

Chap 3

Déterminants

I Première approche

1) Déterminant d'une famille de vecteurs

On se donne une base $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$ de E et $\mathcal{F} = \{x_1, \dots, x_n\}$ une famille de vecteurs de E . Soit $A = (a_{ij}) = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$. On appelle déterminant de $\mathcal{F}$ dans la base $\mathcal{B}$, le scalaire

$$\det_{\mathcal{B}} \mathcal{F} = \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i), i}$$

Proposition

Si $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$ est une base de E , alors $\det_{\mathcal{B}} \mathcal{B} = 1$.

Dem.

$$A = \text{Mat}_{\mathcal{B}} \mathcal{B} = I_n \text{ donc } \det_{\mathcal{B}}(e_1, \dots, e_n) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n \delta_{\sigma(i), i}$$

$$\text{Mais } \prod_{i=1}^n \delta_{\sigma(i), i} = \begin{cases} 1 & \text{si } \sigma = \text{id}, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

$$\text{d'où } \det_{\mathcal{B}} \mathcal{B} = \varepsilon(\text{id}) \times 1 = 1.$$

□

Théorème

L'application $\det_{\mathcal{B}} : E^n \rightarrow K$ est une forme n -linéaire, alternée, non nulle.
Toute autre forme n -linéaire alternée sur E est multiple de $\det_{\mathcal{B}}$.

Dem

On pose $\Delta = \det_{\mathcal{B}}$. On sait déjà que $\Delta \neq 0$.

n-linéarité': $\Delta(x_1, \dots, x_{j-1}, \alpha x_j + \beta y_j, x_{j+1}, \dots, x_n) =$

$$= \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(j-1),j-1} (\alpha a_{\sigma(j),j} + \beta b_{\sigma(j),j}) \dots a_{\sigma(n),n}$$

$$= \alpha \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(j),j} \dots a_{\sigma(n),n} + \beta \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots b_{\sigma(j),j} \dots a_{\sigma(n),n}$$

$$= \alpha \Delta(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n) + \beta \Delta(x_1, \dots, y_j, \dots, y_n). \quad \checkmark$$

Alternée

Soit $\tau = (ij)$

$$\Delta(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(n)}) = \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma \circ \tau(1),1} \dots a_{\sigma \circ \tau(n),n}$$

$$= \sum_{\omega \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\omega \circ \tau^{-1}) a_{\omega(1),1} \dots a_{\omega(n),n} \quad (\sigma = \omega \circ \tau^{-1})$$

$$= - \sum_{\omega \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\omega) a_{\omega(1),1} \dots a_{\omega(n),n} \quad (\varepsilon(\omega \circ \tau^{-1}) = \varepsilon(\omega) \varepsilon(\tau^{-1}))$$

$$= -\Delta(x_1, \dots, x_n).$$

"Unité"

Soit φ n-lin. alt. sur E .

$$\varphi(x_1, \dots, x_n) = \varphi\left(\sum_{i_1=1}^{\hat{n}} a_{i_1,1} e_{i_1}, \dots, \sum_{i_n=1}^{\hat{n}} a_{i_n,n} e_{i_n}\right)$$

$$= \sum_{i_1=1}^{\hat{n}} \dots \sum_{i_n=1}^{\hat{n}} a_{i_1,1} \dots a_{i_n,n} \varphi(e_{i_1}, \dots, e_{i_n})$$

φ est alternée donc nulle dès que $e_{i_i} = e_{i_j}$. Il ne reste que les $\varphi(e_{i_1}, \dots, e_{i_n})$ où $e_{i_1}, \dots, e_{i_n}$ 2 à 2 distincts.

$$\varphi(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_n} a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(n),n} \varphi(e_{\sigma(1)}, \dots, e_{\sigma(n)})$$

On décompose σ en produit de transpositions $\tau_1 \circ \dots \circ \tau_k$; on a $\varepsilon(\sigma) = (-1)^k$.

$$\begin{aligned} \varphi(e_{\tau_1 \circ \dots \circ \tau_k(1)}, \dots, e_{\tau_1 \circ \dots \circ \tau_k(n)}) &= -\varphi(e_{\tau_2 \circ \dots \circ \tau_k(1)}, \dots, e_{\tau_2 \circ \dots \circ \tau_k(n)}) = \\ &= \dots = (-1)^k \varphi(e_1, \dots, e_n). \end{aligned}$$

$$\text{Ainsi } \varphi(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(n),n} \varphi(e_1, \dots, e_n).$$

$$\text{Donc } \varphi = \lambda \Delta \text{ avec } \lambda = \varphi(e_1, \dots, e_n). \quad \square$$

Corollaire

L'application $\det_B$ est lin. en chq variable.

$\det_B$ s'annule sur les familles liées

$\det_B$ est antisymétrique.

