

Feuille 4 : Différentiabilité CORRECTION

Exercice 1. Preuve fautive à corriger

Déterminer toutes les erreurs commises dans la preuve ci-dessous et la corriger.

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $(x, y) \mapsto e^{-x^2-y^2} \sin(x^2 + y^2)$ alors, pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$,

$$\frac{|f(h, k) - f(0, 0)|}{\|(h, k)\|_2^2} = \frac{e^{-h^2-k^2} |\sin(h^2 + k^2)|}{h^2 + k^2} \leq \frac{1}{h^2 + k^2} \rightarrow +\infty$$

quand $(h, k) \rightarrow (0, 0)$, où on a utilisé que $|\sin(t)| \leq 1$ et $e^{-t} \leq 1$ pour tout $t \in \mathbb{R}$. Ainsi, f n'est pas différentiable en $(0, 0)$.

Correction. Les erreurs dans cette preuve sont les suivantes :

1. On doit écrire ces inégalités pour $(h, k) \neq (0, 0)$.
2. On a $e^{-t} \leq 1$ pour $t \in \mathbb{R}_+$ (et non pas \mathbb{R}).
3. L'argument est clairement faux, car ce n'est pas le bon quotient à considérer pour étudier la différentiabilité. De plus, majorer ce quotient par quelque chose qui tend vers l'infini ne donne aucune information sur la limite de ce quotient.

Montrons que f est différentiable en $(0, 0)$. Pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$, on a

$$\frac{|f(h, k) - f(0, 0)|}{\|(h, k)\|_2} = \frac{e^{-h^2-k^2} |\sin(h^2 + k^2)|}{\sqrt{h^2 + k^2}} = \|(h, k)\|_2 e^{-\|(h, k)\|_2^2} \frac{\sin(\|(h, k)\|_2^2)}{\|(h, k)\|_2^2}.$$

Or, on a, quand $(h, k) \rightarrow (0, 0)$, $\|(h, k)\|_2 \rightarrow 0$ et il suffit donc de déterminer, en posant $t = \|(h, k)\|_2$, $\lim_{t \rightarrow 0} t e^{-t^2} \frac{\sin(t^2)}{t^2}$. Comme $\lim_{t \rightarrow 0} e^{-t^2} = 1$ et $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\sin(t^2)}{t^2} = 1$, on trouve que $\lim_{t \rightarrow 0} t e^{-t^2} \frac{\sin(t^2)}{t^2} = 0$ et donc

$$\lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \frac{|f(h, k) - f(0, 0)|}{\|(h, k)\|_2} = 0,$$

donc $f(h, k) - f(0, 0) = o(\|(h, k)\|_2)$ ce qui prouve que f est différentiable de différentielle nulle.

Exercice 2. Différentielle et fonction linéaire

Soient $(n, p) \in (\mathbb{N}^*)^2$ et $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ différentiable. On suppose que pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$ et tout $x \in \mathbb{R}^n$, $f(\lambda x) = \lambda f(x)$.

1. Montrer que $f(0) = 0$.
2. Montrer que f est linéaire.

1. On a $f(0) = f(0 \times 0) = 0f(0) = 0$ en appliquant l'identité à $\lambda = 0$.
2. Soit $x \in \mathbb{R}^n$, alors comme f est différentiable en 0, on a, quand $\lambda \rightarrow 0$,

$$f(\lambda x) = f(0) + D_0 f(\lambda x) + o(\lambda)$$

d'où, en utilisant le fait que $f(0) = 0$, $D_0 f$ soit linéaire et l'identité de l'énoncé, on obtient

$$\lambda f(x) = \lambda D_0 f(x) + o(\lambda),$$

ce qui donne, en divisant par $\lambda \neq 0$,

$$f(x) = D_0 f(x) + o(1),$$

ce qui permet de conclure, en faisant tendre λ vers 0, que

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \quad f(x) = D_0 f(x),$$

et donc que f est linéaire.

Exercice 3. Calcul de différentielles - Applications directes du cours

Déterminer les différentielles $D_{x_0} f$ pour chacune des applications f et des points x_0 suivants.

1. $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = -4x + 1, x_0 = \sqrt{\pi}$.
2. $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = e^x + x^2 - \sin(x), x_0 = 0$.
3. $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y) = 3x - y, x_0 = (1, 2)$.
4. $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, f(x, y) = (2x + y, 3x - 2y), x_0 = (0, 0)$.
5. $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y) = 3\|(x, y)\|_2^2 + \Phi(x, y), x_0 = (1, -1)$ où $\Phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ est bilinéaire.

Correction.

1. On a, $\forall h \in \mathbb{R}, D_{\sqrt{\pi}} f(h) = -4h$ car pour tout $x \in \mathbb{R}, f'(x) = -4$.
2. On a, $\forall h \in \mathbb{R}, D_0 f(h) = 0$ car, pour tout $x \in \mathbb{R}, f'(x) = e^x + 2x - \cos(x)$ et $f'(0) = 0$.
3. On a, $\forall (h, k) \in \mathbb{R}^2, D_{(1,2)} f(h, k) = 3h - k$ puisque f est une application linéaire.
4. On a, $\forall (h, k) \in \mathbb{R}^2, D_{(0,0)} f(h, k) = (2h + k, 3h - 2k)$ car f est une application linéaire.
5. On a, $\forall (h, k) \in \mathbb{R}^2, D_{(1,-1)} f(h, k) = 6\langle (1, -1), (h, k) \rangle + \Phi(1, k) + \Phi(h, -1) = 6h - 6k + \Phi(1, k) + \Phi(h, -1)$.

