



Licence 1 Mathématiques Informatique.

ANALYSE 1 POUR INFORMATIENS

Christophe Poquet

Année universitaire 2023/2024

Table des matières

1	Nombres réels	3
1.1	Ensembles de nombres	3
1.1.1	Les entiers naturels	3
1.1.2	Les entiers relatifs	3
1.1.3	Les nombres rationnels	3
1.1.4	Les nombres décimaux	4
1.1.5	Les nombres réels	4
1.2	Opérations et relation d'ordre dans l'ensemble des réels	5
1.3	Valeur absolue	6
1.4	Intervalles de \mathbb{R}	6
1.5	Majorant, minorant, borne inférieure, borne supérieure	7
2	Fonctions réelles	9
2.1	Fonctions et graphes	9
2.2	Fonctions injectives, surjectives, bijectives	10
2.2.1	Image, antécédent.	10
2.2.2	Surjectivité.	10
2.2.3	Injectivité.	11
2.2.4	Bijektivité.	11
2.3	Image directe, image réciproque.	12
2.4	Opérations sur les fonctions.	13
2.4.1	Somme, produit, quotient.	13
2.4.2	Composition.	14
2.5	Propriétés des fonctions et de leur graphe.	14
2.5.1	Fonction majorée, minorée, bornée.	14
2.5.2	Monotonie.	14
2.5.3	Parité et périodicité.	15
2.6	Limite en un point, continuité, dérivabilité.	15
2.6.1	Limite en un point.	16
2.6.2	Continuité.	16
2.6.3	Dérivabilité.	16
3	Fonctions usuelles	17
3.1	Fonctions polynomiales	17
3.2	Fonction partie entière	17
3.3	Fonctions trigonométriques	18
3.4	Fonctions trigonométriques réciproques	20
3.5	Fonctions exponentielle et logarithme	22
3.6	Fonctions hyperboliques	23
3.7	Fonctions puissance	24
3.8	Croissance comparée	25

4	Suites réelles	26
4.1	Définitions	26
4.2	Suites classiques	27
4.3	Convergence de suite	28
4.4	Opérations sur les limites	29
4.5	Limites de suites et inégalités	31
4.6	Convergence et monotonie	32
4.7	Suites extraites	33
4.8	Limites infinies	33
4.9	Comparaison de suites	36
5	Continuité des fonctions réelles	38
5.1	Limites de fonctions	38
5.2	Continuité	41
5.3	Limite, continuité et monotonie	42

Chapitre 1

Nombres réels

1.1 Ensembles de nombres

1.1.1 Les entiers naturels

L'ensemble \mathbb{N} défini par

$$\mathbb{N} = \{0, 1, 2, 3, \dots\},$$

est l'ensemble des entiers naturels. Si l'on enlève le 0 on définit $\mathbb{N}^* = \{1, 2, 3, \dots\}$ l'ensemble des entiers naturels non nuls.

1.1.2 Les entiers relatifs

En ajoutant les entiers négatifs on définit l'ensemble des entiers relatifs par

$$\mathbb{Z} = \{\dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots\}.$$

De même, si l'on enlève le 0, on définit $\mathbb{Z}^* = \{\dots, -3, -2, -1, 1, 2, 3, \dots\}$ l'ensemble des entiers relatifs non nuls.

Remarque 1.1.

1. On remarque que l'ensemble \mathbb{N} est **inclus** dans l'ensemble \mathbb{Z} , ce que l'on peut écrire de la manière suivante :

$$\mathbb{N} \subset \mathbb{Z},$$

où le symbole \subset se lit « est inclus dans ». En effet, tout élément de \mathbb{N} est également élément de \mathbb{Z} , ce que l'on peut écrire de la manière suivante :

$$\text{si } n \in \mathbb{N}, \quad \text{alors } n \in \mathbb{Z},$$

où le symbole \in se lit « appartient à ».

2. On voit immédiatement que l'inclusion réciproque est fautive, c'est-à-dire $\mathbb{Z} \not\subset \mathbb{N}$, puisque par exemple $-1 \in \mathbb{Z}$ alors que $-1 \notin \mathbb{N}$.
3. Attention à ne pas confondre les symboles \subset et \in !

1.1.3 Les nombres rationnels

On définit l'ensemble des nombres rationnels \mathbb{Q} comme l'ensemble des fractions d'entiers naturels :

$$\mathbb{Q} = \left\{ \frac{a}{b} : a \in \mathbb{Z}, b \in \mathbb{Z}^* \right\}.$$

Remarque 1.2.

1. Puisque tout entier relatif n peut être écrit sous la forme

$$n = \frac{n}{1},$$

on a $\mathbb{Z} \subset \mathbb{Q}$.

2. Un nombre rationnel peut être représenté par différentes fractions, par exemple $\frac{1}{2} = \frac{2}{4} = \frac{4}{8} = \dots$. Plus précisément, pour $a, a' \in \mathbb{Z}$ et $b, b' \in \mathbb{Z}^*$, on a

$$\frac{a}{b} = \frac{a'}{b'} \quad \text{si et seulement si} \quad ab' = a'b.$$

Attention, l'expression « P si et seulement si Q », que l'on peut abrégé en « P ssi Q » ou « $P \Leftrightarrow Q$ » (voir le cours d'Algèbre 1), signifie deux choses : « si P est vraie alors Q est vraie » et « si Q est vraie alors P est vraie ».

