

Rappel:  $A+B$  si  $A, B \in M_{m,n}(\mathbb{K})$

$A \cdot B$  si  $A \in M_{m,k}, B \in M_{k,n} \Rightarrow A \cdot B \in M_{m,n}$

$A^T$   $A \in M_{m,n}, A^T \in M_{n,m}$  évidemment  $(A^T)^T = A$

Déf: Soit  $A \in M_{m,n}(\mathbb{C})$ ,  $A^* := (\overline{A})^T = (\overline{A^T})$  la matrice adjointe

d'Exemple:  $A = \begin{pmatrix} 1+i & 3-i \\ 2 & -2 \\ i & 5i \end{pmatrix}$  le complexe conjugué et on fait la transposée

$A^T = \begin{pmatrix} 1+i & 2 & i \\ 3-i & -2 & 5i \end{pmatrix}$

$A^* = \begin{pmatrix} 1-i & 2 & -i \\ 3+i & -2 & -5i \end{pmatrix}$  transconjuguée

Lemme:  $(A^*)^* = A$

$U, V \in \mathbb{R}^n$

$U \equiv \vec{U}, V \equiv \vec{V}$

Produit scalaire  $\langle \vec{U} | \vec{V} \rangle = \sum_{k=1}^n U_k \cdot V_k$

$$(A \cdot B)_{ij} \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{l=1}^k A_{il} \cdot B_{lj}$$

$$(A \cdot B)_{ij} : i \rightarrow \begin{pmatrix} u^T \\ A \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} v \\ B \end{pmatrix}_{ij} = \langle u, v \rangle$$

"on veut matrices de colonnes donc on passe de  $u$  à  $u^T$  pour avoir la colonne."

Généralisation

$$A \cdot B \neq B \cdot A$$



d'Exemple:  $U = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, V = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix}$

$$\langle u | v \rangle = -1 + 6 - 9 = -4$$

$$\frac{2 \cdot 1}{2} + \frac{1 \cdot 3}{3} + \frac{(-5) \cdot (-2)}{5+10}$$

$$\left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix} \right\rangle = 15$$

d'Exemple:  $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -5 \\ 3 & 0 & 4 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 4 & -2 & 1 \\ -1 & 0 & 3 \\ 2 & 2 & -2 \end{pmatrix}$

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -5 \\ 3 & 0 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 & -2 & 1 \\ -1 & 0 & 3 \\ 2 & 2 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 & 4 & -11 \\ -3 & -14 & 15 \\ 20 & 2 & -5 \end{pmatrix}$$

$$B \cdot A = \begin{pmatrix} 4 & -2 & 1 \\ -1 & 0 & 3 \\ 2 & 2 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -5 \\ 3 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \quad \\ \quad \\ 9 \end{pmatrix}$$

Prop: 1)  $A+B=B+A$  avec  $A, B \in M_{m,n}$

2)  $A \cdot (B \cdot C) = (A \cdot B) \cdot C$  associativité  $\forall A \in M_{m,k}, B \in M_{k,l}, C \in M_{l,n} \rightarrow$  Notation:  $ABC \equiv A \cdot B \cdot C := A \cdot (B \cdot C)$

3)  $A \cdot (B+\lambda C) = A \cdot B + \lambda A \cdot C \quad \forall A \in M_{m,k}, B, C \in M_{k,n} \quad \lambda \in \mathbb{K}$

distributivité à droite

4)  $(A+\lambda B) \cdot C = AC + \lambda BC$

pour chaque taille.

