

Dans toute la suite, n et p désignent des entiers naturels non nuls, et U un ouvert de \mathbb{R}^n .

Définition 1

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$. On dit que f est **scalaire** si f est à valeurs dans \mathbb{R} , c'est-à-dire si $p = 1$. On dit que f est à **valeurs vectorielles** sinon.

Définition 2

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$. Pour tout $x \in \mathbb{R}^n$, on peut écrire $f(x)$ sous la forme $f(x) = (f_1(x), \dots, f_p(x)) \in \mathbb{R}^p$. Pour tout $i \in \llbracket 1; p \rrbracket$, l'application $f_i : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ est appelée **i -ème fonction composante** (ou **i -ème fonction coordonnée**) de f .

Définition 3

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$. Soit $a = (a_1, \dots, a_n) \in U$. Pour tout $j \in \llbracket 1; n \rrbracket$, on définit l'**application partielle** $f_{a,j}$ par

$$f_{a,j} : \begin{array}{l} U_{a,j} \subset \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^p \\ t \longmapsto f(a_1, \dots, a_{j-1}, t, a_{j+1}, \dots, a_n) \end{array}$$

où $U_{a,j} = \{t \in \mathbb{R} \mid (a_1, \dots, a_{j-1}, t, a_{j+1}, \dots, a_n) \in U\}$ (la notation est abusive dans les cas $j = 1$ et $j = n$ pour lesquels il faut remplacer les expressions ci-dessus par (t, a_2, \dots, a_n) et (a_1, \dots, a_{n-1}, t) respectivement).

Définition 4

Soit I un ouvert non vide de \mathbb{R} , $a \in I$ et $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$. On dit que f est **dérivable** en a si le taux d'accroissement

$$\frac{1}{t}(f(a+t) - f(a))$$

converge lorsque $t \rightarrow 0$ (avec $t \neq 0$). Sa limite est alors appelée **vecteur dérivé** de f en a et noté $f'(a)$.

Définition 5

Une fonction $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$ est dite **dérivable** si elle l'est en tout point de l'ouvert non vide I . On peut alors introduire l'application $f' : I \rightarrow \mathbb{R}^p$ appelée **fonction dérivée** de f .

$$t \longmapsto f'(t)$$

Théorème 6

Soit $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$ de fonctions coordonnées f_1, \dots, f_p . On a équivalence entre :

- (i). f est dérivable,
- (ii). les fonctions f_1, \dots, f_p sont dérivables.

De plus, si tel est le cas, on a

$$\forall t \in I, \quad f'(t) = (f'_1(t), \dots, f'_p(t)).$$

Définition 7

Soient $U \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert, $a \in U$ et $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$. On dit que f admet une **dérivée partielle** par rapport à sa j -ième variable au point a (encore appelée **j -ième dérivée partielle** en a) si l'application partielle $f_{a,j}$ est dérivable au point a_j .

On note alors $\partial_j f(a)$ ou $\frac{\partial f}{\partial x_j}(a)$ cette dérivée, c'est-à-dire

$$\begin{aligned}\partial_j f(a) &= f'_{a,j}(a_j) \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a_1, \dots, a_{j-1}, a_j + t, a_{j+1}, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_n)}{t}.\end{aligned}$$

Définition 8

Si $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ admet une dérivée partielle par rapport à sa j -ième variable en tout point $a \in U$, l'application $\partial_j f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ est appelée j -ième dérivée partielle de f .

Proposition 9

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ et $f_1, \dots, f_p : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ses applications coordonnées. On a équivalence entre :

- (i). f admet des dérivées partielles,
- (ii). les fonctions coordonnées de f admettent des dérivées partielles.

De plus, on a alors $(\partial_i f)_k = \partial_i(f_k)$ où l'on a noté f_k et $(\partial_i f)_k$ les fonctions coordonnées de f et $\partial_i f$.

Définition 10

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ et $a \in U$. Si f admet des dérivées partielles par rapport à toutes ses variables au point a , on définit la matrice **Jacobienne** de f au point a , notée $J_f(a)$, comme la matrice à p lignes et n colonnes dont les coefficients sont

$$(J_f(a))_{i,j} = \partial_j f_i(a) = \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \quad \forall i \in \llbracket 1; p \rrbracket, \forall j \in \llbracket 1; n \rrbracket.$$

On remarque que $J_f(a) \in \mathbb{M}_{p,n}(\mathbb{R})$.