1.1.4 Les nombres décimaux

On définit l'ensemble des nombres décimaux \mathbb{D} de la manière suivante :

$$\mathbb{D} = \left\{ \frac{a}{10^n} : a \in \mathbb{Z}, n \in \mathbb{N} \right\}.$$

Il s'agit des nombres ayant une suite **finie** de chiffres à droite de la virgule.

Remarque 1.3.

1. Tous les éléments de \mathbb{D} peuvent être écrit sous forme de fraction, et donc $\mathbb{D} \subset \mathbb{Q}$.
2. L'inclusion réciproque est fausse, puisque certaines fractions ne peuvent être écrites qu'avec une infinité de chiffres après la virgule, comme par exemple

$$\frac{1}{3} = 0.3333333333333333333333333333 \dots$$

L'ensemble \mathbb{D} donne un rôle privilégié au nombre 10 (les dix doigts des mains). Du point de vue des mathématiciens, les ensembles \mathbb{Q} et \mathbb{R} sont plus importants.

1.1.5 Les nombres réels

L'ensemble \mathbb{R} des nombres réels est l'ensemble des nombres dont l'écriture décimale est composée de

- un signe $+$ ou $-$ (généralement omis lorsque c'est le $+$),
- une suite finie de chiffres entre 0 et 9, ne commençant pas par 0 ou étant réduite à 0,
- une virgule,
- une suite infinie de chiffres entre 0 et 9.

Exemples 1.4. Par exemple 0, 4, -10.3 , $\frac{1}{3}$, $\sqrt{2}$, π sont des nombres réels.

Remarque 1.5.

1. Attention avec cette définition un réel ne s'écrit pas de manière unique, par exemple $1 = 1.0$, $0 = 0.0 = -0 = -0.00$, $1 = 0.9999999999 \dots$.
2. On a l'inclusion $\mathbb{Q} \subset \mathbb{R}$, mais l'inclusion réciproque est fausse, on ne peut par exemple pas écrire $\sqrt{2}$ comme $\frac{a}{b}$ avec $a \in \mathbb{Z}$ et $b \in \mathbb{Z}^*$ (voir le cours d'Algèbre 1).

1.2 Opérations et relation d'ordre dans l'ensemble des réels

Dans l'enfance on apprend à additionner, multiplier et comparer les entiers. Ceci s'étend aux nombres réels (résultat admis, fastidieux à démontrer).

Proposition 1.6. *On peut définir sur \mathbb{R} une addition $+$ et une multiplication \cdot (ou \times) qui prolongent l'addition et la multiplication de \mathbb{N} et ont les propriétés suivantes :*

1. **commutativité** : pour tous a, b dans \mathbb{R} on a

$$a + b = b + a \quad \text{et} \quad a \cdot b = b \cdot a,$$

2. **associativité** : pour tous a, b, c dans \mathbb{R} on a

$$a + (b + c) = (a + b) + c \quad \text{et} \quad a \cdot (b \cdot c) = (a \cdot b) \cdot c,$$

3. **distributivité** : pour tous a, b, c dans \mathbb{R} on a

$$(a + b) \cdot c = a \cdot c + b \cdot c,$$

4. **éléments neutres** : pour tout $a \in \mathbb{R}$ on a

$$a + 0 = a \quad \text{et} \quad a \cdot 1 = a,$$

5. **élément absorbant** : pour tout $a \in \mathbb{R}$ on a

$$a \cdot 0 = 0.$$

Proposition 1.7. *On peut définir sur \mathbb{R} une relation d'ordre \leq qui prolonge la relation d'ordre sur \mathbb{N} et qui vérifie les propriétés suivantes :*

1. **réflexivité** : pour tout a dans \mathbb{R} on a

$$a \leq a,$$

2. **antisymétrie** : pour tous a, b dans \mathbb{R} ,

$$\text{si } a \leq b \quad \text{et} \quad b \leq a, \quad \text{alors } a = b,$$

3. **transitivité** : pour tous a, b, c dans \mathbb{R} ,

$$\text{si } a \leq b \quad \text{et} \quad b \leq c, \quad \text{alors } a \leq c,$$

4. **ordre total** : pour tous a, b dans \mathbb{R} ,

$$a \leq b \quad \text{ou} \quad b \leq a,$$

5. **compatibilité avec l'addition** : pour tous a, b, c dans \mathbb{R} ,

$$\text{si } a \leq b \quad \text{alors } a + c \leq b + c,$$

6. **compatibilité avec la multiplication** : pour tous a, b, c dans \mathbb{R} ,

$$\text{si } a \leq b \quad \text{et} \quad c \geq 0, \quad \text{alors } a \cdot c \leq b \cdot c.$$

Remarque 1.8. *En mathématiques le « ou » est inclusif : « A ou B » signifie soit A , soit B , soit les deux.*

$a \leq b$ se lit « a inférieur ou égal à b ». On écrit de plus, pour a, b dans \mathbb{R}

- $a \geq b$ (qui se lit « a supérieur ou égal à b ») si $b \leq a$,
- $a < b$ (qui se lit « a strictement inférieur à b ») si $a \leq b$ et $a \neq b$,
- $a > b$ (qui se lit « a strictement supérieur à b ») si $b < a$.