Déf: 1) La matrice nulle:  $\mathbb{0} \in M_{m,n}$ ,  $\mathbb{0}_{ij} = 0 \quad \forall i, j$

2) La matrice identité:  $I \in M_n \equiv M_{n,n}$  (Noté aussi  $1\mathbb{L}, I_n$  ou  $1\mathbb{L}_n$ ),  $I_{ij} \begin{cases} 1 & \text{si } i=j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$

Lemme: 1)  $A + \mathbb{0} = A$

2)  $A \cdot I_n = A \quad \forall A \in M_{m,n}$

et  $I_n \cdot A = A$

Déf: Une matrice  $A$  est inversible si  $\exists B$  t.q.  $A \cdot B = B \cdot A = I$  Notation:  $\mathbb{A}^{-1} := B$

Rq:  $A$  est forcément une matrice carrée.

d'Exemple:

$$\begin{aligned} 1) \quad A &= \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} & B &= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \\ A \cdot B &= \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} & &= \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} = I \end{aligned}$$

$$\Rightarrow B = A^{-1}$$

"ici on a montré que  $A \cdot B$  est la matrice identité".

Prop:  $A, B \in M_n$  alors  $A \cdot B = I_n \iff B \cdot A = I_n$

Rq: si par exemple,  $A \in M_{m,n}$ ,  $n \neq m$  et  $B \in M_{n,m}$  et  $B \cdot A = I_n \Rightarrow B \cdot A \neq I_m$ .

②  $A = \begin{pmatrix} 3 & 5 \\ -6 & -10 \end{pmatrix}$  on peut démontrer qu'il n'existe pas  $A^{-1}$ .

Comment décider si une matrice a une réciproque et comment calculer  $A^{-1}$  ?

- $n=1$   $A = (a)$   $A^{-1} \exists \Leftrightarrow a \neq 0$

$$I_1 = (1) \quad A^{-1} = \left( \frac{1}{a} \right)$$

- Pour  $n$  générale, on a  $\det : M_n(IK) \rightarrow IK$  et  $\exists A^{-1} \Leftrightarrow \det(A) \neq 0$ .

Le déterminant pour  $n=2$  et  $n=3$ :

Exemple:  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $\tilde{A} = \begin{pmatrix} 3 & 5 \\ -6 & -10 \end{pmatrix}$

$$\det A = \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \equiv \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = 1 \cdot 2 - 3 \cdot 2 = -4 \neq 0 \Rightarrow A^{-1} \exists$$

diagonales positives et négatives  
notation plus simple avec des barres

$$\det(\tilde{A}) = \begin{vmatrix} 3 & 5 \\ -6 & -10 \end{vmatrix} = -30 - (-30) = 0 \Rightarrow \tilde{A}^{-1} \nexists$$

(Pour les matrices  $2 \times 2$  et  $3 \times 3$ )

- $n=3$

Exemple:  $\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -2 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \underbrace{(3+12-6)}_{9} - \underbrace{(9-12+2)}_{(-1)} = 10$

Pour les déterminants:

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ -2 & 1 & 2 & -2 & 1 \\ 3 & 1 & 3 & 3 & 1 \end{vmatrix}$$

Ceci ne se généralise pas comme ça pour  $n \geq 3$ .

- Par contre, la méthode suivante (une alternative pour  $n=3$  aussi) est correcte pour  $n \in \mathbb{N}^*$ .

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -2 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 3 \end{vmatrix} = +1 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} -2 & 2 \\ 3 & 3 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} -2 & 1 \\ 3 & 1 \end{vmatrix}$$

$\downarrow$

$$= 1 + 24 - 15 = 10$$

① Choisir une ligne ou une colonne,  
ici  $L_1$

$$A \in M_n, A^{(ij)} \in M_{n-1}, A^{(ij)} = \begin{pmatrix} & i & j \\ & \cancel{\text{---}} & \cancel{\text{---}} \\ & A & \end{pmatrix}$$

éffacer

$$\det(A) = \sum_{j=1}^n A_{ij} \cdot (-1)^{i+j} \cdot \det(A^{(ij)})$$

développement par rapport au  $L_i$

- Relation avec l'algorithme de Gauss:

