

---

Feuille n° 10 : applications linéaires et matrices, changement de base

---

**Exercice 1** Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension 3, muni d'une base  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ . On considère l'endomorphisme  $u$  de  $E$  dont la matrice dans  $\mathcal{B}$  est

$$M = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que  $u^2 = 3u$ .
2. Déterminer une base de  $\text{Im } u$  et une base de  $\ker u$ .
3. Montrer que  $E = \text{Im } u \oplus \ker u$ .
4. Écrire la matrice de  $u$  dans une base adaptée à cette somme directe.
5. Déterminer la matrice dans la base canonique du projecteur sur  $\ker u$  parallèlement à  $\text{Im } u$ .

**Exercice 2** Soit  $u$  l'endomorphisme de  $\mathbf{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est donnée par

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Montrer que  $\ker u$  est une droite, et en donner une base  $a$ .
2. On note  $b = (1, 1, 1)$  et  $c = (1, 2, 0)$ . Montrer que  $(a, b, c)$  est une base de  $\mathbf{R}^3$  et expliciter la matrice de  $u$  dans cette base.
3. On note  $E$  le sous-espace vectoriel de  $\mathbf{R}^3$  engendré par  $b$  et  $c$ .
  - (a) On note  $v = u|_E : E \rightarrow \mathbf{R}^3$ . Expliciter la matrice de  $v$  de  $(b, c)$  dans  $(a, b, c)$ .
  - (b) Montrer que cela a un sens de considérer  $w : E \rightarrow E$  l'induit de  $u$  sur  $E$ , et écrire la matrice de  $w$  dans la base  $(b, c)$ .

**Exercice 3 (\*)** Soit  $E$  un espace de dimension 3, et  $e = (e_1, e_2, e_3)$  une base de  $E$ . On note  $f = (f_1, f_2, f_3)$ , où

$$f_1 = e_1 + 2e_2 - 2e_3, f_2 = 4e_1 + 7e_2 - 6e_3, f_3 = -3e_1 - 5e_2 + 5e_3.$$

1. Montrer que  $f$  est une base de  $E$ , et écrire la matrice de passage de  $e$  vers  $f$ .
2. Soit  $v \in E$  le vecteur de matrice  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$  dans  $f$ . Quelle est sa matrice dans  $e$  ?
3. Soit  $w \in E$  le vecteur de matrice  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$  dans  $e$ . Quelle est sa matrice dans  $f$  ?

**Exercice 4** Soit  $u$  l'endomorphisme de  $\mathbf{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique  $(e_1, e_2, e_3)$  de  $\mathbf{R}^3$  est :

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & 3 \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que  $u$  est un automorphisme de  $\mathbf{R}^3$  et déterminer  $u^{-1}$ .
2. Déterminer une base  $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$  de  $\mathbf{R}^3$  telle que  $u(\varepsilon_1) = \varepsilon_1$ ,  $u(\varepsilon_2) = \varepsilon_1 + \varepsilon_2$  et  $u(\varepsilon_3) = \varepsilon_2 + \varepsilon_3$ .
3. Déterminer la matrice de passage  $P$  de  $(e_1, e_2, e_3)$  à  $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$ , ainsi que  $P^{-1}$ .
4. En déduire  $u^n(e_1)$ ,  $u^n(e_2)$  et  $u^n(e_3)$  pour tout  $n \in \mathbf{Z}$ .

**Exercice 5** On définit l'application linéaire  $u : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  par :

$$u(x, y, z) = (x + 6y - z, x + z, x - 3y + 2z).$$

1. Écrire la matrice  $A$  de  $u$  dans la base canonique.
2. Donner une base et une équation de  $\text{Im } u$ .
3. Montrer que les sous-espaces vectoriels  $\ker u$  et  $\ker(u - 3\text{id})$  sont de dimension 1 et en donner des bases.