On remarque que le contraire de $a \leq b$ est $a > b$.

Remarque 1.9.

1. *On ne peut pas soustraire des inégalités : on a $2 \leq 3$ et $1 \leq 4$ mais $2 - 1 = 1$ n'est pas inférieur ou égal à $3 - 4 = -1$!*
2. *La multiplication par un réel négatif change le sens de l'inégalité : si a, b, c sont des réels,*

$$\text{si } a \leq b \quad \text{et} \quad c \leq 0, \quad \text{alors } a \cdot c \geq b \cdot c.$$

1.3 Valeur absolue

Définition 1.10. Pour tout $x \in \mathbb{R}$, on définit la **valeur absolue** de x , notée $|x|$, de la manière suivante :

$$|x| = \begin{cases} x & \text{si } x \geq 0 \\ -x & \text{si } x < 0 \end{cases}.$$

Proposition 1.11. La valeur absolue vérifie les propriétés suivantes :

1. pour tout a dans \mathbb{R} on a

$$|a| = |-a| = \sqrt{a^2} = \max(-a, a),$$

2. pour tout a dans \mathbb{R} on a

$$|a| = 0 \quad \text{si et seulement si} \quad a = 0,$$

3. pour tous a, b dans \mathbb{R} on a

$$|a \cdot b| = |a| \cdot |b|,$$

4. **inégalité triangulaire** : pour tous a, b dans \mathbb{R} on a

$$|a + b| \leq |a| + |b|,$$

5. **inégalité triangulaire inverse** : pour tous a, b dans \mathbb{R} on a

$$|a - b| \geq ||a| - |b||.$$

Démonstration. Les trois premiers points sont des conséquences directes de la définition de la valeur absolue.

Démontrons le point 4. Considérons deux réels a et b . D'après 1) on a $|a + b| = \max(a + b, -a - b)$. Mais comme $a \leq \max(-a, a) = |a|$ et $b \leq |b|$ on a $a + b \leq |a| + |b|$. De même, comme $-a \leq |a|$ et $-b \leq |b|$ on a $-a - b \leq |a| + |b|$. Ainsi

$$|a + b| = \max(a + b, -a - b) \leq |a| + |b|.$$

Finalement démontrons le point 5). Considérons à nouveaux deux réels a et b . D'une part d'après 4) on a $|a| = |a - b + b| \leq |a - b| + |b|$ et donc $|a - b| \geq |a| - |b|$. D'autre part on a $|b| = |b - a + a| \leq |b - a| + |a|$ et donc $|a - b| \geq |b| - |a| = -(|a| - |b|)$. On en déduit bien

$$|a - b| \geq \max(|a| - |b|, -(|a| - |b|)) = ||a| - |b||.$$

□

1.4 Intervalles de \mathbb{R}

Intuitivement, un intervalle de \mathbb{R} est une partie de \mathbb{R} « sans trou ».

Définition 1.12 (Intervalles de \mathbb{R}). Soit I un sous-ensemble de \mathbb{R} . On dit que I est un intervalle de \mathbb{R} si, pour tous x, y éléments de I , tout réel z vérifiant $x \leq z \leq y$ est également un élément de I .

Proposition 1.13. Les intervalles I de \mathbb{R} ont l'une des formes suivantes :

1. \mathbb{R} ,

2. \emptyset , l'ensemble vide, qui ne contient aucun élément,

3. $\{a\}$, un singleton, avec $a \in \mathbb{R}$,

4. $[a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a \leq x \leq b\}$, un segment, avec a, b réels vérifiant $a < b$,

5. $[a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a \leq x < b\}$, $]a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a < x \leq b\}$ ou $]a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a < x < b\}$, avec a, b réels vérifiant $a < b$,

6. $[a, +\infty[= \{x \in \mathbb{R} : x \geq a\}$, $]a, +\infty[= \{x \in \mathbb{R} : x > a\}$, $] - \infty, a] = \{x \in \mathbb{R} : x \leq a\}$ ou $] - \infty, a[= \{x \in \mathbb{R} : x < a\}$, avec a réel.

Remarque 1.14. Dans les points 4., 5. et 6. de la proposition précédente les réels a et b sont appelés les **bords** de l'intervalle.

1.5 Majorant, minorant, borne inférieure, borne supérieure

Définition 1.15. Soit A une partie de \mathbb{R} et a un élément de A .

1. On dit que a est le **plus grand élément** de A (ou **maximum** de A) si et seulement si tout $b \in A$ vérifie $b \leq a$,
2. On dit que a est le **plus petit élément** de A (ou **minimum** de A) si et seulement si tout $b \in A$ vérifie $b \geq a$.