Rappel: ①  $L_i \leftarrow L_i + \lambda L_j \quad (\lambda \neq 0)$

②  $L_i \leftrightarrow L_j$

③  $C_i \leftrightarrow C_j$

④  $L_i \leftarrow \lambda \cdot L_i \quad (\lambda \in IK^*)$

Gauss

Prop: 1)  $\det(A)$   $\xrightarrow{\textcircled{1}}$   $\det(A)$  ne change pas! si vous appliquez l'opération ①.  
 2)  $\det(A)$   $\xrightarrow{\textcircled{2} \text{ ou } \textcircled{3}}$   $-\det(A)$  l'opération ② change le signe.  
 3)  $\det(A)$   $\xrightarrow{\textcircled{4} \lambda}$   $\lambda \cdot \det(A)$

Rq: 1- Il y a une application  $\det: M_n \rightarrow \mathbb{K}$  unique qui satisfait 1), 2), 3) ET  $\det(I)=1$ .  
 2- Pour les matrices triangulaires / échelonnées

$$\det \begin{pmatrix} A_{11} & * \\ A_{21} & A_{22} \\ 0 & \ddots \\ 0 & A_{nn} \end{pmatrix} = A_{11} \cdot A_{22} \cdots A_{nn}$$

Exemple:  $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -2 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 5 & 8 \\ 0 & -5 & -6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 5 & 8 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot 5 \cdot 2 = 10 \quad \checkmark$

Prop:  $A, B \in M_n, \lambda \in \mathbb{K}$

- 1)  $\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$
- 2)  $\det(\lambda A) = \lambda^n \cdot \det(A)$
- 3)  $\det(A^T) = \det(A)$   
 $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$  (si  $\det(A) \neq 0$ )

(Comment déterminer la matrice réciproque (inverse): ( $A \in M_n, \det(A) \neq 0$ ) ?

Prop:  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  t.q.  $\det(A) = ad - bc \neq 0$  alors Preuve: à vous, simple!

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

- n ≥ 2: méthode 1 Gauss-Jordan

$$A \left| \begin{smallmatrix} 1 & 1 \\ \uparrow n \times n \end{smallmatrix} \right. \xrightarrow{\text{Gauss}} \tilde{A} \left| \begin{smallmatrix} \tilde{A}_{11} & * & * \\ \tilde{A}_{21} & \tilde{A}_{22} & * \\ 0 & \ddots & \tilde{A}_{nn} \\ & & \text{pivot} \end{smallmatrix} \right. \xrightarrow{} \left| \begin{smallmatrix} \tilde{A}_{11} & * & 0 & \dots & 0 \\ \tilde{A}_{n-1,n-1} & 0 & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \tilde{A}_{nn} & \\ & & & & \end{smallmatrix} \right| \xrightarrow{*} \underbrace{\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)}_{1L | B}$$

avec  $\tilde{A}_{ii} \neq 0 \quad \forall i = 1, \dots, n$

Thm:  $B = A^{-1}$

- méthode 2. avec la comatrice.

Déf: La comatrice  $\text{com}(A)$  d'une matrice  $A \in M_n$ :  $\boxed{\text{com}(A)}_{ij} = (-1)^{i+j} \det(A^{(i,j)})$

Prop: Soit  $A \in M_n$  et  $\det(A) \neq 0$  alors  $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} (\text{com}(A))^T$

Exemple:  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \quad A^{(11)} = d, \quad A^{(12)} = c$

$$\text{com}(A) = \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix} \quad (\text{com}(A))^T = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

(qd on supprime la  $i$ -ligne et  $j$ -colonne)

Exemple:  $3 \times 3 \rightarrow \text{Solex.}$

Rq: 1-  $n \geq 4$ : méthode 1 plus efficace.

2- erreur de calcul plus localisé de méthode 2.

3- après calcul de  $A^{-1}$ : vérification explicite!

Déf:  $\text{tr}: M_n \rightarrow \mathbb{K}, \quad A \mapsto \sum_{i=1}^n A_{ii}$

Lemme: 1-  $\text{tr}(A^T) = \text{tr}(A)$

2-  $\text{tr}(A \cdot B) = \text{tr}(B \cdot A)$

Exemple:  $\text{tr} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = 5$

La trace d'une matrice carrée  $A$  est définie comme la somme de ses coefficients diagonaux. Noté  $\text{tr}(A)$ .