

## Algèbre linéaire et bilinéaire, analyse matricielle

### Examen final

vendredi 13/01/2023, 10h00-12h00 (durée : 2h)

L'énoncé comporte quatre exercices indépendants  
L'usage de documents et d'appareils électroniques est interdit

#### Exercice 1

On considère la forme quadratique sur  $\mathbb{R}^3$  définie dans la base canonique par :

$$Q(x, y, z) = x^2 + 5y^2 + z^2 + 4xy + 2xz + 6yz$$

- 1) Déterminez la matrice symétrique associée à  $Q$ , ainsi que son rang et son noyau.
- 2) Décomposez  $Q$  en somme de carrés de formes linéaires indépendantes. En déduire la signature et le rang de  $Q$ .
- 3) Déterminez une base orthogonale pour  $Q$ .

#### Exercice 2

On se place sur l'espace  $\mathbb{C}^n$  muni de sa base canonique et de son produit scalaire hermitien canonique. On considère une matrice  $A \in M_n(\mathbb{C})$  qui est normale.

- 1) Rappelez la définition de l'adjoint de  $A$ . Rappelez ce qu'est une matrice normale. Rappelez les propriétés de diagonalisation des matrices normales.
- 2) Montrez qu'il existe des projecteurs orthogonaux  $P_1, \dots, P_k$  sur  $\mathbb{C}^n$  et des complexes  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ , deux à deux différents, tels que
  - i)  $\sum_{i=1}^k P_i = I$
  - ii)  $P_i P_j = 0$  pour  $i \neq j$
  - iii)  $A = \sum_{i=1}^k \lambda_i P_i$ .
- 3) Soit  $Q \in \mathbb{C}_n[X]$  un polynôme complexe. Montrez que  $Q(A) = \sum_{i=1}^k Q(\lambda_i) P_i$ .
- 4) Montrez que, pour tout  $i = 1, \dots, k$ , il existe un polynôme  $Q_i$  tel que  $Q_i(A) = P_i$ .
- 5) Soit  $B \in M_n(\mathbb{C})$  tel que  $AB = BA$ .
  - a) Montrez que  $P_i B = B P_i$  pour tout  $i = 1, \dots, k$ .
  - b) En déduire la forme générale de toutes les matrices  $B \in M_n(\mathbb{C})$  telles que  $AB = BA$ .

### Exercice 3

On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

1) Déterminez  $\text{Im}A$  et  $\text{Ker}A$ .

On considère la matrice

$$B = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}.$$

2) Montrez que  $AB$  est le projecteur orthogonal sur  $\text{Im}A$  et que  $BA$  est le projecteur orthogonal sur  $(\text{Ker}A)^\perp$ .

On admet pour la suite de l'exercice que  $B$  est le pseudo-inverse de  $A$ .

3) Quelles sont les solutions du système  $Ax = b$  avec  $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  ?

4) a) Quelles sont les solutions de l'équation normale  $A^*Ax = A^*b$  ?

b) Expliquez pourquoi ces solutions coïncident avec celles de la question 4).

5) Déterminez de deux manières différentes la solution de norme minimale.

### Exercice 4

Soit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & -1 \\ 2 & 6 & 0 & -1 \\ -1 & 4 & -1 & 7 \\ -2 & -4 & -3 & 8 \end{pmatrix}.$$

1) Calculer la décomposition  $LU$  de la matrice  $A$ .

2) En déduire les solutions du système

$$Ax = \begin{pmatrix} -3 \\ -10 \\ -10 \\ 3 \end{pmatrix},$$

d'inconnue  $x \in \mathbb{R}^4$ .