

Ex. $\varepsilon > 0$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1+\varepsilon \end{pmatrix}$$

conditionnement pour l. $\|\cdot\|_\infty$

$$A^{-1} = \frac{1}{\varepsilon} \begin{pmatrix} 1+\varepsilon & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\|A\|_\infty = \max(2, 2+\varepsilon) = 2+\varepsilon$$

$$\|A^{-1}\|_\infty = \frac{1}{\varepsilon} \max(2+\varepsilon, 2) = \frac{2+\varepsilon}{\varepsilon}$$

$$\text{donc } \text{cond}_\infty(A) = \frac{(2+\varepsilon)^2}{\varepsilon} = \frac{4}{\varepsilon} + \varepsilon + 4 \gg 1$$

ε proche de 0 alors $\frac{4}{\varepsilon}$ est grand

Donc le système $Ax = b$ est toujours peu stable

Ex. Calculer $\text{cond}_2(A)$ pour la norme $\|\cdot\|_2$

Exercice : $a \in \mathbb{R}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a & a \\ a & 1 & a \\ a & a & 1 \end{pmatrix}$$

1. Valeurs propres de A

$$\lambda_1 = 1 + 2a \quad \text{multiplicité } 1$$

$$\lambda_2 = 1 - a \quad \text{multiplicité } 2$$

2. A symétrique : vrai $\forall a \in \mathbb{R}$

A définie positive : si valeurs propres sont > 0

$$\text{si } 1 + 2a > 0 \Leftrightarrow a > -\frac{1}{2}$$

$$1 - a > 0 \Leftrightarrow a < 1$$

$$\text{si } a \in]-\frac{1}{2}; 1[$$

3. On décompose

$$\begin{pmatrix} 1 & a & a \\ a & 1 & a \\ a & a & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -a & 0 & 0 \\ -a & -a & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & -a & -a \\ 0 & 0 & -a \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$M = D = I_n \quad N = L + U = \begin{pmatrix} 0 & -a & -a \\ -a & 0 & -a \\ -a & -a & 0 \end{pmatrix}$$

$$LJ = M^{-1}N = D^{-1}(D - A) = I_n - D^{-1}A$$

$$= N$$

Méthode de Jacobi converge si $\rho(N) < 1$

et on calcule les valeurs propres de N

- v vecteur propre de A , de valeur propre λ

$$\text{On a } N = I - A \text{ d'où } Nv = Iv - Av = v - \lambda v = (1 - \lambda)v$$

donc $1 - \lambda$ valeur propre de N (avec même mult.)

$$\text{donc les vp de } N \text{ sont } 1 - (1 + 2a) = -2a$$
$$1 - (1 - a) = a$$

donc $\rho(LS) = 2|a|$ ex la méthode converge si $|a| < \frac{1}{2}$

4. GS

$$M = D - L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a & 1 & 0 \\ a & a & 1 \end{pmatrix} \quad N = U = \begin{pmatrix} 0 & -a & -a \\ 0 & 0 & -a \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$LGS = M^{-1}N = (D - L)^{-1}((D - L) - A)$$

$$= I_n - (D - L)^{-1}A$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -a & -a \\ 0 & a^2 & a(a-1) \\ 0 & a^2(1-a) & -a^2(a+1) \end{pmatrix}$$

5. On admet: pour $0 < a < 4$, les vp de LGS sont $0, d, \bar{d}$ avec $d \in \mathbb{C}$ tel que $|d| = a^{3/2}$

(convergence de Gauss-Seidel $\Leftrightarrow \rho(LGS) < 1$
(pour $0 < a < 4$)

$$\Leftrightarrow a^{3/2} < 1$$

$$\Leftrightarrow a < 1$$

Supposons $0 < a < 1/2$, alors la méthode la plus rapide est GS car $a^{3/2} < 2a$

a proche de $1/2$

$$a^{3/2} \approx 0,35$$

$$2a \approx 1$$