Exercice 4. Dérivées directionnelles

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$f(x, y) = \begin{cases} y^2 \ln |x| & \text{si } x \neq 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

1. Montrer que f admet en $(0, 0)$ une dérivée suivant tout vecteur
2. f est-elle différentiable en $(0, 0)$?

Correction.

1. Soit $v = (v_1, v_2) \in \mathbb{R}^2$, alors on a

$$\lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{f((0, 0) + tv) - f(0, 0)}{t} = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{f(tv_1, tv_2)}{t}.$$

Si $v_1 = 0$, alors $\lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{f(tv_1, tv_2)}{t} = \frac{0}{t} = 0$.

Si $v_1 \neq 0$, alors

$$\lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{f(tv_1, tv_2)}{t} = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{t^2 v_2^2 \ln |tv_1|}{t} = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} t \ln |t| v_2^2 + tv_2^2 \ln |v_1| = 0.$$

On a donc $\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) = 0$ pour tout $v \in \mathbb{R}^2$.

2. Soit $y \neq 0$, alors on considère le point $(e^{-\frac{1}{y^2}}, y)$ qui tend vers $(0, 0)$ quand $y \rightarrow 0$. De plus, on a

$$\forall y \neq 0, \quad f(e^{-\frac{1}{y^2}}, y) = 1 \neq 0.$$

Ainsi, f n'est pas continue en $(0, 0)$, donc non-différentiable en ce point.

Exercice 5. Calcul de dérivées partielles

Calculer les dérivées partielles des fonctions suivantes et préciser le domaine de validité des calculs.

1. $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$.
2. $f(x, y) = x \cos(x + 2y)$.
3. $f(x, y) = x^y$.
4. $f(x, y) = \frac{x + y}{x^2 + y^2}$.
5. $f(x, y) = \arctan(2x - 3y)$.
6. $f(x, y) = \ln(x^2 + y^2)$.

1. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, 0)\}$, alors

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

2. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, alors

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \cos(x + 2y) - x \sin(x + 2y), \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -2x \sin(x + 2y).$$

3. Soit $x > 0$ et $y \in \mathbb{R}$, alors $f(x, y) = e^{y \ln(x)}$ et ainsi

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{y}{x} e^{y \ln(x)} = y x^{y-1}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \ln(x) e^{y \ln(x)} = x^y \ln(x).$$

4. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, 0)\}$, alors

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{y^2 - 2xy - x^2}{(x^2 + y^2)^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{x^2 - 2xy - y^2}{(x^2 + y^2)^2}.$$

5. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, on a

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{2}{1 + (2x - 3y)^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -\frac{3}{1 + (2x - 3y)^2}.$$

6. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, 0)\}$, alors

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{2x}{x^2 + y^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{2y}{x^2 + y^2}.$$

Exercice 6. Différentielles de fonctions composées

Soit $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ et $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ deux fonctions différentiables. Justifier que les applications suivantes sont différentiables et calculer leur différentielle.

1. $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto g(x, -x)$.
2. $\psi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto g(y, x)$.
3. $h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto f(x + g(x, y))$.
4. $k : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto f(xy^2 g(x, y))$.

Correction.

1. Soit $x, h \in \mathbb{R}$, alors

$$D_x \phi(h) = \phi'(x)h = \left(\frac{\partial g}{\partial x}(x, -x) - \frac{\partial g}{\partial y}(x, -x) \right) h.$$

2. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et $(h, k) \in \mathbb{R}^2$, alors

$$D_{(x,y)}\psi(h, k) = \frac{\partial f}{\partial y}(y, x)h + \frac{\partial f}{\partial x}(y, x)k.$$

3. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ alors

$$\frac{\partial h}{\partial x}(x, y) = \left(1 + \frac{\partial g}{\partial x}(x, y)\right) f'(x + g(x, y)), \quad \frac{\partial h}{\partial y}(x, y) = \frac{\partial g}{\partial y}(x, y) f'(x + g(x, y)),$$

et on obtient donc, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et $(u, v) \in \mathbb{R}^2$:

$$D_{(x,y)}h(u, v) = \left(1 + \frac{\partial g}{\partial x}(x, y)\right) f'(x + g(x, y))u + \frac{\partial g}{\partial y}(x, y) f'(x + g(x, y))v.$$

4. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ alors

$$\frac{\partial k}{\partial x}(x, y) = \left(y^2 g(x, y) + xy^2 \frac{\partial g}{\partial x}(x, y)\right) f'(xy^2 g(x, y)), \quad \frac{\partial k}{\partial y}(x, y) = \left(2yxg(x, y) + xy^2 \frac{\partial g}{\partial y}(x, y)\right) f'(xy^2 g(x, y))$$

et on obtient donc, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et $(u, v) \in \mathbb{R}^2$:

$$D_{(x,y)}k(u, v) = \left(y^2 g(x, y) + xy^2 \frac{\partial g}{\partial x}(x, y)\right) f'(xy^2 g(x, y))u + \left(2yxg(x, y) + xy^2 \frac{\partial g}{\partial y}(x, y)\right) f'(xy^2 g(x, y))v$$

Exercice 7. Développement à l'ordre 1 et composées

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ différentiable au point $(0, 1)$ et tel que

$$f(0, 1) = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial x}(0, 1) = 1 \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0, 1) = 2.$$

- Déterminer le développement de Taylor-Young à l'ordre 1 de f au voisinage du point $(0, 1)$.
- En déduire le développement limité à l'ordre 1 et au voisinage de 0 des fonctions $t \mapsto f(-2t, e^t)$ et $t \mapsto f(t, \cosh t)$.

Correction.

- Par différentiabilité de f en $(0, 1)$, on a, pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$,

$$f(h, 1 + k) = f(0, 1) + \frac{\partial f}{\partial x}(0, 1)h + \frac{\partial f}{\partial y}(0, 1)k + o(\sqrt{h^2 + k^2}) = h + 2k + o(\sqrt{h^2 + k^2}).$$

- Comme $(-2 \times 0, e^0) = (0, 1)$, que f est différentiable en $(0, 1)$ et que $t \mapsto (-2t, e^t)$ est différentiable en 0, puisque chacune de ces fonctions sont dérivables en 0, alors $F : t \mapsto (-2t, e^t)$ est différentiable en 0 et on a, pour tout $h \in \mathbb{R}$,

$$F(h) = F(0) + F'(0)h + o(|h|),$$

avec

$$F'(0) = -2 \frac{\partial f}{\partial x}(0, 1) + e^0 \frac{\partial f}{\partial y}(0, 1) = -2 + 2 = 0,$$

d'où, comme $F(0) = f(0, 1) = 0$,

$$F(h) = o(|h|).$$

De même, par des arguments identiques, en remarquant encore une fois que $(0, \cosh(0)) = (0, 1)$, on obtient, en notant $G : t \mapsto f(t, \cosh t)$, pour tout $h \in \mathbb{R}$,

$$G(h) = G(0) + G'(0)h + o(|h|),$$

avec

$$G'(0) = 1 \times \frac{\partial f}{\partial x}(0, 1) + \sinh(0) \frac{\partial f}{\partial y}(0, 1) = 1 + 0 = 1,$$

d'où finalement

$$G(h) = h + o(|h|).$$

Exercice 8. Valeur approchée

1. Déterminer une valeur approchée (à la main, sans machine!) du réel $\alpha = \frac{(0.998)^3}{1.003}$ en utilisant l'approximation linéaire d'une certaine fonction à déterminer au voisinage d'un point que l'on précisera.
2. A l'aide d'une machine, on trouve que $\alpha \approx 0.9910389$ où toutes les décimales sont exactes. Comparer cette valeur avec celle trouvée à la question précédente en expliquant pourquoi l'ordre de grandeur de l'erreur entre celles-ci était prévisible.

Correction.

1. On considère la fonction $f : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R}$, $(x, y) \mapsto \frac{x^3}{y}$. Cette fonction est différentiable au point $(1, 1)$ comme quotient de fonctions différentiables, et on a donc, pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$ tel que $1+k \neq 0$, au voisinage du point $(1, 1)$,

$$f(1+h, 1+k) = f(1, 1) + \frac{\partial f}{\partial x}(1, 1)h + \frac{\partial f}{\partial y}(1, 1)k + o(\sqrt{h^2 + k^2}).$$

On calcule aisément, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$,

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{3x^2}{y}, \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -\frac{x^3}{y^2},$$

ce qui donne $\frac{\partial f}{\partial x}(1, 1) = 3$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(1, 1) = -1$.

Ainsi, en appliquant le développement de Taylor-Young à $h = -0.002$ et $k = 0.003$, on obtient

$$f(1-h, 1+k) = \frac{(0.998)^3}{1.003} \approx f(1, 1) - 0.002 \frac{\partial f}{\partial x}(1, 1) + 0.003 \frac{\partial f}{\partial y}(1, 1) = 1 - 3 \times 0.002 + 1 \times 0.003 = 0.991.$$

2. On voit que le résultat trouvé à la question précédente est exact à 10^{-3} près. Cet ordre de grandeur était prévisible puisque l'erreur dans la formule de Taylor-Young est négligeable devant $\sqrt{h^2 + k^2}$ qui vaut ici $\sqrt{0.002^2 + 0.003^2} \approx 3.6 \times 10^{-3}$.

