

---

Seconde session, 26 juin 2017-Durée 2h.

---

Exercice 1.

Dans cet exercice, on note  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

On considère la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  et on note  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont  $A$  est la matrice dans la base  $\mathcal{B}$ .

1. Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  et  $u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ . Calculer  $Au$ .
2. Déterminer le noyau de  $f$ .
3. En déduire le rang de  $f$ . Donner une base de  $Im(f)$ .
4. Soit  $v_1 = (1, 1, 1)$  et  $v_2 = (1, 1, 0)$ . Calculer  $f(v_1)$  et  $f(v_2)$ .
5. Montrer que  $(v_1, v_2, e_1)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  et exprimer  $f(e_1)$  en fonction de  $v_1, v_2$  et  $e_1$ .
6. Déterminer la matrice  $M$  de  $f$  dans la base  $(v_1, v_2, e_1)$ .
7. La matrice  $M$  est-elle inversible ? (On ne demande pas de calculer son inverse).

Correction exercice 1.

1.

$$Au = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + z \\ y + z \\ -x + y \end{pmatrix}$$

2.

$$(x, y, z) \in \ker(f) \Leftrightarrow Au = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x + z = 0 \\ y + z = 0 \\ -x + y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -z \\ y = -z \\ -x + y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -z \\ y = -z \\ z - z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -z \\ y = -z \end{cases}$$

Donc  $(x, y, z) = (-z, -z, z) = z(-1, -1, 1)$  et

$$\ker(f) = \text{Vect}(-e_1 - e_2 + e_3)$$

3. D'après le théorème du rang

$$\dim(\ker(f)) + \dim(Im(f)) = \dim(\mathbb{R}^3) \Rightarrow \text{rg}(f) = \dim(Im(f)) = 3 - 1 = 2$$

$f(e_1) = e_1 - e_3$  et  $f(e_2) = e_2 + e_3$  forment une famille de deux vecteurs non proportionnels, donc libre, dans un espace de dimension 2, c'est une base de  $Im(f)$ .

4. Les coordonnées de  $f(v_1)$  dans  $\mathcal{B}$  sont

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Donc  $f(v_1) = 2e_1 + 2e_2 = 2v_2$

Les coordonnées de  $f(v_2)$  dans  $\mathcal{B}$  sont

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Donc  $f(v_2) = e_1 + e_2 = v_2$

5.

$$\alpha v_1 + \beta v_2 + \gamma e_1 = 0_{\mathbb{R}^3} \Leftrightarrow \alpha(1,1,1) + \beta(1,1,0) + \gamma(1,0,0) = (0,0,0) \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + \gamma = 0 \\ \alpha + \beta = 0 \\ \alpha = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = 0 \\ \gamma = 0 \end{cases}$$

Donc  $(v_1, v_2, e_1)$  est une famille libre à trois vecteurs dans un espace de dimension trois, c'est une base.

Les coordonnées de  $f(e_1)$  dans  $\mathcal{B}$  sont

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = -\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Donc  $f(e_1) = -v_1 + v_2 + e_1$

Autre méthode :

Les coordonnées de  $f(e_1)$  dans  $\mathcal{B}$  sont

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Et on cherche  $\alpha, \beta$  et  $\gamma$  tels que

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Ce qui équivaut à

$$\begin{cases} \alpha + \beta + \gamma = 1 \\ \alpha + \beta = 0 \\ \alpha = -1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + \gamma = 1 \\ \beta = 1 \\ \alpha = -1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \gamma = 1 \\ \beta = 1 \\ \alpha = -1 \end{cases}$$

On retrouve le même résultat.

6.

$$M = \begin{pmatrix} f(v_1) & f(v_2) & f(e_1) \\ 0 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} v_1 \\ v_2 \\ e_1 \end{matrix}$$

7. Les deux premières colonnes sont proportionnelles et la troisième n'est pas proportionnelle aux deux premières donc le rang de  $M$  est deux, or pour que la matrice soit inversible il faut et il suffit que le rang de la matrice soit trois.

