

**Définition 1**

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ . On dit que  $f$  est **scalaire** si  $f$  est à valeurs dans  $\mathbb{R}$ , c'est-à-dire si  $p = 1$ . On dit que  $f$  est à **valeurs vectorielles** sinon.

**Définition 2**

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ . Pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ , on peut écrire  $f(x)$  sous la forme  $f(x) = (f_1(x), \dots, f_p(x)) \in \mathbb{R}^p$ . Pour tout  $i \in \llbracket 1; p \rrbracket$ , l'application  $f_i : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  est appelée  **$i$ -ème fonction composante** (ou  **$i$ -ème fonction coordonnée**) de  $f$ .

**Définition 3**

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ . Soit  $a = (a_1, \dots, a_n) \in U$ . Pour tout  $j \in \llbracket 1; n \rrbracket$ , on définit l'**application partielle**  $f_{a,j}$  par

$$f_{a,j} : U_{a,j} \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p \\ t \mapsto f(a_1, \dots, a_{j-1}, t, a_{j+1}, \dots, a_n)$$

où  $U_{a,j} = \{t \in \mathbb{R} \mid (a_1, \dots, a_{j-1}, t, a_{j+1}, \dots, a_n) \in U\}$  (la notation est abusive dans les cas  $j = 1$  et  $j = n$  pour lesquels il faut remplacer les expressions ci-dessus par  $(t, a_2, \dots, a_n)$  et  $(a_1, \dots, a_{n-1}, t)$  respectivement).

**Définition 4**

Soit  $I$  un ouvert non vide de  $\mathbb{R}$ ,  $a \in I$  et  $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$ . On dit que  $f$  est **dérivable** en  $a$  si le taux d'accroissement

$$\frac{1}{t}(f(a+t) - f(a))$$

converge lorsque  $t \rightarrow 0$  (avec  $t \neq 0$ ). Sa limite est alors appelée **vecteur dérivé** de  $f$  en  $a$  et noté  $f'(a)$ .

**Définition 5**

Une fonction  $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$  est dite **dérivable** si elle l'est en tout point de l'ouvert non vide  $I$ . On peut alors introduire l'application  $f' : I \rightarrow \mathbb{R}^p$  appelée **fonction dérivée** de  $f$ .

$$t \mapsto f'(t)$$

**Théorème 6**

Soit  $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$  de fonctions coordonnées  $f_1, \dots, f_p$ . On a équivalence entre :

- (i).  $f$  est dérivable,
- (ii). les fonctions  $f_1, \dots, f_p$  sont dérivables.

De plus, si tel est le cas, on a

$$\forall t \in I, \quad f'(t) = (f'_1(t), \dots, f'_p(t)).$$

**Définition 7**

Soient  $U \subset \mathbb{R}^n$  un ouvert,  $a \in U$  et  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ . Soit  $j \in \llbracket 1; n \rrbracket$ . On dit que  $f$  admet une **dérivée partielle** par rapport à sa  $j$ -ième variable au point  $a$  (encore appelée  **$j$ -ième dérivée partielle** en  $a$ ) si l'application partielle  $f_{a,j}$  est dérivable au point  $a_j$ .

On note alors  $\partial_j f(a)$  ou  $\frac{\partial f}{\partial x_j}(a)$  cette dérivée, c'est-à-dire

$$\begin{aligned}\partial_j f(a) &= f'_{a,j}(a_j) \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a_1, \dots, a_{j-1}, a_j + t, a_{j+1}, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_n)}{t}.\end{aligned}$$

### Définition 8

Si  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  admet une dérivée partielle par rapport à sa  $j$ -ième variable en tout point  $a \in U$ , l'application  $\partial_j f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  est appelée  $j$ -ième dérivée partielle de  $f$ .

### Proposition 9

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  et  $f_1, \dots, f_p : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  ses applications coordonnées. On a équivalence entre :

- (i).  $f$  admet des dérivées partielles,
- (ii). les fonctions coordonnées de  $f$  admettent des dérivées partielles.

De plus, on a alors  $(\partial_i f)_k = \partial_i(f_k)$  où l'on a noté  $f_k$  et  $(\partial_i f)_k$  les fonctions coordonnées de  $f$  et  $\partial_i f$ .

### Définition 10

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  et  $a \in U$ . Si  $f$  admet des dérivées partielles par rapport à toutes ses variables au point  $a$ , on définit la matrice **Jacobienne** de  $f$  au point  $a$ , notée  $J_f(a)$ , comme la matrice à  $p$  lignes et  $n$  colonnes dont les coefficients sont

$$(J_f(a))_{i,j} = \partial_j f_i(a) = \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \quad \forall i \in \llbracket 1; p \rrbracket, \forall j \in \llbracket 1; n \rrbracket.$$

On remarque que  $J_f(a) \in \mathbb{M}_{p,n}(\mathbb{R})$ .