Exercice 9. Développement à l'ordre 1 d'une fonction de n variables

Soit $f : \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$\forall x = (x_1, \dots, x_n) \neq (0, \dots, 0), \quad f(x) = \frac{1}{\|x\|_2^2},$$

et, pour $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$ $g_a : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$\forall x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n, \quad g_a(x) = \langle a, x \rangle e^{-\|x\|_2^2}.$$

Après avoir brièvement expliqué pourquoi f et g sont différentiables, déterminer le développement à l'ordre 1 de ces fonctions au voisinage de $y = (y_1, \dots, y_n)$, non-nul pour f , quelconque pour g .

Correction. Ces deux fonctions sont différentiables respectivement comme quotient et produit de fonctions différentiables dont le dénominateur ne s'annule pas pour f puisque, par séparation de la norme euclidienne,

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \quad \|x\|_2^2 = 0 \iff \|x\|_2 = 0 \iff x = 0.$$

On écrit, pour tout $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$,

$$f(x_1, \dots, x_n) = \frac{1}{\sum_{i=1}^n x_i^2},$$

et donc

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = -\frac{2x_i}{\left(\sum_{i=1}^n x_i^2\right)^2} = -2 \frac{x_i}{\|x\|_2^4}.$$

On obtient donc, pour tout $y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$ et tout $h = (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$ tel que $y + h \neq 0$,

$$f(y + h) = f(y) + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(y) h_i + o(\|h\|_2),$$

c'est-à-dire

$$f(y + h) = \frac{1}{\|y\|_2^2} - 2 \sum_{i=1}^n \frac{y_i h_i}{\|y\|_2^4} + o(\|h\|_2).$$

De même, pour tout $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, on écrit

$$g(x_1, \dots, x_n) = \left(\sum_{k=1}^n a_k x_k \right) \exp \left(- \sum_{j=1}^n x_j^2 \right),$$

et donc, par dérivation du produit,

$$\begin{aligned} \forall i \in \{1, \dots, n\}, \quad \frac{\partial g}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) &= a_i e^{-\|x\|_2^2} + \left(\sum_{k=1}^n a_k x_k \right) (-2x_i) e^{-\|x\|_2^2} \\ &= \left(a_i - 2x_i \sum_{k=1}^n a_k x_k \right) e^{-\|x\|_2^2} \\ &= (a_i - 2x_i \langle a, x \rangle) e^{-\|x\|_2^2}. \end{aligned}$$

On a donc, pour tout $y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$ et tout $h = (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$,

$$\begin{aligned} g(y + h) &= \langle a, y \rangle e^{-\|y\|_2^2} + \sum_{i=1}^n (a_i - 2y_i \langle a, y \rangle) e^{-\|y\|_2^2} h_i + o(\|h\|_2) \\ &= \langle a, y \rangle e^{-\|y\|_2^2} + \left(\sum_{i=1}^n a_i h_i \right) e^{-\|y\|_2^2} - 2 \langle a, y \rangle \left(\sum_{i=1}^n y_i h_i \right) e^{-\|y\|_2^2} + o(\|h\|_2) \\ &= (\langle a, y + h \rangle - 2 \langle a, y \rangle \langle y, h \rangle) e^{-\|y\|_2^2} + o(\|h\|_2). \end{aligned}$$

Exercice 10. Différentiabilité à l'origine

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$f(x, y) = \begin{cases} x^2 \sin \left(\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \right) & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

1. Montrer que f admet des dérivées partielles en $(0, 0)$.
2. Si f était différentiable en $(0, 0)$, déduire de la question précédente quel serait sa différentielle.
3. Montrer que f est différentiable en $(0, 0)$.

Correcton.

1. Soit $t \neq 0$, alors, quand $t \rightarrow 0$,

$$\frac{f(t, 0) - f(0, 0)}{t} = t \sin \left(\frac{1}{|t|} \right) \rightarrow 0,$$

$$\frac{f(0, t) - f(0, 0)}{t} = 0 \rightarrow 0.$$

Donc f admet des dérivées partielles nulles en $(0, 0)$.

- Si f est différentiable en $(0, 0)$, on aurait nécessairement $D_{(0,0)}f(h, k) = 0$ pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$ d'après la question précédente.
- Pour tout $(h, k) \neq (0, 0)$, on a, quand $(h, k) \rightarrow (0, 0)$,

$$\frac{|f(h, k) - f(0, 0)|}{\|(h, k)\|_2} = \frac{|h|^2 \left| \sin\left(\frac{1}{\|(h, k)\|_2}\right) \right|}{\|(h, k)\|_2} \leq \frac{|h|^2}{\|(h, k)\|_2} \leq \frac{\|(h, k)\|_2^2}{\|(h, k)\|_2} = \|(h, k)\|_2 \rightarrow 0.$$

On en déduit que f est différentiable en $(0, 0)$ et que sa différentielle est bien $D_{(0,0)}f(h, k) = 0$ pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$.

Exercice 11. Calculs de matrices jacobiennes, de différentielles et de jacobiens

Déterminer la matrice jacobienne, la différentielle et le jacobien (quand il existe) des applications f suivantes au point a donné.

- $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = \sin(x^2 y)$, $a = (1, 0)$.
- $f : (\mathbb{R}^*)^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $f(x, y) = \left(\frac{1}{x} - \frac{1}{y}, e^{-x^2} y\right)$, $a = (1, -1)$.