2) Changements de base

Théorème

Soit B et B' deux bases de E , alors $\forall (x_1, \dots, x_n) \in E$ on a

$$\det_{B'}(x_1, \dots, x_n) = \det_{B'} B \cdot \det_B(x_1, \dots, x_n).$$

Dém

$\det_{B'}$ est une forme n -lin. alt. sur E donc $\det_{B'} = \lambda \det_B$ avec

$$\lambda = \det_{B'} B. \quad \square$$

Corollaire

$$\det_{B'} B \cdot \det_B B' = 1.$$

Théorème

Une famille $F = \{x_1, \dots, x_n\}$ est une base de E si et seulement si :

$$\det_F F \neq 0$$

Dém
Si F est une base, on a vu que $\det_B F \cdot \det_F B = 1 \Rightarrow \det_F F \neq 0$.

Si F n'est pas une base $\Rightarrow \{x_1, \dots, x_n\}$ est liée $\Rightarrow \det_B F = 0$. $\square$

II Déterminant d'un endomorphisme

1) Définition

Soit u un endom. de E et $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base. On pose

$$\det_B u = \det_B (u(e_1), \dots, u(e_n)).$$

Proposition

Pour toute forme n -lin. alt. φ sur E , on a $\forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n$

$$\varphi(u(x_1), \dots, u(x_n)) = \det_B u \cdot \varphi(x_1, \dots, x_n).$$

Dém

On sait que $\varphi(x_1, \dots, x_n) = \alpha \det_B(x_1, \dots, x_n)$ avec $\alpha = \varphi(e_1, \dots, e_n)$.

Soit $\varphi(x_1, \dots, x_n) = \varphi(u(x_1), \dots, u(x_n))$, on vérifie facilement que φ est aussi n-lin. alt., donc $\varphi(x_1, \dots, x_n) = \beta \det_B(x_1, \dots, x_n)$ avec $\beta = \varphi(e_1, \dots, e_n) = \varphi(u(e_1), \dots, u(e_n))$.

$$\begin{aligned} \text{Donc } \varphi(x_1, \dots, x_n) &= \varphi(e_1, \dots, e_n) \det_B(u(e_1), \dots, u(e_n)) \det_B(x_1, \dots, x_n) \\ &= \det_B u \cdot \varphi(x_1, \dots, x_n). \quad \square \end{aligned}$$

Corollaire

$\det_B u$ ne dépend pas du choix de la base B .

Dém

Soit $\varphi = \det_{B'}$ et $(x_1, \dots, x_n) = (e'_1, \dots, e'_n)$, alors

$$\det_{B'}(u(e'_1), \dots, u(e'_n)) = \det_B u \cdot \det_{B'}(e'_1, \dots, e'_n) = \det_B u. \quad \square$$

Ce scalaire unique est appelé déterminant de u et noté $\det u$.

2) Propriétés

Proposition

$$\det(\text{Id}) = 1$$

Dém

$$\det \text{Id} = \det_B(\text{Id}(e_1), \dots, \text{Id}(e_n)) = \det_B e_1, \dots, e_n = 1. \quad \square$$

Proposition

$$\det(\lambda u) = \lambda^n \det u \quad (\lambda \in K, u \in \mathcal{L}(E)).$$

Dem

$$\det(\lambda u) = \det(\lambda u(e_1), \dots, \lambda u(e_n)) = \lambda^n \det(u(e_1), \dots, u(e_n)) \text{ par } n\text{-linéarité!} \quad \square$$

Attention: $\det(\lambda u + \mu v) \neq \lambda \det u + \mu \det v$. L'application $\det$ n'est pas lin. en u .

Théorème

$$\det(u \circ v) = \det(u) \det(v)$$

Dem

Soit $\varphi(x_1, \dots, x_n) = \det(v(x_1), \dots, v(x_n))$. C'est une forme n -lin. alt.

$$\text{donc} = \varphi(e_1, \dots, e_n) \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$$

$$\begin{aligned} \text{Donc } \det v \circ u &= \det(v(u(e_1)), \dots, v(u(e_n))) = \det_{\mathcal{B}}(v(e_1), \dots, v(e_n)) \det_{\mathcal{B}}(u(e_1), \dots, u(e_n)) \\ &= \det_{\mathcal{B}} v \cdot \det_{\mathcal{B}} u. \quad \square \end{aligned}$$

Corollaire

$$\det(u^m) = \det(u)^m$$

$$\text{Si } u \text{ est inversible, alors } \det(u^{-1}) = \frac{1}{\det u}$$

III Déterminant d'une matrice

1) Définition

Il n'y a des déterminants que pour les matrices carrées. 

On pose $\det A = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \epsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots$

noté $\begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$

Si $A = \prod_B u$, alors $\det A = \det u$.