S'il existe, le plus grand élément de A est unique, on le note $\max(A)$. De même, s'il existe, le plus petit élément de A est unique, on le note $\min(A)$.

Exemples 1.16.

1. Une partie finie A de \mathbb{R} (c'est-à-dire un sous-ensemble de \mathbb{R} formé d'un nombre fini d'éléments) a toujours un plus grand élément.
2. 1 est le plus grand élément de $[0, 1]$.
3. \mathbb{N} et $[0, 1[$ n'admettent pas de plus grand élément.

Définition 1.17. Soit A une partie de \mathbb{R} et m un réel.

1. On dit que m est un **majorant** de A si tout élément a de A vérifie $m \geq a$.
2. On dit que m est un **minorant** de A si tout élément a de A vérifie $m \leq a$.

Exemples 1.18.

1. 1 et 4 sont des majorants de $[0, 1]$ et $[0, 1[$,
2. \mathbb{N} n'a pas de majorant.

Définition 1.19. On dit qu'une partie A de \mathbb{R} est

1. **majorée** si elle admet un majorant,
2. **minorée** si elle admet un minorant,
3. **bornée** si elle admet un majorant et un minorant.

Exemples 1.20.

1. $[0, 1]$ et $[0, 1[$ sont bornés,
2. $[0, +\infty[$ est minoré mais n'est pas borné.

On admet le théorème suivant.

Théorème 1.21 (Théorème de la borne supérieure). Toute partie A de \mathbb{R} non-vide et majorée admet un plus petit majorant, appelé la **borne supérieure** de A et noté $\sup(A)$.

Exemple 1.22. On a $\sup([0, 1]) = \sup([0, 1]) = 1$.

Remarque 1.23. Ce théorème n'est pas vrai dans \mathbb{Q} : l'ensemble $\{x \in \mathbb{Q} : x < \sqrt{2}\}$ est majoré mais n'admet pas de plus petit majorant dans \mathbb{Q} .

De même, si A est une partie de \mathbb{R} non vide et minorée, alors elle admet un plus grand minorant, appelée **borne inférieure** de A et noté $\inf(A)$.

Par convention, si A n'est pas majorée on note $\sup(A) = +\infty$ et si A n'est pas minorée on note $\inf(A) = -\infty$.

La proposition suivante permet de caractériser la borne supérieure dans \mathbb{R} .

Proposition 1.24 (Caractérisation de la borne supérieure). Soit A une partie non vide et majorée de \mathbb{R} et M un majorant de A . Alors $M = \sup(A)$ si et seulement si pour tout $\varepsilon > 0$ l'ensemble $A \cap]M - \varepsilon, M]$ ¹ est non vide.

1. Pour deux ensembles A et B , $A \cap B$ est l'ensemble formé des éléments qui sont à la fois dans A et B .

Démonstration. Supposons tout d'abord que $M = \sup(A)$ et considérons $\varepsilon > 0$. Alors, comme $M - \varepsilon < M$, $M - \varepsilon$ n'est pas un majorant de A , puisque M est le plus petit des majorants. Il existe donc un élément a de A tel que $a > M - \varepsilon$. Puisque M est un majorant on a $a \leq M$, et donc $a \in]M - \varepsilon, M] \cap A$. L'ensemble $]M - \varepsilon, M] \cap A$ est donc non vide.

Supposons maintenant que pour tout $\varepsilon > 0$ l'ensemble $A \cap]M - \varepsilon, M]$ est non vide. On veut montrer que si $m < M$ alors m n'est pas un majorant de A , puisque dans ce cas M est bien le plus petit majorant de A . Fixons $m < M$ et posons $\varepsilon = M - m > 0$. Par hypothèse l'ensemble $A \cap]M - \varepsilon, M] = A \cap]m, M]$ est non vide, et il existe donc un élément a de A qui vérifie $m < a$. m n'est donc pas un majorant de A . \square

Chapitre 2

Fonctions réelles

2.1 Fonctions et graphes

Définition 2.1. Une **application** f d'un ensemble de départ E dans un espace d'arrivée F est un procédé qui associe à chaque élément x de E un unique élément $f(x)$ de F . Une telle application est notée

$$f : E \rightarrow F \\ x \mapsto f(x) .$$

On appelle parfois E le **domaine** de f et F le **codomaine** de f .

Définition 2.2. On appelle **fonction réelle d'une variable réelle** toute application f ayant pour ensemble de départ une partie A de \mathbb{R} , et ensemble d'arrivée une partie B de \mathbb{R} :

$$f : A \rightarrow B \\ x \mapsto f(x) .$$

On appelle l'ensemble A le **domaine de définition** de f .

Remarque 2.3. Pour simplifier, dans la suite de ce cours, on parlera simplement de fonction pour désigner une fonction réelle d'une variable réelle (les fonctions de plusieurs variables réelles seront par exemple abordées dans des cours ultérieurs).