Correction.

- On calcule les dérivées partielles de f :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2xy \cos(x^2 y), \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = x^2 \cos(x^2 y)$$

et donc, au point a , on a

$$\frac{\partial f}{\partial x}(1, 0) = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(1, 0) = 1,$$

et donc

$$J_f(1, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

La différentielle de f en a est donc

$$D_a f(h, k) = J_f(1, 0) \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix} = k.$$

- On calcule les dérivées partielles de $f = (f_1, f_2)$:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y) &= -\frac{1}{x^2}, & \frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y) &= \frac{1}{y^2} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y) &= -2xe^{-x^2} y, & \frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y) &= e^{-x^2} \end{aligned}$$

et donc, au point a , on a

$$\begin{aligned} \frac{\partial f_1}{\partial x}(1, -1) &= -1 & \frac{\partial f_1}{\partial y}(1, -1) &= 1 \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(1, -1) &= 2e^{-1} & \frac{\partial f_2}{\partial y}(1, -1) &= e^{-1} \end{aligned}$$

et donc

$$J_f(1, -1) = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2e^{-1} & e^{-1} \end{pmatrix}.$$

On en déduit que, pour tout $(h, k) \in (\mathbb{R}^*)^2$, on a

$$D_{(1,-1)}f(h, k) = J_f(1, -1) \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2e^{-1} & e^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -h + k \\ 2e^{-1}h + e^{-1}k \end{pmatrix}.$$

De plus, le jacobien de f au point a vaut $\det(J_f(1, -1)) = -e^{-1} - 2e^{-1} = -3e^{-1}$.

Exercice 12. Gradient et composée

Soit $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ différentiable telle que $\nabla_{(1,1,1)} f = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ et soit $\varphi : \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R}^3$ définie pour tout $t \neq 0$ par

$$\varphi(t) = \left(t^2, \frac{1}{t^3}, t \right).$$

1. Déterminer $D_{(1,1,1)} f(h)$ pour tout $h \in \mathbb{R}^3$.
2. En déduire $(f \circ \varphi)'(1)$.

Correction.

1. La réponse est directement donnée par le gradient de f au point $(1, 1, 1)$, c'est-à-dire

$$D_{(1,1,1)} f(h) = 5h_1 + 2h_2 + h_3.$$

2. Par composition, on a

$$(f \circ \varphi)'(1) = D_{\varphi(1)} f(\varphi'(1)),$$

avec

$$\varphi'(1) = (2, -3, 1).$$

On obtient donc $(f \circ \varphi)'(1) = 5 \times 2 + 2 \times (-3) + 1 \times 1 = 5$.

Exercice 13. Dérivation le long d'un arc

Soit $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ une application différentiable, I un intervalle ouvert de \mathbb{R} , $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}^n$, $t \mapsto (x_1(t), \dots, x_n(t))$ un arc paramétré dérivable et $\mathcal{C} = \varphi(I)$ la courbe géométrique associée.

1. Montrer que, pour tout $t_0 \in I$, $(f \circ \varphi)'(t_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(\varphi(t_0)) x'_i(t_0)$.
2. Soit $\varphi(t_0) \in \mathbb{R}^n$ un point singulier de \mathcal{C} . Calculez $(f \circ \varphi)'(t_0)$.
3. Si $n = 2$, $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$, $t \mapsto (at + b, ct + d)$ où $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$. Montrer que, pour tout $t_0 \in \mathbb{R}$,

$$(f \circ \varphi)'(t_0) = \frac{\partial f}{\partial v}(\varphi(t_0)), \quad v = (a, c).$$

Dans ce cas, quelle est la nature de \mathcal{C} ? Comment appelle-t-on v pour la courbe \mathcal{C} ?

4. Soit $n = 2$. On suppose que \mathcal{C} est une courbe régulière paramétrée par φ de telle sorte que $\|\varphi'(t)\|_2 = 1$ pour tout $t \in I$. Montrer que, pour tout $t \in I$, $(f \circ \varphi)'(t)$ est la dérivée de f en $\varphi(t)$ le long du vecteur tangent unitaire à \mathcal{C} en ce point.
Que vaut cette quantité si $\|\varphi'(t)\|_2$ ne vaut pas toujours 1?
5. *Application* : soit $\varphi :]0, 2\pi[\rightarrow \mathbb{R}^2$, $t \mapsto (\cos t, \sin t)$, et $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $f(x, y) = e^{-x^2 - y^2}$. Déterminer la dérivée de f en $(1/2, \sqrt{3}/2)$ le long du vecteur tangent unitaire à $\mathcal{C} = \varphi(]0, 2\pi[)$ en ce point.

Correction.