- Calculer la matrice de  $u^2$  dans la base canonique et en déduire que  $\ker u^2$  est un sous-espace de dimension 2.
- Construire une base  $(f_1, f_2, f_3)$  de  $\mathbb{R}^3$  telle que  $f_1$  soit une base de  $\ker(u - 3 \text{id})$ ,  $f_2$  une base de  $\ker u$  et  $(f_2, f_3)$  une base de  $\ker u^2$ . Comment s'écrit la matrice  $B$  de  $u$  dans cette nouvelle base ?
- Quelle est la matrice, dans la base  $(f_1, f_2, f_3)$ , du projecteur sur  $\ker(u - 3 \text{id})$  parallèlement à  $\ker u^2$  ? Même question avec le projecteur sur  $\ker u^2$  parallèlement à  $\ker(u - 3 \text{id})$ . Comment trouver les matrices de ces projecteurs, dans la base canonique cette fois ?

**Exercice 6** Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension 3 et  $f$  un endomorphisme de  $E$  tel que  $f \neq 0$ , mais  $f^2 = 0_{\mathcal{L}(E)}$ .

- Montrer que  $\text{Im } f$  est inclus dans  $\ker f$  et en déduire le rang de  $f$ .
- Soit  $e_3$  un vecteur de  $E$  tel que  $f(e_3) \neq 0$ . On pose  $e_2 = f(e_3)$ . Montrer qu'on peut choisir un vecteur  $e_1$  dans  $\ker f$  non colinéaire avec  $e_2$ .
- En déduire que  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  est une base de  $E$  et écrire la matrice de  $f$  dans cette base.
- (Exemple) Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est

$$A = \begin{pmatrix} -3 & -6 & 3 \\ 2 & 4 & -2 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

Vérifier que  $A^2 = 0$ , choisir les vecteurs  $e_1, e_2$  et  $e_3$  comme ci-dessus et écrire la matrice de passage de la base canonique vers la base  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ .

**Exercice 7** Soit  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  donnée par  $f(x, y, z) = (-x + y + z, -6x + 4y + 2z, 3x - y + z)$ .

- Montrer que  $f$  est une application linéaire.
- Déterminer la matrice  $A$  de  $f$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  et vérifier que  $A^2 = 2A$ .
- Montrer que si  $v \in \text{Im } f$ , alors  $f(v) = 2v$ .
- Montrer que  $\ker f$  et  $\text{Im } f$  sont supplémentaires.
- Déterminer une base de  $\ker f$  et une base de  $\text{Im } f$ . Si  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  formée par la réunion de ces bases, écrire la matrice de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

**Exercice 8** On note  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . Soit  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'application linéaire dont la matrice dans  $\mathcal{B}$  est donnée par

$$A = \begin{pmatrix} 15 & -11 & 5 \\ 20 & -15 & 8 \\ 8 & -7 & 6 \end{pmatrix}.$$

Soient  $e'_1 = 2e_1 + 3e_2 + e_3$ ,  $e'_2 = 3e_1 + 4e_2 + e_3$  et  $e'_3 = e_1 + 2e_2 + 2e_3$ .

- Montrer que  $\mathcal{B}' = (e'_1, e'_2, e'_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
- Calculer la matrice  $B$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}'$  en calculant directement  $f(e'_1), f(e'_2), f(e'_3)$ .
- Écrire la matrice de passage (que l'on notera  $P$ ) de la base  $\mathcal{B}$  à la base  $\mathcal{B}'$ . Calculer  $P^{-1}$ .
- Écrire la formule générale reliant  $A, B$  et  $P$  et faire la vérification de la formule obtenue.
- Calculer  $B^4$  et  $A^4$ .

**Exercice 9** Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel. Soient  $p$  et  $q$  des projecteurs de  $E$ .

- Montrer que  $p + q$  est un projecteur si et seulement si  $p \circ q = q \circ p = 0_{\mathcal{L}(E)}$ .
- Montrer qu'on a alors  $\text{Im}(p + q) = \text{Im } p \oplus \text{Im } q$  et  $\ker(p + q) = \ker p \cap \ker q$ .