Exemples 2.4. On peut considérer les fonctions suivantes :

$$f_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad f_2 : \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R} \quad |\cdot| : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto x \quad x \mapsto \frac{1}{x} \quad x \mapsto \begin{cases} x & \text{si } x \geq 0 \\ -x & \text{si } x < 0 \end{cases} .$$

Définition 2.5. Si E et F sont deux ensembles, on note $E \times F$ le **produit cartésien** de E et F , défini par

$$E \times F = \{(x, y) : x \in E, y \in F\}.$$

Remarque 2.6. Pour un ensemble E on écrit E^2 plutôt que $E \times E$.

Définition 2.7. Si $f : E \rightarrow F$ est une fonction on appelle **graphe** de f l'ensemble

$$\text{Gr}(f) = \{(x, f(x)) : x \in E\} \subset E \times F.$$

Remarque 2.8.

1. Le graphe d'une fonction réelle est une partie de \mathbb{R}^2 , on peut le représenter par un dessin (voir la figure 2.1).
2. Une partie de A de \mathbb{R}^2 est le graphe d'une fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ si et seulement si toute droite verticale intersecte A en un unique point.

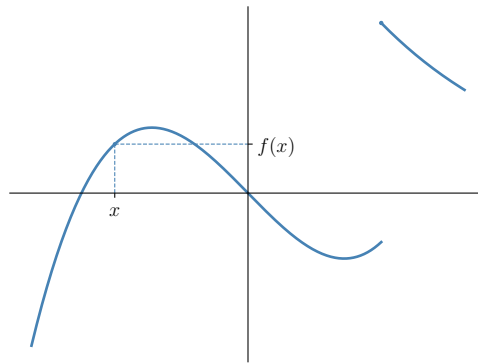


FIGURE 2.1 – Exemple de tracé du graphe d’une fonction réelle.

2.2 Fonctions injectives, surjectives, bijectives

2.2.1 Image, antécédent.

Définition 2.9. Soit $f : E \rightarrow F$ une fonction. Si $x \in E$ et $y \in F$ vérifient $y = f(x)$, on dit que y est l’image de x par f , et que x est **un antécédent** de y par f .

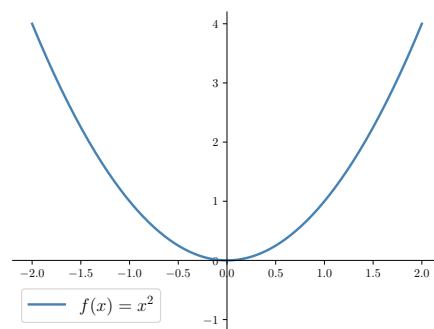
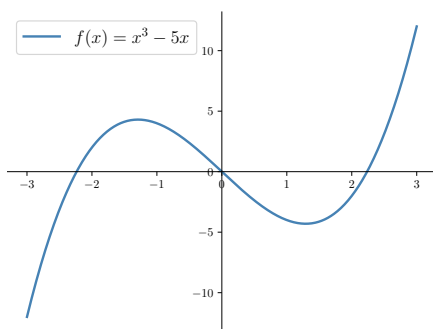
Remarque 2.10. Si $f : E \rightarrow F$, alors chaque $x \in E$ admet une et une seule image par f , alors que $y \in F$ peut avoir un, plusieurs ou aucun antécédent par f .

Exemple 2.11. Si $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est définie par $f(x) = x^2$ pour tout $x \in \mathbb{R}$, -1 a pour image 1 , 2 a pour antécédents $-\sqrt{2}$ et $\sqrt{2}$, alors que -3 n’a pas d’antécédent par f .

2.2.2 Surjectivité.

Définition 2.12. Une fonction $f : E \rightarrow F$ est dite **surjective** (ou une surjection) si tout élément de F admet au moins un antécédent, autrement dit¹ :

$$f \text{ surjective} \Leftrightarrow \left(\forall y \in F, \exists x \in E \text{ tel que } y = f(x) \right).$$



(a) La fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = x^3 - 5x$ est surjective.

(b) La fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = x^2$ n’est pas surjective.

FIGURE 2.2 – Exemples de fonctions surjective/non surjective.

Remarque 2.13. Lorsque $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, f est surjective si et seulement si toute droite horizontale intersecte $\text{Gr}(f)$.

1. Le symbole \forall signifie se lit « pour tout », le symbole \exists se lit « il existe ».

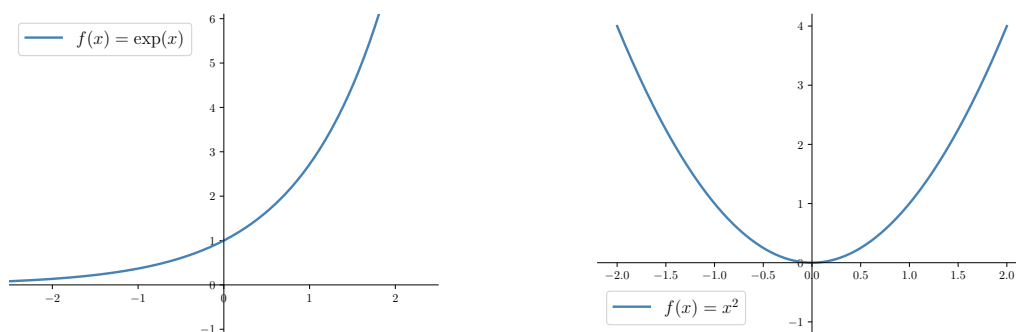
2.2.3 Injectivité.