Définition 11

Toujours sous réserve d'existence des dérivées partielles de f , soit $a \in U$:

- si f est scalaire (i.e $p = 1$), on définit le **gradient** de f au point a , noté $\text{grad} f(a)$ ou $\nabla f(a)$, par

$$\text{grad} f(a) = \begin{pmatrix} \partial_1 f(a) \\ \vdots \\ \partial_n f(a) \end{pmatrix} = {}^t J_f(a)$$

- si $n = p$ (i.e. $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$), on définit la **divergence** de f au point a par

$$\text{div} f(a) = \sum_{i=1}^n \partial_i f_i(a) = (J_f(a))$$

- si $n = p = 3$, on définit le **rotationnel** de f au point a par

$$\text{rot} f(a) = \begin{pmatrix} \partial_2 f_3(a) - \partial_3 f_2(a) \\ \partial_3 f_1(a) - \partial_1 f_3(a) \\ \partial_1 f_2(a) - \partial_2 f_1(a) \end{pmatrix}$$

Définition 12

Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$, $a \in U$ et $v \in \mathbb{R}^n$. On dit que f est **dérivable selon le vecteur** v en a (ou

admet une dérivée directionnelle suivant v en a) si la fonction d'une variable réelle $\varphi : t \mapsto f(a + tv)$ est dérivable en 0.

On appelle alors dérivée selon le vecteur v de f en a la valeur de cette dérivée, notée

$$D_v f(a) = \varphi'(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (f(a + tv) - f(a)).$$

Proposition 13

Notons (e_1, \dots, e_n) la base canonique de \mathbb{R}^n . Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^d$ et $a \in U$. Soit $j \in \llbracket 1; n \rrbracket$. La fonction f admet une dérivée partielle par rapport à sa j -ième variable en a si et seulement si elle admet une dérivée directionnelle selon le vecteur e_j en a .

Si c'est le cas, on a alors

$$\partial_j f(a) = D_{e_j} f(a).$$

Définition 14

Une fonction $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ est dite **différentiable** en $a \in U$ s'il existe une application linéaire $u : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ telle que

$$\lim_{h \xrightarrow{\mathbb{R}^n} 0} \frac{\|f(a+h) - f(a) - u(h)\|}{\|h\|} = 0 \quad (*)$$

Proposition 15

Si f est différentiable en a , l'application linéaire u est unique. On la note $df(a)$, appelée différentielle de f en a . Par définition, $df(a)$ appartient à $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$.

Théorème 16

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$. Si f est différentiable en $a \in U$, alors f est continue en a .

Définition 17

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$. On dit que f est **différentiable** (sur U) si f est différentiable en tout point de U . L'application

$$\begin{aligned} df : U &\longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p) \\ a &\longmapsto df(a) \end{aligned}$$

est alors appelée différentielle de f .

Proposition 18

Si $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ est constante, alors f est différentiable et sa différentielle est l'application nulle : pour tout $a \in \mathbb{R}^n$, $df(a) = \tilde{0}$.

Proposition 19

Si $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ est linéaire, alors f est différentiable et sa différentielle est constante :

$$\forall a \in \mathbb{R}^n, \quad df(a) = f.$$

Proposition 20

Si $\varphi : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^p$ est une application bilinéaire, alors φ est différentiable, et on a

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^m, \quad \forall (h, k) \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^m, \quad d\varphi(x, y)(h, k) = \varphi(x, k) + \varphi(h, y).$$
Proposition 21

Soient I un ouvert non vide de \mathbb{R} , $a \in I$ et $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$. On a équivalence entre :

- (i). f est différentiable en a ,
- (ii). f est dérivable en a .

Dans ce cas, on a alors

$$\forall h \in \mathbb{R}, \quad df(a)(h) = hf'(a) \quad \text{et} \quad f'(a) = df(a)(1)$$

où l'on rappelle que $f'(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t}(f(a+t) - f(a))$.

Théorème 22

Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ et $a \in U$. Si f est différentiable en a , alors f est dérivable en a selon tout vecteur $v \in \mathbb{R}^n$ et on a

$$D_v f(a) = df(a)(v).$$

Théorème 23

Notons (e_1, \dots, e_n) la base canonique de \mathbb{R}^n . Si $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ est différentiable, alors f admet des dérivées partielles par rapport à toutes ses variables, et pour tout $a \in U$, on a

$$\partial_i f(a) = df(a)(e_i) \quad \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket.$$

De plus, pour tout $h = (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$, on a

$$df(a)(h) = \sum_{i=1}^n h_i \partial_i f(a) = \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(a).$$

Proposition 24

Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ et $a \in U$. Si f est différentiable en a , la matrice Jacobienne de f en a est la matrice de $df(a)$ dans les bases canoniques de \mathbb{R}^n et \mathbb{R}^p respectivement.

