

## TD 5. Produit scalaire, diagonalisation

**Exercice 1.** On munit  $\mathbb{R}^3$  du produit scalaire canonique. Soient  $\vec{v} = (-3, 5, 8)$  et  $\vec{w} = (1, -4, 9)$  deux vecteurs de  $\mathbb{R}^3$ .

1. Calculer les longueurs de  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ .
2. Calculer l'angle non-orienté entre  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ .
3. Calculer le résultat de la projection orthogonale de  $\vec{v}$  sur la droite engendrée par  $\vec{w}$ .
4. Trouver une base orthonormée du plan engendré par les deux vecteurs  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ .
5. Trouver un vecteur orthogonal aux deux vecteurs  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ .

*Correction.*

1.  $\|\vec{v}\| = \sqrt{(-3)^2 + 5^2 + 8^2} = \sqrt{98}$ ,  $\|\vec{w}\| = \sqrt{98}$ .
2.  $\cos \alpha = \frac{\langle \vec{v} | \vec{w} \rangle}{\|\vec{v}\| \|\vec{w}\|}$  avec  $\alpha \in [0, \pi]$ .  $\cos \alpha = \frac{-3 \times 1 + 5 \times (-4) + 8 \times 9}{98} = \frac{1}{2}$  d'où  $\alpha = \frac{\pi}{3}$ .
3. La projection orthogonale de  $\vec{v}$  sur la droite engendrée par  $\vec{w}$  est le vecteur  $\langle \vec{v} | \vec{w} \rangle \frac{\vec{w}}{\|\vec{w}\|^2} = \frac{1}{2} \vec{w}$ .
4. Par la procédure d'orthonormalisation de Gram-Schmidt :  $\vec{e}_1 := \|\vec{v}\|^{-1} \vec{v} = \frac{1}{\sqrt{98}} (-3, 5, 8)$ . Puis on cherche un vecteur  $\vec{f}$  du plan engendré par  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$  orthogonal à  $\vec{e}_1$  :  $\vec{f} := \vec{w} - \langle \vec{e}_1 | \vec{w} \rangle \vec{e}_1 = (\frac{5}{2}, -\frac{13}{2}, 5)$  et on le divise par sa norme pour obtenir un vecteur de norme 1,  $\vec{e}_2 = \|\vec{f}\|^{-1} \vec{f} = \sqrt{\frac{2}{147}} (\frac{5}{2}, -\frac{13}{2}, 5)$ .
5. Soit  $\vec{u} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . On veut  $\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle = 0$  et  $\langle \vec{u} | \vec{w} \rangle = 0$ . Ainsi

$$\begin{cases} -3x + 5y + 8z = 0 \\ x - 4y + 9z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = 11z \\ y = 5z \end{cases}$$

Donc on peut prendre  $\vec{u} = (11, 5, 1)$ . ✓

**Exercice 2.** Soient  $\vec{v} = (1 + i, 1 - i)$  et  $\vec{w} = (1 - i, 1 + i)$  deux vecteurs de  $\mathbb{C}^2$  muni du produit scalaire canonique. Calculer le produit scalaire  $\langle \vec{v} | \vec{w} \rangle$  et les normes de  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ .

*Correction.* — On rappelle que sur  $\mathbb{C}^2$  le produit scalaire canonique entre  $(z_1, z_2)$  et  $(z_3, z_4)$  est donné par  $z_1 \bar{z}_3 + z_2 \bar{z}_4$ . Ainsi  $\langle \vec{v} | \vec{w} \rangle = 0$  et  $\|\vec{v}\| = \|\vec{w}\| = 2$ . ✓

**Exercice 3.** On considère  $\mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire canonique. Orthonormaliser en suivant le procédé de Gram-Schmidt la base constituée des vecteurs

$$\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{u}_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

*Correction.* —  $\vec{e}_1 := \|\vec{u}_1\|^{-1} \vec{u}_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \vec{u}_1$ .  $\vec{e}_2 = \|\vec{f}_2\|^{-1} \vec{f}_2$  avec  $\vec{f}_2 := \vec{u}_2 - \langle \vec{e}_1 | \vec{u}_2 \rangle \vec{e}_1$ . On trouve  $\vec{e}_2 = \frac{1}{\sqrt{6}} (-1, 2, -1)$ . Enfin,  $\vec{e}_3 = \|\vec{f}_3\|^{-1} \vec{f}_3$  avec  $\vec{f}_3 := \vec{u}_3 - \langle \vec{e}_1 | \vec{u}_3 \rangle \vec{e}_1 - \langle \vec{e}_2 | \vec{u}_3 \rangle \vec{e}_2$ . Je trouve  $\vec{f}_3 = (-2, 0, 2)$  d'où  $\vec{e}_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} (-1, 0, 1)$ . ✓

**Exercice 4.** On considère  $\mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire canonique. Soit  $F$  le sous-espace vectoriel  $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y + z = 0\}$ .

