

Question

1. Soit  $\varphi$  une application linéaire d'un espace vectoriel  $E$  vers un espace vectoriel  $F$ .
  - a. Rappeler la définition du noyau  $\ker(\varphi)$  de  $\varphi$ .
  - b. Montrer que  $\varphi$  est injective si et seulement si  $\ker(\varphi)$ .
  - c. Enoncé la formule du rang en faisant attention aux hypothèses.
2. Dire si les assertions suivantes sont vraies ou fausses. Dans chaque cas, donner une preuve rapide ou un contre-exemple.
  - a. Il existe une matrice à 3 lignes et 4 colonnes dont le rang est 2.
  - b. Il existe une matrice à 3 lignes et 4 colonnes dont le rang est 4.
  - c. La partie  $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 - x = 0\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^2$ .

Exercice 1.

Soient  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels sur  $\mathbb{R}$  de respectivement de dimension 3 et 4..  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$  une base de  $E$  et  $\mathcal{B}' = (f_1, f_2, f_3)$  une base de  $F$

Soit  $u: E \rightarrow F$  l'application linéaire définie par

$$\begin{aligned}u(e_1) &= -f_1 + f_3 \\u(e_2) &= -f_1 + 2f_2 - f_3 \\u(e_3) &= -2f_1 - 2f_2 + 4f_3 \\u(e_4) &= 4f_2 - 4f_3\end{aligned}$$

1. Donner la matrice de  $u$  dans les bases  $\mathcal{B}$  et  $\mathcal{B}'$ .
2. Déterminer une base du noyau  $\ker(u)$ .
3. En déduire le rang de  $u$ .
4. Donner une base de l'image de  $u$ .
5. Soit  $G = \text{vect}(f_1)$  le sous-espace vectoriel de  $F$  engendré par  $f_1$ . Montrer que  $G \oplus \text{Im}(u) = F$ .

Exercice 2.

Soit  $\phi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'application linéaire de matrice dans la base canonique est :

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \\ -5 & -4 & -4 \end{pmatrix}$$

1. Montrer que  $\dim(\ker(\phi)) = 1$ .
2. Donner une base  $\mathcal{B} = (a)$  de  $\ker(\phi)$ .
3. Montrer que  $a \in \text{Im}(\phi)$  et déterminer un vecteur  $b \in \mathbb{R}^3$  tel que  $\phi(b) = a$ .
4. Montrer que l'ensemble  $E = \{v \in \mathbb{R}^3, \phi(v) = v\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$ .
5. Donner un vecteur non nul de  $E$ .
6. Soient  $\lambda, \mu$  et  $\nu$  trois réels tels que  $\lambda a + \mu b + \nu c = 0_{\mathbb{R}^3}$ , montrer que  $\mu a + \nu c = 0_{\mathbb{R}^3}$ .
7. Montrer que  $(a, b, c)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
8. Donner la matrice de  $\phi$  dans la base  $(a, b, c)$ .

Exercice 3.

Soit  $X$  une indéterminée. Déterminer un polynôme réel  $E(X)$  et des réels  $a, b, c$  tels que :

$$\frac{3X^5 - X^3 + X}{(X^2 - 1)^3} = E(X) + \frac{\frac{3}{8}}{(X+1)^3} - \frac{\frac{17}{16}}{(X+1)^2} + \frac{\frac{3}{2}}{X+1} + \frac{a}{(X-1)^3} + \frac{b}{(X-1)^2} + \frac{c}{X-1}$$

On pourra remarquer que la fraction  $F$  du membre de gauche est impaire :  $F(-X) = -F(X)$