Proposition 25

Soient $f, g : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$. Pour tous $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, si f et g sont différentiables, alors $\lambda f + \mu g$ l'est aussi et

$$d(\lambda f + \mu g) = \lambda df + \mu dg.$$

Démonstration : Soit $a \in U$. Pour $h \in \mathbb{R}^n$ non nul tel que $a + h \in U$, on a

$$\begin{aligned} 0 &\leq \frac{\|(\lambda f + \mu g)(a + h) - (\lambda f + \mu g)(a) - (\lambda df(a) + \mu dg(a))(h)\|}{\|h\|} \\ &\leq |\lambda| \frac{\|f(a + h) - f(a) - df(a)(h)\|}{\|h\|} + |\mu| \frac{\|g(a + h) - g(a) - dg(a)(h)\|}{\|h\|} \\ &\xrightarrow{h \rightarrow 0_{\mathbb{R}^n}} 0 \end{aligned}$$

avec $\lambda df(a) + \mu dg(a) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$, ce qui démontre que $\lambda f + \mu g$ est différentiable en a et $d(\lambda f + \mu g)(a) = \lambda df(a) + \mu dg(a)$. ■

Proposition 26

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ de fonctions coordonnées f_1, \dots, f_p . On a équivalence entre :

- (i). f est différentiable,
- (ii). les fonctions coordonnées f_1, \dots, f_p de f sont différentiables.

Dans ce cas, on a

$$\forall a \in U, \quad \forall h \in \mathbb{R}^n, \quad df(a)(h) = (df_1(a)(h), \dots, df_p(a)(h)).$$

Démonstration : Soit $a \in U$ fixé.

- (i) \Rightarrow (ii) : Supposons que f est différentiable en a . Notons $(df(a))_1, \dots, (df(a))_p$ les fonctions coordonnées de $df(a)$. Pour tout $h \in \mathbb{R}^n$ tel que $a + h \in U$, on a

$$f(a + h) - f(a) - df(a)(h) = (f_1(a + h) - f_1(a) - (df(a))_1(h), \dots, f_p(a + h) - f_p(a) - (df(a))_p(h))$$

Par propriétés des limites vectorielles, $\frac{1}{\|h\|}(f(a + h) - f(a) - df(a)(h))$ tend vers $0_{\mathbb{R}^p}$ si et seulement si chacune de ses composantes tend vers 0, ce qui démontre que pour tout $i \in \llbracket 1; p \rrbracket$, f_i est différentiable en a (car $(df(a))_i$ est linéaire puisque $df(a)$ l'est), et que $df_i(a) = (df(a))_i$.

- (ii) \Rightarrow (i) : un raisonnement analogue en sens inverse démontre que si pour tout $i \in \llbracket 1; p \rrbracket$, f_i est différentiable en a , il en est de même pour f . ■

Théorème 27 (Différentiation de fonctions composées)

Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$, V un ouvert de \mathbb{R}^p tel que $f(U) \subset V$ et $g : V \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^d$. Si f est différentiable en $a \in U$ et g différentiable en $f(a) \in V$, la fonction composée $g \circ f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^d$ est différentiable en a et

$$\forall h \in \mathbb{R}^n, \quad d(g \circ f)(a)(h) = dg(f(a))\left(df(a)(h)\right).$$

Par suite, si f et g sont différentiables, $g \circ f$ est aussi différentiable et

$$\forall a \in U, \quad d(g \circ f)(a) = dg(f(a)) \circ df(a).$$

Démonstration : Soit $a \in U$. On suppose que f est différentiable en a et que g est différentiable en $f(a)$. Il existe alors une fonction ε définie au voisinage de $0_{\mathbb{R}^n}$ telle que

$$f(a + h) = f(a) + df(a)(h) + \|h\|\varepsilon(h) \quad \text{avec} \quad \varepsilon(h) \xrightarrow{h \rightarrow 0_{\mathbb{R}^n}} 0_{\mathbb{R}^p}.$$

On peut donc écrire $f(a+h)$ sous la forme

$$f(a+h) = f(a) + h' \quad \text{en posant} \quad h' = df(a)(h) + \|h\|\varepsilon(h).$$