1. Déterminer une base orthonormée de  $F$ .
2. Déterminer la projection orthogonale  $p_F$  sur  $F$ .

*Correction.*

1.  $F$  est le plan d'équation  $x+y+z=0$ . Trouvons deux vecteurs de  $F$  indépendants puis orthonormalisons-les par Gram-Schmidt.  $F = \{(x, y, -x-y), x, y \in \mathbb{R}\}$ . Donc  $\vec{u} = (1, 0, -1)$  et  $\vec{v} = (0, 1, -1)$  appartiennent à  $F$ . Ils ne sont pas colinéaires donc sont indépendants. Définissons  $\vec{e}_1$  par  $\|\vec{u}\|^{-1}\vec{u} = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, -1)$  puis  $\vec{e}_2 = \frac{\vec{f}_2}{\|\vec{f}_2\|}$  avec  $\vec{f}_2 = \vec{v} - \langle \vec{e}_1 | \vec{v} \rangle \vec{e}_1 = \frac{1}{2}(-1, 2, -1)$  et  $\vec{e}_2 = \sqrt{\frac{2}{3}}(-\frac{1}{2}, 1, -\frac{1}{2})$ .
2.  $p_F : \mathbb{R}^3 \rightarrow F, (x, y, z) \mapsto \langle (x, y, z) | \vec{e}_1 \rangle \vec{e}_1 + \langle (x, y, z) | \vec{e}_2 \rangle \vec{e}_2 = \frac{x-z}{\sqrt{2}} \vec{e}_1 + \sqrt{\frac{2}{3}}(-\frac{x}{2} + y - \frac{z}{2}) \vec{e}_2$ . ✓

**Exercice 5.** Soit  $E = \mathbb{R}_3[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égale à 3, muni du produit scalaire

$$\langle P | Q \rangle = \int_{-1}^1 P(t)Q(t) dt.$$

Appliquer le procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt aux vecteurs  $P_0(X) = 1$ ,  $P_1(X) = X$  et  $P_2(X) = X^2$ .

*Correction.* — Notons  $Q_0, Q_1, Q_2$  les trois vecteurs recherchés.  $\|P_0\|^2 = \int_{-1}^1 P_0^2(t) dt = 2$ .  $Q_0(X) := \|P_0\|^{-1}P_0(X) = \frac{1}{\sqrt{2}}$ . On note que  $P_1 \perp P_0$  donc  $Q_1 := \|P_1\|^{-1}P_1$  d'où  $Q_1(X) = \sqrt{\frac{3}{2}}X$ . Enfin  $R_2(X) := P_2(X) - \langle P_2 | Q_0 \rangle Q_0 - \langle P_2 | Q_1 \rangle Q_1 = X^2 - \frac{1}{3}$  et  $Q_2(X) = \|R_2\|^{-1}R_2(X) = \frac{3\sqrt{5}}{2\sqrt{2}}(X^2 - \frac{1}{3})$ . ✓

**Exercice 6.** Montrer que l'application  $B : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie pour tout  $\vec{u} = (x_1, x_2)$  et  $\vec{v} = (y_1, y_2)$  par

$$B(\vec{u}, \vec{v}) = x_1y_1 - 2x_1y_2 - 2x_2y_1 + 6x_2y_2$$

définit un produit scalaire sur  $\mathbb{R}^2$ .