2) Propriétés

Propriétés

$$\det I_n = 1$$

$$\det(\lambda A) = \lambda^n \det A$$

$$\det(A \cdot B) = \det A \cdot \det B.$$

$$\det(A^n) = (\det A)^n$$

$$\text{Si } A \text{ inversible, } \det(A^{-1}) = 1/\det A.$$

Théorème

$$\det({}^t A) = \det A.$$

Dem

$$\begin{aligned}\det A &= \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i, \sigma(i)} \\ &= \sum_{\omega \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\omega^{-1}) \prod_{i=1}^n a_{\omega(i), i} \quad (\omega = \sigma^{-1})\end{aligned}$$

$$\text{Puis } \varepsilon(\omega) \varepsilon(\omega^{-1}) = \varepsilon(\text{id}) = 1 \Rightarrow \varepsilon(\omega) = \varepsilon(\omega^{-1}) \quad \text{etc...} \quad \square$$

III Calcul des déterminants

1) Cas $n=2, n=3$

$$\bullet \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \quad \mathcal{Y}_2 = \{\text{id}, (12)\}$$

$$\Rightarrow \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = 1 \cdot a_{11} a_{22} - a_{21} a_{12} = ad - bc$$

$$\bullet \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}, \quad \mathcal{Y}_3 = \{\text{id}, (12), (13), (23), (123), (132)\}$$

$$\det = (a e i + d h c + g b f) - (d b i + g e c + a h f)$$

2) Matrices triangulaires

Proposition

Si $A = (a_{ij})$ est une matrice triangulaire supérieure 
alors $\det A = \prod_{i=1}^n a_{ii}$.

Dem

$a_{ij} = 0$ pour $i > j$, donc $\prod_{i=1}^n a_{\sigma(i), i} = 0$ dès que $\sigma(i) > i$. Il ne reste donc que les σ tq $\sigma(i) \leq i \forall i$, c'est à dire

$\sigma(1) = 1$ forcément, puis $\sigma(2) = 2$ etc... $\sigma = \text{id}$

$$\det A = \varepsilon(\text{id}) \prod_{i=1}^n a_{ii} = \prod_{i=1}^n a_{ii}. \quad \square$$

Bien sûr c'est idem pour les triangulaires inférieures car $\det({}^t A) = \det(A)$.

Les matrices diagonales font partie des triangulaires, donc pour elles aussi c'est le produit des coeffs diagonaux.

3) Opérations sur les déterminants

Soit $A = \begin{pmatrix} | & & | \\ c_1 & \dots & c_n \\ | & & | \end{pmatrix}$

Théorème

- Si une colonne est nulle alors $\det A = 0$
- Si les colonnes sont liées alors $\det A = 0$
- Si on permute les colonnes par σ alors $\det A$ est multiplié par $\varepsilon(\sigma)$.
- Si on multiplie une colonne par λ , le det est multiplié par λ .
- Si une colonne c_j s'écrit $c_j' + c_j''$, alors le det est la somme des 2 det correspondants
- Si on ajoute à une colonne une comb. lin. des autres colonnes, le det est inchangé.

Corollaire

Par transposition, toutes les propriétés ci-dessus restent vraies pour les lignes au lieu des colonnes.

4) Calcul par triangulation.

$$\star \begin{vmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 10 & 4 & 3 \\ 15 & 8 & 1 \end{vmatrix} = 10 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 1 \end{vmatrix} \quad (\text{factorisation de 5 et 2 sur } C_1 \text{ et } C_2.)$$

$$= 10 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 3 & 4 & 1 \end{vmatrix} \quad (L_2 \mapsto L_2 - 2L_1)$$

$$= 10 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{vmatrix} \quad (L_3 \rightarrow L_3 - 3L_1)$$

$$= -10 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \quad (L_3 \leftrightarrow L_2)$$

$$= -10 \times 1 \times 1 \times 1 = -10.$$

$$\star \begin{vmatrix} 1 & a+b & ab \\ 1 & b+c & bc \\ 1 & c+a & ca \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & a+b & ab \\ 0 & c-a & b(c-a) \\ 0 & c-b & a(c-b) \end{vmatrix} = (c-a)(c-b) \begin{vmatrix} 1 & a+b & ab \\ 0 & 1 & b \\ 0 & 1 & a \end{vmatrix}$$

$$= (c-a)(c-b) \begin{vmatrix} 1 & a+b & ab \\ 0 & 1 & b \\ 0 & 0 & a-b \end{vmatrix} = (c-a)(c-b)(a-b).$$

5) Développement par colonne

Lemme

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & 0 \\ \vdots & & \vdots & \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} & 0 \\ \hline \lambda_1 & \dots & \lambda_n & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