1. Soit $t_0 \in I$, alors, d'après le cours (par dérivation d'une composée),

$$(f \circ \varphi)'(t_0) = D_{\varphi(t_0)} f(\varphi'(t_0)) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(\varphi(t_0)) x'_i(t_0).$$

2. Si $\varphi(t_0)$ est un point singulier, alors $\varphi'(t_0) = (0, \dots, 0)$, donc d'après la formule précédente, on a $(f \circ \varphi)'(t_0) = 0$.
3. Soit $t_0 \in \mathbb{R}$. Comme $x'_1(t_0) = a$ et $x'_2(t_0) = c$, alors

$$(f \circ \varphi)'(t_0) = D_{\varphi(t_0)} f(a, c) = \frac{\partial f}{\partial v}(\varphi(t_0)).$$

Dans ce cas, \mathcal{C} est une droite paramétrée de vecteur directeur v et passant par le point (b, d) . En effet, pour tout $t \in \mathbb{R}$, $\varphi(t) = (a, c)t + (b, d)$.

4. Soit $t \in I$. On remarque que si $\|\varphi'(t)\| = 1$, alors le vecteur tangent à la courbe \mathcal{C} au point $\varphi(t)$ est donné par $T(t) = \varphi'(t)$. On en déduit donc que

$$(f \circ \varphi)'(t) = D_{\varphi(t)}f(T(t)) = \frac{\partial f}{\partial T(t)}(\varphi(t)),$$

qui est bien la dérivée de f en $\varphi(t)$ le long du vecteur tangent $T(t)$ à \mathcal{C} en ce point. Dans le cas général, on obtient

$$(f \circ \varphi)'(t) = D_{\varphi(t)}f(\varphi'(t)) = D_{\varphi(t)}f(\|\varphi'(t)\|T(t)) = \|\varphi'(t)\|D_{\varphi(t)}f(T(t)) = \|\varphi'(t)\|\frac{\partial f}{\partial T(t)}(\varphi(t)).$$

5. On remarque que, pour tout $t \in]0, 2\pi[$, $\varphi'(t) = (-\sin t, \cos t)$ et donc $\|\varphi'(t)\|_2 = \sqrt{(-\sin t)^2 + (\cos t)^2} = 1$. De plus, $(1/2, \sqrt{3}/2) = \varphi(\pi/3)$. Ainsi, la paramétrisation φ est régulière et f est différentiable, donc on cherche simplement à calculer

$$\begin{aligned} (f \circ \varphi)' \left(\frac{\pi}{3} \right) &= \frac{\partial f}{\partial x}(1/2, \sqrt{3}/2)x'_1(\pi/3) + \frac{\partial f}{\partial y}(1/2, \sqrt{3}/2)x'_2(\pi/3) \\ &= -2 \times \frac{1}{2}e^{-1}(-\sin(\pi/3)) - 2 \times \frac{\sqrt{3}}{2}e^{-1}\cos(\pi/3) \\ &= \frac{\sqrt{3}}{2}e^{-1} - \frac{\sqrt{3}}{2}e^{-1} = 0, \end{aligned}$$

car $\nabla_{(x,y)}f = (-2xe^{-x^2-y^2}, -2ye^{-x^2-y^2})$ en tout point $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et $(1/2)^2 + (\sqrt{3}/2)^2 = 1$. On remarque aussi que \mathcal{C} est le cercle unité de \mathbb{R}^2 privé du point $(1, 0)$.

Exercice 14. Plan tangent et approximation linéaire

On considère la fonction $f : \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}, \quad f(x, y) = \ln(4x^2 + y^2).$$

Cette fonction définit la surface $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \times \mathbb{R} : z = f(x, y)\}$.

- Justifier que f est différentiable.
- Déterminer sans machine une valeur approchée de $f(1.1, 2.2)$ sachant que $\ln(2) \approx 0.7$.
Attention : il y avait ici une erreur dans l'énoncé, le point à considérer est bien $(1.1, 2.2)$ afin de ne pas à avoir à refaire de calculs dans la question suivante.
- Déterminer l'équation du plan tangent à S au point $(1, 2, \ln(8))$.
- Trouver un point $P \in S$ tel que le plan tangent à S au point P soit parallèle au plan d'équation $2x + 2y - z = 3$.

Correction.

- f est différentiable comme composée de fonctions différentiables car, $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$

$$4x^2 + y^2 \leq 0 \iff 4x^2 + y^2 = 0 \iff x = y = 0.$$

- On remarque que f est différentiable en $(1, 2)$ et donc que l'on a, pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$ tel que $1 + h \neq 0$ et $2 + k \neq 0$ simultanément,

$$f(1 + h, 2 + k) = f(1, 2) + \frac{\partial f}{\partial x}(1, 2)h + \frac{\partial f}{\partial y}(1, 2)k + o(\sqrt{h^2 + k^2}).$$

Comme, pour tout $(x, y) \neq (0, 0)$,

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{8x}{4x^2 + y^2} \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{2y}{4x^2 + y^2},$$

on obtient

$$\frac{\partial f}{\partial x}(1, 2) = \frac{8}{8} = 1 \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(1, 2) = \frac{4}{8} = \frac{1}{2},$$

et ainsi

$$f(1.1, 2.2) \approx \ln(8) + 1 \times 0.1 + \frac{1}{2} \times 0.2 = 3 \ln(2) + 0.2 \approx 3 \times 0.7 + 0.2 = 2.3.$$