*Correction.* —  $B$  est une forme bilinéaire, symétrique et définie positive. En effet, pour tout  $(y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$ , l'application  $(x_1, x_2) \mapsto B((x_1, x_2), (y_1, y_2))$  est linéaire car c'est un polynôme homogène de degré 1 en  $y_1$  et  $y_2$ . Pour la même raison, pour tout  $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ , l'application  $(y_1, y_2) \mapsto B((x_1, x_2), (y_1, y_2))$  est linéaire.  $B$  est symétrique car l'expression  $B((x_1, x_2), (y_1, y_2))$  est symétrique sous l'échange simultané  $x_1 \leftrightarrow y_1$  et  $x_2 \leftrightarrow y_2$ . Enfin,  $B$  est définie positive car pour tout  $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ ,

—  $B((x_1, x_2), (x_1, x_2))$  est positif :

$$B((x_1, x_2), (x_1, x_2)) = x_1^2 - 4x_1x_2 + 6x_2^2 = (x_1 - 2x_2)^2 + 2x_2^2,$$

—  $B((x_1, x_2), (x_1, x_2)) = 0 \iff (x_1, x_2) = (0, 0)$  :

$$B((x_1, x_2), (x_1, x_2)) = 0 \iff x_1 - 2x_2 = 0 \text{ et } x_2 = 0. \quad \checkmark$$

**Exercice 7.** On munit  $\mathbb{R}^3$  du produit scalaire canonique et on considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Trouver une matrice orthogonale  $O$  telle que  $OAO^t$  soit diagonale.

*Correction.* —  $A$  est symétrique ( $A^t = A$ ) donc diagonalisable dans une base orthonormée. Le polynôme caractéristique de  $A$  est  $P_A(x) = (1-x)(2+x)^2$ . L'espace propre  $E_1(A)$  associé à la valeur propre 1 de  $A$  est  $\text{Vect}((-5/3, -1/3, 1))$ . L'espace propre  $E_{-2}(A)$  est le plan d'équation  $x + y + z = 0$ . Si on a traité l'exercice 4, on a déjà une base orthonormée de  $E_{-2}(A)$ . Les espaces propres d'une matrice symétrique associés à des valeurs propres différentes sont orthogonaux. ✓

**Exercice 8.** On munit  $\mathbb{C}^2$  du produit scalaire canonique et on considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & i \\ -i & 1 \end{pmatrix}.$$

Trouver une matrice unitaire  $U$  telle que  $UAU^*$  soit diagonale.

*Correction.* — La matrice  $A$  est hermitienne ( $A = A^*$ ) donc diagonalisable dans une base  $\mathcal{B}$  (de  $\mathbb{C}^2$ ) orthonormée et la matrice de passage  $P := P_{\mathcal{B}\text{Can}}$  de la base canonique à  $\mathcal{B}$  est unitaire (donc  $U = P$ ). Pour déterminer la base orthonormée  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{C}^2$ , on doit trouver une base orthonormée de chacun des espaces propres de  $A$ . L'ensemble des vecteurs de toutes ces bases forme une base orthonormée de  $\mathbb{C}^2$  car les espaces propres d'une matrice hermitienne, associés à des valeurs propres *différentes*, sont orthogonaux.

Les valeurs propres de  $A$ , racines de son polynôme caractéristique, sont 0 et 2. L'espace propre  $E_0(A)$  de  $A$  associée à la valeur propre 0 est

$$\{\vec{u} \in \mathbb{C}^2 : A\vec{u} = \vec{0}\}.$$

En notant  $\vec{u} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$ , on a

$$A\vec{u} = \vec{0} \iff z_1 + iz_2 = 0 \iff z_2 = iz_1.$$

Ainsi,  $E_0(A) = \text{Vect}((1, i))$ . De façon similaire, on montre que  $E_2(A) = \text{Vect}((1, -i))$ . Notez que, comme annoncé plus haut, les vecteurs  $(1, i)$  et  $(1, -i)$  sont orthogonaux. Pour déterminer la base orthonormée  $\mathcal{B}$ , il ne reste plus qu'à normer ces deux vecteurs :

$$\|(1, i)\|^2 = 1 \times \bar{1} + i \times \bar{i} = 2 = \|(1, -i)\|.$$

Donc  $\mathcal{B} = (\frac{1}{\sqrt{2}}(1, i), \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -i))$  et la matrice  $U$  recherchée est  $P_{\mathcal{B}\text{Can}} = P_{\text{Can}\mathcal{B}}^{-1} = P_{\text{Can}\mathcal{B}}^*$  :

$$U = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ i & -i \end{pmatrix}^* = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -i \\ 1 & i \end{pmatrix}.$$

On pourra vérifier que

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -i \\ 1 & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & i \\ -i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ i & -i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}. \quad \checkmark$$