Par continuité et linéarité de $df(a)$, on remarque que lorsque $h \rightarrow 0_{\mathbb{R}^n}$, $h' \rightarrow 0_{\mathbb{R}^p}$. Comme g est différentiable en $f(a)$, il existe une fonction η définie au voisinage de $0_{\mathbb{R}^p}$ vérifiant en particulier

$$g(f(a) + h') = g(f(a)) + dg(f(a))(h') + \|h'\|\eta(h') \quad \text{avec} \quad \eta(h') \xrightarrow{h \rightarrow 0_{\mathbb{R}^n}} 0_{\mathbb{R}^d}.$$

Par suite, on peut donc écrire

$$\begin{aligned} (g \circ f)(a+h) &= (g \circ f)(a) + dg(f(a))(df(a)(h)) + \|h\| dg(f(a))(\varepsilon(h)) + \|h'\|\eta(h') \\ &= (g \circ f)(a) + (dg(f(a)) \circ df(a))(h) + \varphi(h) \end{aligned}$$

avec $\varphi(h) = \|h\| dg(f(a))(\varepsilon(h)) + \|h'\|\eta(h')$. Par continuité de $df(a)$, il existe $C \geq 0$ tel que

$$\|df(a)(h)\| \leq C\|h\| \quad \text{d'où} \quad \|h'\| = \|df(a)(h) + \|h\|\varepsilon(h)\| \leq (C + \|\varepsilon(h)\|)\|h\|,$$

ce qui implique que

$$\|\varphi(h)\| \leq (\|dg(f(a))(\varepsilon(h))\| + (C + \|\varepsilon(h)\|)\|\eta(h')\|)\|h\|.$$

On a donc au final $\varphi(h) = o(\|h\|)$ lorsque $h \rightarrow 0_{\mathbb{R}^n}$. Puisque la fonction $dg(f(a)) \circ df(a)$ appartient à $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^d)$, ceci démontre que $g \circ f$ est différentiable en a et que $d(g \circ f)(a) = dg(f(a)) \circ df(a)$. ■

Corollaire 28 (Version matricielle)

Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$, $g : V \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^d$ telles que $f(U) \subset V$ et $a \in U$. Si f est différentiable en a , g différentiable en $f(a)$, alors on a

$$J_{g \circ f}(a) = J_g(f(a)) \times J_f(a).$$

Corollaire 29 (Formule de dérivation en chaîne)

Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$, $g : V \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^d$ telles que $f(U) \subset V$ et $a \in U$. Si f est différentiable en a et g différentiable en $f(a)$, alors les dérivées partielles de $g \circ f$ en a sont données par

$$\partial_i(g \circ f)(a) = \sum_{k=1}^p \partial_i f_k(a) \partial_k g(f(a)) \quad \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket$$

où l'on a noté f_1, \dots, f_p les fonctions coordonnées de f .

Remarque : Si l'on convient de noter x_1, \dots, x_n les coordonnées d'un vecteur générique $x \in \mathbb{R}^n$ et y_1, \dots, y_p celles d'un vecteur générique $y \in \mathbb{R}^p$, la formule précédente se réécrit sous la forme

$$\frac{\partial(g \circ f)}{\partial x_i}(a) = \sum_{k=1}^p \frac{\partial f_k}{\partial x_i}(a) \frac{\partial g}{\partial y_k}(f(a)) \quad \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket.$$

Proposition 30

Soient $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$, $\lambda : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction scalaire et $a \in U$. Si f et λ sont

différentiables en a , il en est de même de la fonction λf et on a

$$\forall h \in \mathbb{R}^n, \quad d(\lambda f)(a)(h) = \lambda(a) df(a)(h) + d\lambda(a)(h)f(a) \quad \text{i.e.} \quad d(\lambda f)(a) = d\lambda(a)f(a) + \lambda(a) df(a).$$

Définition 31

Une fonction $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ est dite **de classe \mathcal{C}^1** ou **continûment différentiable** si elle est différentiable et si sa différentielle $df : U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$ est continue.

Théorème 32

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ où U est un ouvert de \mathbb{R}^n . On a équivalence entre :

- (i). f est de classe \mathcal{C}^1 ,
- (ii). pour tout $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$, la dérivée partielle de f par rapport à sa i -ème variable $\partial_i f : U \rightarrow \mathbb{R}^p$ existe et est continue.