Autre méthode :  $\ker(f) \neq \{0_{\mathbb{R}^3}\}$  donc l'endomorphisme  $f$  n'est pas bijectif, par conséquent  $M$  n'est pas inversible.

Exercice 2.

Déterminer toutes les solutions de l'équation différentielle

$$y'' + 3y' + 2y = xe^{-x}$$

Correction exercice 2.

L'équation homogène est  $y'' + 3y' + 2y = 0$

L'équation caractéristique est :

$$r^2 + 3r + 2 = 0$$

Ses racines sont  $-1$  et  $-2$  donc les solutions sont :

$$y = \lambda_1 e^{-x} + \lambda_2 e^{-2x}, \quad \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$$

$-1$  (le coefficient dans l'exponentielle) est solution de l'équation caractéristique) donc il existe une solution particulière de la forme

$$y_p = x(ax + b)e^{-x} = (ax^2 + bx)e^{-x}, \quad a, b \in \mathbb{R}$$

$$y_p' = -(ax^2 + bx)e^{-x} + (2ax + b)e^{-x} = (-ax^2 + (2a - b)x + b)e^{-x}$$

$$y_p'' = -(-ax^2 + (2a - b)x + b)e^{-x} + (-2ax + 2a - b)e^{-x} = (ax^2 + (-4a + b)x + 2a - 2b)e^{-x}$$

Ce que l'on remplace dans l'équation

$$y_p'' + 3y_p' + 2y_p = xe^{-x}$$

$$\Leftrightarrow (ax^2 + (-4a + b)x + 2a - 2b)e^{-x} + 3(-ax^2 + (2a - b)x + b)e^{-x} + 2(ax^2 + bx)e^{-x} = xe^{-x}$$

$$\Leftrightarrow ((a - 3a + 2a)x^2 + (-4a + b + 6a - 3b + 2b)x + 2a - 2b + 3b)e^{-x} = xe^{-x}$$

$$\Leftrightarrow 2ax + 2a + b = x \Leftrightarrow \begin{cases} 2a = 1 \\ 2a + b = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = \frac{1}{2} \\ b = -1 \end{cases}$$

Donc  $y_p = \left(\frac{1}{2}x^2 - x\right)e^{-x}$  et la solution générale de l'équation est :

$$y = \lambda_1 e^{-x} + \lambda_2 e^{-2x} + \left(\frac{1}{2}x^2 - x\right)e^{-x}, \quad \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$$

Exercice 3.

1. Calculer le développement limité en 0 à l'ordre 4 de la fonction  $f: x \mapsto \frac{2}{2-x^2}$ .
2. Calculer le développement limité en 0 à l'ordre 4 de la fonction  $g: x \mapsto \exp(1 - \cos(x))$
3. En déduire la limite de  $\frac{f(x)-g(x)}{x^4}$  quand  $x$  tend vers 0.

Correction exercice 3.

1.

|                        |            |  |
|------------------------|------------|--|
| $2$                    | $+ o(x^4)$ | $\frac{2 - x^2 + o(x^4)}{1 + \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{4}x^4}$ |
| $2 - x^2$              | $+ o(x^4)$ |  |
| $x^2$                  | $+ o(x^4)$ |  |
| $x^2 - \frac{1}{2}x^4$ | $+ o(x^4)$ |  |
| $\frac{1}{2}x^4$       | $+ o(x^4)$ |  |
| $\frac{1}{2}x^4$       | $+ o(x^4)$ | $o(x^4)$   |

Donc

$$\frac{2}{2-x^2} = 1 + \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{4}x^4 + o(x^4)$$

Autre méthode

$$\frac{2}{2-x^2} = \frac{1}{1-\frac{x^2}{2}} = 1 + \frac{x^2}{2} + \left(\frac{x^2}{2}\right)^2 + o(x^4) = 1 + \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{4} + o(x^4)$$