### Définition 11

Toujours sous réserve d'existence des dérivées partielles de  $f$ , soit  $a \in U$  :

- si  $f$  est scalaire (i.e  $p = 1$ ), on définit le **gradient** de  $f$  au point  $a$ , noté  $\text{grad} f(a)$  ou  $\nabla f(a)$ , par

$$\text{grad} f(a) = \begin{pmatrix} \partial_1 f(a) \\ \vdots \\ \partial_n f(a) \end{pmatrix} = {}^t J_f(a)$$

- si  $n = p$  (i.e.  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ), on définit la **divergence** de  $f$  au point  $a$  par

$$\text{div} f(a) = \sum_{i=1}^n \partial_i f_i(a) = (J_f(a))$$

- si  $n = p = 3$ , on définit le **rotationnel** de  $f$  au point  $a$  par

$$\text{rot} f(a) = \begin{pmatrix} \partial_2 f_3(a) - \partial_3 f_2(a) \\ \partial_3 f_1(a) - \partial_1 f_3(a) \\ \partial_1 f_2(a) - \partial_2 f_1(a) \end{pmatrix}$$

### Définition 12

Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ ,  $a \in U$  et  $v \in \mathbb{R}^n$ . On dit que  $f$  est **dérivable selon le vecteur**  $v$  en  $a$  (ou

admet une dérivée directionnelle suivant  $v$  en  $a$ ) si la fonction d'une variable réelle  $\varphi : t \mapsto f(a + tv)$  est dérivable en 0.

On appelle alors dérivée selon le vecteur  $v$  de  $f$  en  $a$  la valeur de cette dérivée, notée

$$D_v f(a) = \varphi'(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (f(a + tv) - f(a)).$$

### Proposition 13

Notons  $(e_1, \dots, e_n)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^n$ . Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^d$  et  $a \in U$ . Soit  $j \in \llbracket 1; n \rrbracket$ . La fonction  $f$  admet une dérivée partielle par rapport à sa  $j$ -ième variable en  $a$  si et seulement si elle admet une dérivée directionnelle selon le vecteur  $e_j$  en  $a$ .

Si c'est le cas, on a alors

$$\partial_j f(a) = D_{e_j} f(a).$$

### Définition 14

Une fonction  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  est dite **différentiable** en  $a \in U$  s'il existe une application linéaire  $u : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  telle que

$$\lim_{h \xrightarrow{\neq} 0_{\mathbb{R}^n}} \frac{\|f(a+h) - f(a) - u(h)\|}{\|h\|} = 0 \quad (*)$$

### Proposition 15

Si  $f$  est différentiable en  $a$ , l'application linéaire  $u$  est unique. On la note  $df(a)$ , appelée différentielle de  $f$  en  $a$ . Par définition,  $df(a)$  appartient à  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$ .

### Théorème 16

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ . Si  $f$  est différentiable en  $a \in U$ , alors  $f$  est continue en  $a$ .

### Définition 17

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ . On dit que  $f$  est **différentiable** (sur  $U$ ) si  $f$  est différentiable en tout point de  $U$ . L'application

$$\begin{aligned} df : U &\longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p) \\ a &\longmapsto df(a) \end{aligned}$$

est alors appelée différentielle de  $f$ .

### Proposition 18

Si  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  est constante, alors  $f$  est différentiable et sa différentielle est l'application nulle : pour tout  $a \in \mathbb{R}^n$ ,  $df(a) = \tilde{0}$ .

### Proposition 19

Si  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  est linéaire, alors  $f$  est différentiable et sa différentielle est constante :

$$\forall a \in \mathbb{R}^n, \quad df(a) = f.$$

---

**Proposition 20**

Si  $\varphi : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^p$  est une application bilinéaire, alors  $\varphi$  est différentiable, et on a

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^m, \quad \forall (h, k) \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^m, \quad d\varphi(x, y)(h, k) = \varphi(x, k) + \varphi(h, y).$$

**Proposition 21**

Soient  $I$  un ouvert non vide de  $\mathbb{R}$ ,  $a \in I$  et  $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$ . On a équivalence entre :

(i).  $f$  est différentiable en  $a$ ,

(ii).  $f$  est dérivable en  $a$ .