Définition 2.14. Une fonction $f : E \rightarrow F$ est dite **injective** (ou une *injection*) si tout élément de F admet au plus un antécédent, autrement dit² :

$$f \text{ injective} \Leftrightarrow (\forall x, x' \in E, f(x) = f(x') \Rightarrow x = x').$$

Remarque 2.15. De manière équivalente, puisque $P \Rightarrow Q$ équivaut à $(\text{non} Q) \Rightarrow (\text{non} P)$ (voir le cours d'algèbre 1), on a

$$f \text{ injective} \Leftrightarrow (\forall x, x' \in E, x \neq x' \Rightarrow f(x) \neq f(x')).$$



(a) La fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = \exp(x)$ est injective.

(b) La fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = x^2$ n'est pas injective.

FIGURE 2.3 – Exemples de fonctions injective/non injective.

Remarque 2.16. Lorsque $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, f est injective si et seulement si toute droite horizontale intersecte $\text{Gr}(f)$ au plus une fois.

2.2.4 Bijektivité.

Définition 2.17. Une fonction $f : E \rightarrow F$ est dite **bijective** (ou une *bijection*) si tout élément de F admet un unique antécédent, autrement dit³ :

$$f \text{ bijective} \Leftrightarrow (\forall y \in F, \exists! x \in E \text{ tel que } y = f(x)).$$

Remarque 2.18. Lorsque $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, f est bijective si et seulement si toute droite horizontale intersecte $\text{Gr}(f)$ une et une seule fois.

Définition 2.19. Supposons la fonction $f : E \rightarrow F$ bijective. En associant à tout élément $y \in F$ son unique antécédent par f on définit une fonction de F dans E . Cette fonction est appelée fonction réciproque de la fonction f , et est notée f^{-1} . Elle est caractérisée par la relation suivante :

$$\forall x \in E, \forall y \in F, y = f(x) \Leftrightarrow x = f^{-1}(y).$$

Remarque 2.20. Si $f : E \rightarrow F$ est bijective de bijection réciproque f^{-1} , alors $f^{-1} : F \rightarrow E$ est elle-même bijective de bijection réciproque $(f^{-1})^{-1} = f$. On a de plus les formules

$$\forall x \in E, \forall y \in F, f^{-1}(f(x)) = x \text{ et } f(f^{-1}(y)) = y.$$

2. Le symbole \Rightarrow est le symbole de l'implication : $P \Rightarrow Q$ signifie « si P est vraie, alors Q est vraie ».

3. Le symbole $\exists!$ se lit « il existe un unique ».

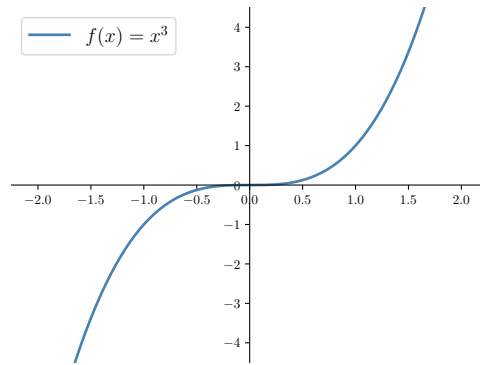


FIGURE 2.4 – La fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = x^3$ est bijective.

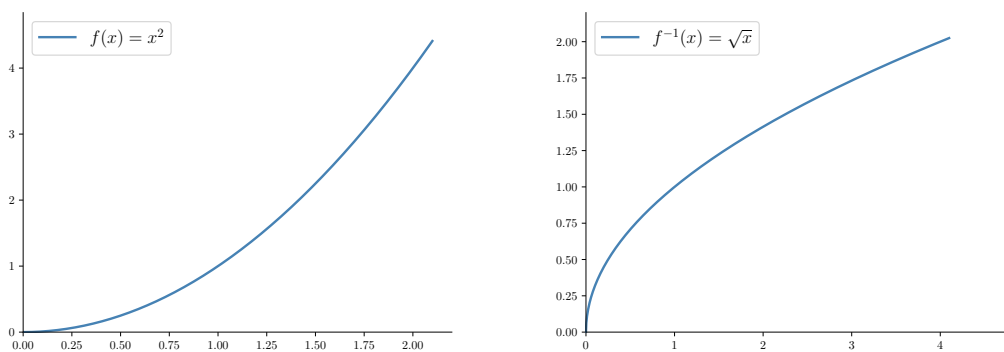


FIGURE 2.5 – La fonction $f : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}_+$ par $f(x) = x^2$ a pour fonction réciproque $f^{-1} : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}_+$ par $f^{-1}(x) = \sqrt{x}$.

2.3 Image directe, image réciproque.

Définition 2.21. Si $f : E \rightarrow F$ est une fonction et A est une partie de E , l'**image directe** de A par f , notée $f(A)$, est la partie de F définie par

$$f(A) = \{f(x) : x \in A\}.$$

En particulier, pour $A = E$, on appelle **image de f** l'ensemble $\text{Im}(f) = f(E)$.

