

• Si on note  $\vec{u}$  le vecteur de  $\vec{D}$  de coordonnées  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Soit  $b = (x, y) \in F$  alors  $2x + 3y = 2$  et donc

$(x-1, y) \in D$ . On note  $b' = (x-1, y)$  et on

vérifie que  $\vec{b'b} = \vec{u}$ ; on trouve bien

✓  $b = b' + \vec{u} = t_{\vec{u}}(b') \in t_{\vec{u}}(D)$ .

Réciproquement, soit  $b \in t_{\vec{u}}(D)$ . Il existe

donc  $b' \in D$  tq  $b = t_{\vec{u}}(b')$  i.e.  $\vec{b'b} = \vec{u}$

en notant  $b' = (x_{b'}, y_{b'})$  et  $b = (x, y)$  on a

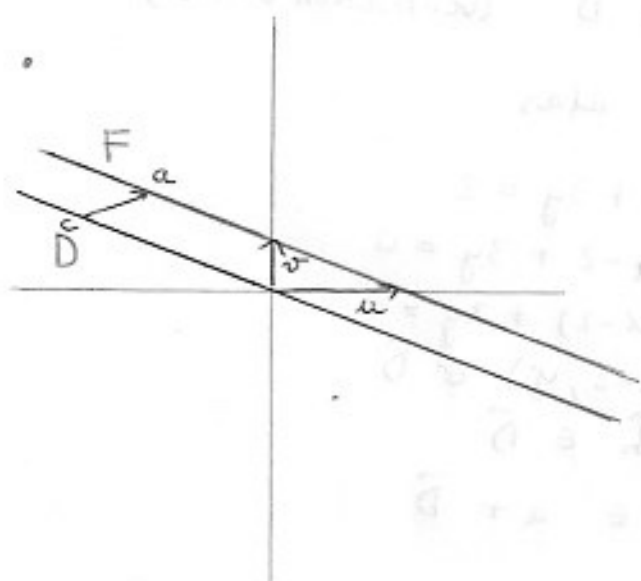
$$\begin{pmatrix} x - x_{b'} \\ y - y_{b'} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ donc } x = 1 + x_{b'}, y = y_{b'}$$

On calcule  $2x + 3y = 2(1 + x_{b'}) + 3y_{b'} = 2x_{b'} + 3y_{b'} + 2 = 2$

(car  $b' \in D$ ) donc  $b \in F$ .

• Même raisonnement avec  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2/3 \end{pmatrix}$   $b' = (x, y - \frac{2}{3})$

montre que  $t_{\vec{v}}(D) = F$



soit  $a \in F$ ,  $c \in D$  on vérifie que  $t_{\vec{ca}}(D) = F$