2.

$$\begin{aligned} \exp(1 - \cos(x)) &= \exp\left(1 - \left(1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{24} + o(x^4)\right)\right) = \exp\left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{24} + o(x^4)\right) = \exp(X) \\ &= 1 + X + \frac{X^2}{2} + o(X^2) \end{aligned}$$

Avec

$$\begin{aligned} X &= \frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{24} + o(x^4) \\ X^2 &= \left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{24} + o(x^4)\right)\left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{24} + o(x^4)\right) = \frac{x^4}{4} + o(x^4) \\ o(X^2) &= o(x^4) \end{aligned}$$

Par conséquent

$$\begin{aligned} \exp(1 - \cos(x)) &= 1 + \frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{24} + o(x^4) + \frac{\frac{x^4}{4} + o(x^4)}{2} + o(x^4) = 1 + \frac{x^2}{2} + \left(-\frac{1}{24} + \frac{1}{8}\right)x^4 + o(x^4) \\ &= 1 + \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{12} + o(x^4) \end{aligned}$$

3.

$$\begin{aligned} \frac{f(x) - g(x)}{x^4} &= \frac{1 + \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{4} + o(x^4) - \left(1 + \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{12} + o(x^4)\right)}{x^4} = \frac{\left(\frac{1}{4} - \frac{1}{12}\right)x^4 + o(x^4)}{x^4} \\ &= \frac{\frac{1}{6}x^4 + o(x^4)}{x^4} = \frac{1}{6} + o(1) \xrightarrow{x \rightarrow 0} \frac{1}{6} \end{aligned}$$

Exercice 4.

1. Calculer

$$\int_1^e (x^2 + 1) \ln(x) dx$$

2. A l'aide d'un changement de variable, calculer

$$\int_0^{e-1} (u^2 + 2u + 2) \ln(1 + u) du$$

Correction exercice 4.

1. A l'aide d'une intégration par parties

$$\int_1^e (x^2 + 1) \ln(x) dx$$

$$u'(x) = x^2 + 1$$

$$u(x) = \frac{x^3}{3} + x$$

$$v(x) = \ln(x)$$

$$v'(x) = \frac{1}{x}$$

$$\int_1^e (x^2 + 1) \ln(x) dx = \left[ \left( \frac{x^3}{3} + x \right) \ln(x) \right]_1^e - \int_1^e \left( \frac{x^3}{3} + x \right) \frac{1}{x} dx$$

Par conséquent

$$\begin{aligned} \int_1^e (x^2 + 1) \ln(x) dx &= \left[ \left( \frac{x^3}{3} + x \right) \ln(x) \right]_1^e - \int_1^e \left( \frac{x^3}{3} + x \right) \frac{1}{x} dx \\ &= \left( \frac{e^3}{3} + e \right) \ln(e) - \left( \frac{1^3}{3} + 1 \right) \ln(1) - \int_1^e \left( \frac{x^2}{3} + 1 \right) dx = \frac{e^3}{3} + e - \left[ \frac{x^3}{9} + x \right]_1^e \\ &= \frac{e^3}{3} + e - \left( \frac{e^3}{9} + e - \left( \frac{1^3}{9} + 1 \right) \right) = \frac{2e^3}{9} + \frac{10}{9} \end{aligned}$$

2. On pose  $1 + u = x$  ou  $u = x - 1$  donc  $du = dx$

$$u = 0 \Rightarrow x = 1$$

$$u = e - 1 \Rightarrow x = e$$

$$(u^2 + 2u + 2) \ln(1 + u) = ((u + 1)^2 + 1) \ln(u + 1) = (x^2 + 1) \ln(x)$$

Donc

$$\int_0^{e-1} (u^2 + 2u + 2) \ln(1 + u) du = \int_1^e (x^2 + 1) \ln(x) dx = \frac{2e^3}{9} + \frac{10}{9}$$