Exemple 2.22. Si $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = x^2$, alors $f([0, 1]) = [0, 1]$, $f([-2, 1]) = [0, 4]$, $\text{Im}(f) = \mathbb{R}_+$.

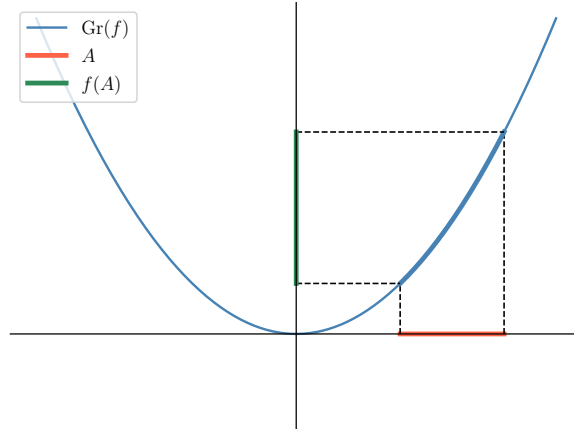
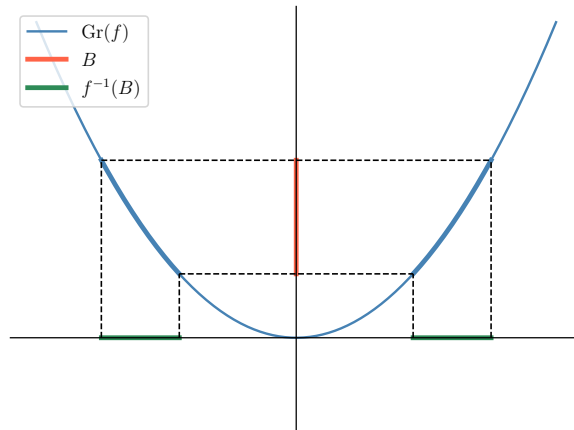
Définition 2.23. Si $f : E \rightarrow F$ est une fonction et B est une partie de F , l'**image réciproque** de B par f , notée $f^{-1}(B)$, est la partie de E définie par

$$f^{-1}(B) = \{x \in E : f(x) \in B\}.$$

Remarque 2.24.

1. Attention, cette définition ne suppose pas que f soit bijective !
2. Si f est bijective, $f^{-1}(B)$ est l'image directe de B par f^{-1} .

Exemples 2.25. Si $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = x^2$, alors $f^{-1}([0, 1]) = [-1, 1]$, $f^{-1}([-2, 4]) = [-2, 2]$.

FIGURE 2.6 – Image directe d’une partie A de \mathbb{R} par une fonction réelle.FIGURE 2.7 – Image réciproque d’une partie B de \mathbb{R} par une fonction réelle.

2.4 Opérations sur les fonctions.

2.4.1 Somme, produit, quotient.

Soient $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ et $g : I \rightarrow \mathbb{R}$ deux fonctions ayant le même ensemble de départ. On définit

1. leur **somme** :

$$\begin{aligned} f + g : I &\rightarrow \mathbb{R} \\ x &\mapsto f(x) + g(x) \end{aligned} \text{ ,}$$

2. leur **produit** :

$$\begin{aligned} f \cdot g : I &\rightarrow \mathbb{R} \\ x &\mapsto f(x) \cdot g(x) \end{aligned} \text{ ,}$$

3. et, si g ne s’annule pas sur I , leur **quotient** :

$$\begin{aligned} \frac{f}{g} : I &\rightarrow \mathbb{R} \\ x &\mapsto \frac{f(x)}{g(x)} \end{aligned} \text{ .}$$

2.4.2 Composition.

Définition 2.26. Si E, F, G sont des parties de \mathbb{R} et $f : E \rightarrow F$ et $g : F \rightarrow G$ des fonctions, on définit la **composition** de f et g , notée $g \circ f$, par⁴

$$g \circ f : E \rightarrow G \\ x \mapsto g(f(x)) .$$

Exemple 2.27. Si $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ et $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ sont définies pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f(x) = \sin(x)$ et $g(x) = x + 2$, alors $g \circ f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ et $f \circ g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, avec pour tout $x \in \mathbb{R}$:

$$g \circ f(x) = \sin(x) + 2 \quad \text{et} \quad f \circ g(x) = \sin(x + 2).$$

Remarque 2.28.

1. Pour pouvoir définir $g \circ f$ il faut que l'ensemble d'arrivée de f soit inclus dans l'ensemble de départ de g .
2. Si $f : E \rightarrow F$ est une bijection, de bijection réciproque f^{-1} , alors $f^{-1} \circ f = \text{id}_E$ et $f \circ f^{-1} = \text{id}_F$, où si A est une partie de \mathbb{R} $\text{id}_A : A \rightarrow A$ est la fonction identité de l'ensemble A , définie pour tout $x \in A$ par $\text{id}_A(x) = x$.

2.5 Propriétés des fonctions et de leur graphe.

2.5.1 Fonction majorée, minorée, bornée.

Définition 2.29. Soit $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction.