3. On remarque que ce point appartient bien à la surface (S) puisque $f(1, 2) = \ln(8)$. L'équation du plan tangent à (S) en ce point est donc

$$z = f(1, 2) + \frac{\partial f}{\partial x}(1, 2)(x - 1) + \frac{\partial f}{\partial y}(1, 2)(y - 2),$$

c'est-à-dire, d'après les calculs faits à la question précédente,

$$z = x + \frac{y}{2} - 2 + \ln(8).$$

4. On réécrit l'équation du plan sous la forme $z = 2x + 2y - 3$. On cherche donc un point $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ tel que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2 \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 2,$$

c'est-à-dire vérifiant

$$\frac{8x}{4x^2 + y^2} = 2 \quad \text{et} \quad \frac{2y}{4x^2 + y^2} = 2,$$

ce qui implique que $8x = 2y$, c'est-à-dire $y = 4x$, d'où en remplaçant,

$$\frac{8x}{4x^2 + 16x^2} = 2 \iff \frac{2}{5x} = 2 \iff x = \frac{1}{5}$$

et on trouve le point $\left(\frac{1}{5}, \frac{4}{5}\right)$ qui vérifie bien la deuxième équation car $\frac{2 \times \frac{4}{5}}{4 \times \left(\frac{1}{5}\right)^2 + \left(\frac{4}{5}\right)^2} = 2$. Le point de (S) qui correspond est donc

$$P = \left(\frac{1}{5}, \frac{4}{5}, \ln\left(\frac{4}{5}\right)\right).$$

Exercices supplémentaires (applications directes, en autonomie)

Exercice 15. Calculs de différentielles

Déterminer la différentielle de chacune des applications suivantes sur leur domaine de définition :

- $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x, y) = (x^2, y^2x^3, x + 3y)$
- $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^4$, $f(x) = (x^2, \cos(x), \arctan(x^5), \sinh(x^2 - 1))$.

Correction.

1. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et $(h, k) \in \mathbb{R}^2$, alors, en notant $f = (f_1, f_2, f_3)$, on obtient que

$$D_{(x,y)}f_1(h, k) = 2xh, \quad D_{(x,y)}f_2(h, k) = 3x^2y^2h + 2yx^3k, \quad D_{(x,y)}f_3(h, k) = h + 3k,$$

et donc

$$D_{(x,y)}f(h, k) = (2xh, 3x^2y^2h + 2yx^3k, h + 3k).$$

2. Soit $x \in \mathbb{R}$ et $h \in \mathbb{R}$, alors

$$D_x f(h) = \left(2xh, -\sin(x)h, \frac{5x^4h}{1+x^{10}}, 2x \cosh(x^2 - 1)h\right)$$

Exercice 16. Contre-exemple

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie par

$$f(x) = \begin{cases} \frac{x^2y}{x^4 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

1. Montrer que f admet des dérivées partielles en $(0, 0)$.
2. La fonction f est-elle différentiable en $(0, 0)$?

Correction.

1. Soit $t \neq 0$, alors

$$\frac{f(0, t) - f(0, 0)}{t} = 0 \quad \text{et} \quad \frac{f(t, 0) - f(0, 0)}{t} = 0.$$

On en déduit que $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0$.

2. On remarque que, pour tout $t \neq 0$,

$$f(t, t^2) = \frac{t^4}{t^4 + t^4} = \frac{1}{2} \neq 0$$

et donc que f n'est pas continue en $(0, 0)$ et donc non-différentiable en $(0, 0)$.

Exercice 17. Calculs de matrices jacobiniennes, de différentielles et de jacobiens

Déterminer la matrice jacobienne, la différentielle et le jacobien (quand il existe) des applications f suivantes au point a donné.

1. $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$, $f(x, y, z) = (x - y, z + y, y^2x^3, -z^4y^2)$, $a = (-2, 0, 1)$.
2. $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x, y, z) = (\sin(x), -z \cos(y), x + y + z)$, $a = (\pi, 0, 0)$.
3. $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(r, \theta, \phi) = (r \cos \theta \cos \phi, r \sin \theta \cos \phi, r \sin \phi)$, $x_0 = (r, \theta, \phi)$.

Correction.

1. Les dérivées partielles de $f = (f_1, f_2, f_3, f_4)$ sont

$$\begin{aligned} \frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y, z) &= 1, & \frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y, z) &= -1, & \frac{\partial f_1}{\partial z}(x, y, z) &= 0 \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y, z) &= 0, & \frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y, z) &= 1, & \frac{\partial f_2}{\partial z}(x, y, z) &= 1 \\ \frac{\partial f_3}{\partial x}(x, y, z) &= 3x^2y^2, & \frac{\partial f_3}{\partial y}(x, y, z) &= 2yx^3, & \frac{\partial f_3}{\partial z}(x, y, z) &= 0 \\ \frac{\partial f_4}{\partial x}(x, y, z) &= 0, & \frac{\partial f_4}{\partial y}(x, y, z) &= -2yz^4, & \frac{\partial f_4}{\partial z}(x, y, z) &= -4z^3y^2, \end{aligned}$$