Dans ce cas, on a alors

$$\forall h \in \mathbb{R}, \quad df(a)(h) = hf'(a) \quad \text{et} \quad f'(a) = df(a)(1)$$

où l'on rappelle que  $f'(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t}(f(a+t) - f(a))$ .

**Théorème 22**

Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  et  $a \in U$ . Si  $f$  est différentiable en  $a$ , alors  $f$  est dérivable en  $a$  selon tout vecteur  $v \in \mathbb{R}^n$  et on a

$$D_v f(a) = df(a)(v).$$

**Théorème 23**

Notons  $(e_1, \dots, e_n)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^n$ . Si  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  est différentiable, alors  $f$  admet des dérivées partielles par rapport à toutes ses variables, et pour tout  $a \in U$ , on a

$$\partial_i f(a) = df(a)(e_i) \quad \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket.$$

De plus, pour tout  $h = (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$ , on a

$$df(a)(h) = \sum_{i=1}^n h_i \partial_i f(a) = \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(a).$$

**Proposition 24**

Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  et  $a \in U$ . Si  $f$  est différentiable en  $a$ , la matrice Jacobienne de  $f$  en  $a$  est la matrice de  $df(a)$  dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^n$  et  $\mathbb{R}^p$  respectivement.

**Proposition 25**

Soient  $f, g : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ . Pour tous  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ , si  $f$  et  $g$  sont différentiables, alors  $\lambda f + \mu g$  l'est aussi et

$$d(\lambda f + \mu g) = \lambda df + \mu dg.$$

**Proposition 26**

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  de fonctions coordonnées  $f_1, \dots, f_p$ . On a équivalence entre :

(i).  $f$  est différentiable,

(ii). les fonctions coordonnées  $f_1, \dots, f_p$  de  $f$  sont différentiables.

Dans ce cas, on a

$$\forall a \in U, \quad \forall h \in \mathbb{R}^n, \quad df(a)(h) = (df_1(a)(h), \dots, df_p(a)(h)).$$

### Théorème 27 (Différentiation de fonctions composées)

Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ ,  $V$  un ouvert de  $\mathbb{R}^p$  tel que  $f(U) \subset V$  et  $g : V \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^d$ . Si  $f$  est différentiable en  $a \in U$  et  $g$  différentiable en  $f(a) \in V$ , la fonction composée  $g \circ f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^d$  est différentiable en  $a$  et

$$\forall h \in \mathbb{R}^n, \quad d(g \circ f)(a)(h) = dg(f(a))\left(df(a)(h)\right).$$

Par suite, si  $f$  et  $g$  sont différentiables,  $g \circ f$  est aussi différentiable et

$$\forall a \in U, \quad d(g \circ f)(a) = dg(f(a)) \circ df(a).$$

### Corollaire 28 (Version matricielle)

Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ ,  $g : V \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^d$  telles que  $f(U) \subset V$  et  $a \in U$ . Si  $f$  est différentiable en  $a$ ,  $g$  différentiable en  $f(a)$ , alors on a

$$J_{g \circ f}(a) = J_g(f(a)) \times J_f(a).$$

### Corollaire 29 (Formule de dérivation en chaîne)

Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ ,  $g : V \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^d$  telles que  $f(U) \subset V$  et  $a \in U$ . Si  $f$  est différentiable en  $a$  et  $g$  différentiable en  $f(a)$ , alors les dérivées partielles de  $g \circ f$  en  $a$  sont données par

$$\partial_i(g \circ f)(a) = \sum_{k=1}^p \partial_i f_k(a) \partial_k g(f(a)) \quad \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket$$

où l'on a noté  $f_1, \dots, f_p$  les fonctions coordonnées de  $f$ .

### Proposition 30

Soient  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ ,  $\lambda : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction scalaire et  $a \in U$ . Si  $f$  et  $\lambda$  sont différentiables en  $a$ , il en est de même de la fonction  $\lambda f$  et on a

$$\forall h \in \mathbb{R}^n, \quad d(\lambda f)(a)(h) = \lambda(a) df(a)(h) + d\lambda(a)(h)f(a) \quad \text{i.e.} \quad d(\lambda f)(a) = d\lambda(a)f(a) + \lambda(a) df(a).$$

### Définition 31

Une fonction  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  est dite **de classe  $\mathcal{C}^1$**  ou **continûment différentiable** si elle est différentiable et si sa différentielle  $df : U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$  est continue.

### Théorème 32

Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$  où  $U$  est un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ . On a équivalence entre :

- (i).  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^1$ ,
- (ii). pour tout  $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$ , la dérivée partielle de  $f$  par rapport à sa  $i$ -ème variable  $\partial_i f : U \rightarrow \mathbb{R}^p$  existe et est continue.