Dem

$$\det A = \sum_{\sigma \in \mathcal{Y}_{n+1}} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^{n+1} \tilde{a}_{\sigma(i), i} \quad \text{notons que } \tilde{a}_{j, n+1} = \delta_{j, n+1}$$

$$\text{Soit } \sigma \in \mathcal{Y}_{n+1} : \text{ ou bien } \sigma(n+1) \neq n+1 \text{ et alors } \prod_{i=1}^{n+1} \tilde{a}_{\sigma(i), i} = 0, \\ \text{ou bien } \sigma(n+1) = n+1 \text{ et } \prod_{i=1}^{n+1} \tilde{a}_{\sigma(i), i} = \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i), i}.$$

Mais $\sigma \in \mathcal{Y}_{n+1}$ telle que $\sigma(n+1) = n+1$, s'identifie clairement à un $\beta \in \mathcal{Y}_n$ et il y a bijection!

$$\det A = \sum_{\beta \in \mathcal{Y}_n} \varepsilon(\beta) \prod_{i=1}^n a_{\beta(i), i} \quad \square$$

Soit A avec des colonnes $A = (c_1 \dots c_n)$. On écrit $c_j = \sum_{i=1}^n a_{ij} E_i$ où $E_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ (i est fixé). Donc

$$\det A = \sum_{i=1}^n a_{ij} \det(c_1, \dots, c_{j-1}, E_i, c_{j+1}, \dots, c_n)$$

On se retrouve donc avec $\begin{bmatrix} a_{11} & 0 & a_{1n} \\ \vdots & 1 & \vdots \\ a_{n1} & 0 & a_{nn} \end{bmatrix}$ avec 1 en position (i,j) .

On fait une permutation $(n, n-1, \dots, j+1, j)$ des colonnes

$$= (-1)^{n-j} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{1j} & a_{1n} & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{nj} & a_{nn} & 0 \end{vmatrix},$$

une permutation $(n, n-1, \dots, i+1, i)$ des lignes :

$$= (-1)^{n-j} (-1)^{n-i} \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & & a_{nn} & 0 \\ a_{i1} & \dots & a_{in} & 1 \end{vmatrix}$$

$$= (-1)^{i+j} \underbrace{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{1n} \\ a_{n1} & a_{nn} \end{vmatrix}}_{\Delta_{ij}}$$

On a montré $\det A = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \Delta_{ij}.$

$$\star \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-1) \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 1 \end{vmatrix} + (-1)(-1) \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= - \begin{vmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{vmatrix} = -3 \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix}$$

$$= (-3) \times (-4) + 3 \times 4 = 24.$$

IV Application des déterminants

1) Formules de Cramer

Théorème

On considère un système

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

que l'on écrit $AX = B$. Si $\det A \neq 0$, alors l'unique solution est donnée par

$$x_j = \frac{|c_1 \dots c_{j-1} B c_{j+1} \dots c_n|}{\det A}.$$

Dém

$$AX = B \text{ ça veut dire } (c_1 \dots c_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = B$$

$$\Rightarrow B = x_1 c_1 + \dots + x_n c_n. \text{ Donc}$$

$$\begin{aligned} \det(c_1 \dots c_{j-1} B c_{j+1} \dots c_n) &= \sum_{i=1}^n x_i \det(c_1 \dots c_{j-1} c_i c_{j+1} \dots c_n) \\ &= x_j \det(c_1 \dots c_j \dots c_n) = x_j \det A. \quad \square \end{aligned}$$

2) Comatrice

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \Delta_{ij} = (-1)^{i+j} \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{ni} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

comatrice: $\text{com } A = (A_{ij})$

$$\text{ex } A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{com } A = \begin{pmatrix} -3 & 6 & -3 \\ 6 & -12 & 6 \\ -3 & 6 & -3 \end{pmatrix}$$

Théorème

$${}^t(\text{com } A) A = A {}^t(\text{com } A) = \det(A) I_n.$$

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} {}^t(\text{com } A).$$

Dém

$${}^t(\text{com } A) A = (b_{ij}) \text{ avec}$$

$$b_{ij} = \sum_{k=1}^n {}^t(\text{com } A)_{ik} a_{kj} = \sum_{k=1}^n (\text{com } A)_{ki} a_{kj} = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} \Delta_{ki} a_{kj}$$

$$\text{Si } i=j: b_{ii} = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} \Delta_{ki} a_{ki} = \det A.$$

$$\text{Si } i \neq j: b_{ij} = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} \Delta_{ki} a_{kj}$$

$$= (-1)^{j-i} \sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} \Delta_{ki} \tilde{a}_{ki} \text{ où } \tilde{A} = A \text{ avec } c_j \text{ à la place de } c_i.$$

$$= (-1)^{j-i} \det \tilde{A} = 0 \text{ car } \tilde{A} \text{ contient 2 colonnes identiques.}$$