et donc, au point a , on a

$$\begin{aligned} \frac{\partial f_1}{\partial x}(-2, 0, 1) &= 1, & \frac{\partial f_1}{\partial y}(-2, 0, 1) &= -1, & \frac{\partial f_1}{\partial z}(-2, 0, 1) &= 0 \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(-2, 0, 1) &= 0, & \frac{\partial f_2}{\partial y}(-2, 0, 1) &= 1, & \frac{\partial f_2}{\partial z}(-2, 0, 1) &= 1 \\ \frac{\partial f_3}{\partial x}(-2, 0, 1) &= 0, & \frac{\partial f_3}{\partial y}(-2, 0, 1) &= 0, & \frac{\partial f_3}{\partial z}(-2, 0, 1) &= 0 \\ \frac{\partial f_4}{\partial x}(-2, 0, 1) &= 0, & \frac{\partial f_4}{\partial y}(-2, 0, 1) &= 0, & \frac{\partial f_4}{\partial z}(-2, 0, 1) &= 0, \end{aligned}$$

et ainsi

$$J_f(-2, 0, 1) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ce qui permet de calculer, pour tout $(h, k, \ell) \in \mathbb{R}^3$,

$$D_{(-2,0,1)}f(h, k, \ell) = J_f(-2, 0, 1) \begin{pmatrix} h \\ k \\ \ell \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h \\ k \\ \ell \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h - k \\ k + \ell \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

2. Les dérivées partielles de $f = (f_1, f_2, f_3)$ sont :

$$\begin{aligned}\frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y, z) &= \cos(x), & \frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y, z) &= 0, & \frac{\partial f_1}{\partial z}(x, y, z) &= 0 \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y, z) &= 0, & \frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y, z) &= z \sin(y), & \frac{\partial f_2}{\partial z}(x, y, z) &= -\cos(y) \\ \frac{\partial f_3}{\partial x}(x, y, z) &= 1, & \frac{\partial f_3}{\partial y}(x, y, z) &= 1, & \frac{\partial f_3}{\partial z}(x, y, z) &= 1,\end{aligned}$$

et donc, au point a , on a

$$\begin{aligned}\frac{\partial f_1}{\partial x}(\pi, 0, 0) &= -1, & \frac{\partial f_1}{\partial y}(\pi, 0, 0) &= 0, & \frac{\partial f_1}{\partial z}(\pi, 0, 0) &= 0 \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(\pi, 0, 0) &= 0, & \frac{\partial f_2}{\partial y}(\pi, 0, 0) &= 0, & \frac{\partial f_2}{\partial z}(\pi, 0, 0) &= -1 \\ \frac{\partial f_3}{\partial x}(x, y, z) &= 1, & \frac{\partial f_3}{\partial y}(x, y, z) &= 1, & \frac{\partial f_3}{\partial z}(x, y, z) &= 1,\end{aligned}$$

ce qui donne

$$J_f(\pi, 0, 0) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Le jacobien de f au point a vaut donc $\det(J_f(\pi, 0, 0)) = -1$ et la différentielle de f en ce point est :

$$D_{(\pi, 0, 0)}f(h, k, \ell) = J_f(\pi, 0, 0) \begin{pmatrix} h \\ k \\ \ell \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h \\ k \\ \ell \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -h \\ -\ell \\ h + k + \ell \end{pmatrix}.$$

3. Les dérivées partielles de $f = (f_1, f_2, f_3)$ en a sont :

$$\begin{aligned}\frac{\partial f_1}{\partial r}(r, \theta, \phi) &= \cos \theta \cos \phi, & \frac{\partial f_1}{\partial \theta}(r, \theta, \phi) &= -r \sin \theta \cos \phi, & \frac{\partial f_1}{\partial \phi}(r, \theta, \phi) &= -r \cos \theta \sin \phi \\ \frac{\partial f_2}{\partial r}(r, \theta, \phi) &= \sin \theta \cos \phi, & \frac{\partial f_2}{\partial \theta}(r, \theta, \phi) &= r \cos \theta \cos \phi, & \frac{\partial f_2}{\partial \phi}(r, \theta, \phi) &= -r \sin \theta \sin \phi \\ \frac{\partial f_3}{\partial r}(r, \theta, \phi) &= \sin \phi, & \frac{\partial f_3}{\partial \theta}(r, \theta, \phi) &= 0, & \frac{\partial f_3}{\partial \phi}(r, \theta, \phi) &= r \cos \phi,\end{aligned}$$

et donc la jacobienne en a est

$$J_f(r, \theta, \phi) = \begin{pmatrix} \cos \theta \cos \phi & -r \sin \theta \cos \phi & -r \cos \theta \sin \phi \\ \sin \theta \cos \phi & r \cos \theta \cos \phi & -r \sin \theta \sin \phi \\ \sin \phi & 0 & r \cos \phi \end{pmatrix}.$$

Le jacobien de f est donc $\det(J_f(r, \theta, \phi)) = r^2 \cos \phi$ et la différentielle est donnée par

$$D_{(r, \theta, \phi)}f(h, k, \ell) = J_f(r, \theta, \phi) \begin{pmatrix} h \\ k \\ \ell \end{pmatrix}.$$