1. On dit que f est **majorée** si $f(E)$ est majoré, c'est-à-dire

$$f \text{ majorée} \Leftrightarrow \exists M \in \mathbb{R}, \forall x \in E, f(x) \leq M.$$

2. On dit que f est **minorée** si $f(E)$ est minoré, c'est-à-dire

$$f \text{ minorée} \Leftrightarrow \exists m \in \mathbb{R}, \forall x \in E, f(x) \geq m.$$

3. On dit que f est **bornée** si elle est majorée et minorée, c'est-à-dire

$$f \text{ bornée} \Leftrightarrow \exists m \in \mathbb{R}, \exists M \in \mathbb{R}, \forall x \in E, m \leq f(x) \leq M.$$

Remarque 2.30. Une fonction $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ est majorée si et seulement si son graphe se situe au-dessous d'une droite horizontale, et est minorée si et seulement si son graphe se situe au-dessus d'une droite horizontale.

2.5.2 Monotonie.

Définition 2.31. Soit I un intervalle de \mathbb{R} et $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction.

1. On dit que f est **croissante** sur I si

$$\forall x \in I, \forall y \in I, x \leq y \Rightarrow f(x) \leq f(y).$$

2. On dit que f est **décroissante** sur I si

$$\forall x \in I, \forall y \in I, x \leq y \Rightarrow f(x) \geq f(y).$$

3. On dit que f est **strictement croissante** sur I si

$$\forall x \in I, \forall y \in I, x < y \Rightarrow f(x) < f(y).$$

4. $g \circ f$ se lit « g rond f »

4. On dit que f est **strictement décroissante** sur I si

$$\forall x \in I, \forall y \in I, x < y \Rightarrow f(x) > f(y).$$

5. On dit que f est **monotone** sur I si elle est croissante sur I ou décroissante sur I .

6. On dit que f est **strictement monotone** sur I si elle est strictement croissante sur I ou strictement décroissante sur I .

Remarque 2.32. Si $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction, on a les équivalences suivantes :

1. f est croissante si et seulement si toute droite passant par deux points de $\text{Gr}(f)$ est de pente positive.
2. f est décroissante si et seulement si toute droite passant par deux points de $\text{Gr}(f)$ est de pente négative.
3. f est strictement croissante si et seulement si toute droite passant par deux points de $\text{Gr}(f)$ est de pente strictement positive.
4. f est strictement décroissante si et seulement si toute droite passant par deux points de $\text{Gr}(f)$ est de pente strictement négative.

2.5.3 Parité et périodicité.

Proposition 2.33. Soit $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction.

1. Si l'on définit la fonction $f_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f_1(x) = -f(x)$, alors le graphe de f_1 est obtenu à partir de celui de f par symétrie axiale par rapport à l'axe horizontale (Ox) .
2. Si l'on définit la fonction $f_2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f_2(x) = f(-x)$, alors le graphe de f_2 est obtenu à partir de celui de f par symétrie axiale par rapport à l'axe verticale (Oy) .
3. Si l'on définit la fonction $f_3 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $f_3(x) = -f(-x)$, alors le graphe de f_3 est obtenu à partir de celui de f par symétrie centrale par rapport à l'origine O .

Définition 2.34. Soit I un intervalle de \mathbb{R} symétrique par rapport à O (c'est-à-dire tel que $x \in I$ si et seulement si $-x \in I$), et $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction.

1. On dit que f est **paire** si pour tout $x \in I$ on a $f(-x) = f(x)$.
2. On dit que f est **impaire** si pour tout $x \in I$ on a $f(-x) = -f(x)$.

Corollaire 2.35. Si I un intervalle de \mathbb{R} symétrique par rapport à O et $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction, alors

1. f est paire si et seulement si le graphe de f est symétrique par rapport à l'axe verticale (Oy) ,
2. f est impaire si et seulement si le graphe de f est symétrique par rapport à l'origine O .

Définition 2.36. Soit $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction et T un réel strictement positif. On dit que f est **périodique** de période T si

$$\forall x \in \mathbb{R}, f(x + T) = f(x).$$

Proposition 2.37. Soit $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction et T un réel strictement positif. f est périodique de période T si et seulement si le graphe de f est invariant par translation de vecteur $T\vec{i}$, où \vec{i} est un vecteur unitaire engendrant l'axe horizontale (Ox) .

2.6 Limite en un point, continuité, dérivabilité.

Les notions de limite et continuité de fonctions seront abordées plus en détails dans le chapitre 5, celle de dérivabilité sera abordée plus en détails dans le cours d'Analyse 2.

Bibliographie

- [1] Cours de première année disponible en ligne sur le site https://les-mathematiques.net/serveur_cours/section/2/
- [2] J.P. Ramis, A Warusfel, X. Buff, J Garnier, E. Halberstadt, F. Moulin, M. Ramis, J. Sauloy, *Mathématiques Tout-en-un pour la Licence 1*, Dunod, 3ème édition, 2018.
- [3] Notes de cours d'analyse 1 pour Informaticiens de Guillaume Aubrun.