

**Exercice 3.**

1. Question de cours.

Soit  $E$  un espace euclidien et  $s$  un endomorphisme de  $E$ . On suppose que  $s$  est une symétrie (i.e.  $s^2 = \text{Id}_E$ ) et que  $s$  est un endomorphisme orthogonal.

Montrer que les sous-espaces propres  $E_1$  et  $E_{-1}$  de  $s$  sont orthogonaux et conclure que  $s$  est une symétrie orthogonale.

2. On considère l'espace vectoriel  $E = \mathbb{R}_2[X]$  des polynômes à coefficients réels de degré inférieur ou égal à 2 que l'on munit du produit scalaire défini par :

$$\forall P, Q \in E, \quad \langle P, Q \rangle = \int_0^1 P(t)Q(t) dt.$$

On considère les deux endomorphismes  $u$  et  $v$  de  $E$  définis par :

$$\forall P \in E, \quad u(P) = P(1 - X) \quad \text{et} \quad v(P) = P(X - 1).$$

- (a) Montrer que  $u$  est une symétrie orthogonale. Déterminer une base de l'espace par rapport auquel on symétrise.
- (b) Calculer  $\langle v(1), v(X) \rangle$  et en déduire que l'endomorphisme  $v$  n'est pas orthogonal.
- (c) A l'aide d'un calcul similaire, montrer que  $v$  n'est pas autoadjoint.

**Exercice 4.** Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ .

- 1. Soit  $k \in \mathbb{N}^*$  un nombre impair. Trouver toutes les matrices *symétriques*  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que  $A^k = I_n$ .
- 2. Soit  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  vérifiant  $M^t M M = I_n$ .
  - (a) Montrer que la matrice  ${}^t M M$  est symétrique.
  - (b) Montrer que  $M$  est symétrique (on rappelle que, si  $A \in GL_n(\mathbb{R})$ , alors  ${}^t(A^{-1}) = ({}^t A)^{-1}$ ).
  - (c) En déduire que  $M = I_n$ .

## Partie algèbre.

### Exercice 3

1) Montrons que  $E_1 \perp E_{-1}$  ; soient  $x \in E_1$  et  $y \in E_{-1}$ .

Alors  $s(x) = x$  et  $s(y) = -y$ . Par conséquent

$\langle x, y \rangle = \langle s(x), -s(y) \rangle = -\langle s(x), s(y) \rangle = -\langle x, y \rangle$  la dernière égalité provenant du fait que  $s$  est orthogonal.

Finalement  $\langle x, y \rangle = -\langle x, y \rangle$  ce qui implique  $\langle x, y \rangle = 0$

Par hypothèse  $s^2 = \text{Id}_E$  donc  $X^2 - 1 = (X-1)(X+1)$  est annulateur de  $s$  et donc  $s$  est diagonalisable avec  $\text{spec}(s) \subseteq \{-1, 1\}$ .

On a donc  $E = E_1 \oplus E_{-1}$  avec éventuellement  $E_1 = \{0\}$  ou  $E_{-1} = \{0\}$

Montrons pour finir que  $s$  est la symétrie par rapport à  $E_1$  parallèlement à

$E_{-1}$  ce qui montre que  $s$  est une symétrie orthogonale puisque  $E = E_1 \oplus E_{-1}$ .

Soit  $x \in E$ . Il s'écrit de façon unique  $x = x_1 + x_2$  avec  $x_1 \in E_1$  et  $x_2 \in E_{-1}$

on a  $s(x) = s(x_1) + s(x_2) = x_1 - x_2$  d'où la conclusion.

2)(a) Via la question, il suffit de montrer que  $u$  satisfait  $u^2 = \text{Id}_E$  et que  $u$  est orthogonal.

• Soit  $P \in E$ .  $u(P) = P(1-X)$  et  $u(u(P)) = P(1-(1-X)) = P$

Ainsi  $u^2 = \text{Id}_E$ .

• Soient  $P, Q \in E$ . Montrons que  $\langle u(P), u(Q) \rangle = \langle P, Q \rangle$ .

$\langle u(P), u(Q) \rangle = \int_0^1 P(1-t)Q(1-t) dt$ . On effectue le changement de

variable  $s = 1-t$  ce qui donne  $dt = -ds$ . De plus  $s=0$  si  $t=1$  et

$s=1$  si  $t=0$  d'où  $\langle u(P), u(Q) \rangle = \int_0^1 P(s)Q(s)(-ds) = \int_1^0 P(s)Q(s) ds = \int_0^1 P(s)Q(s) ds = \langle P, Q \rangle$ .

Par la question 1, on peut conclure que  $u$  est une symétrie orthog.

(par rapport à  $E_1$  parallèlement à  $E_1^\perp = E_{-1}$ ).

• Déterminons une base de  $E_1$

Soit  $P = aX^2 + bX + c$ . On a  $u(P) = a(1-X)^2 + b(1-X) + c$   
 $= aX^2 - 2aX + a + b - bX + c$

$$= aX^2 + (-2a-b)X + a+b+c$$

Ainsi:  $f \in E_1 \Leftrightarrow u(P) = P \Leftrightarrow \begin{cases} b = -2a-b \\ c = a+b+c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2b = -2a \\ 0 = a+b \end{cases} \Leftrightarrow b = -a$

$$\Leftrightarrow P = aX^2 - aX + c = a(X^2 - X) + c \cdot 1$$

on en déduit que  $E_1 = \text{vect} \{ X^2 - X, 1 \}$ .

(b)  $\langle v(1), v(x) \rangle = \langle 1, x-1 \rangle = \int_0^1 t-1 dt = \left[ \frac{1}{2}t^2 - t \right]_0^1 = -\frac{1}{2}$

De plus  $\langle 1, x \rangle = \int_0^1 t dt = \left[ \frac{1}{2}t^2 \right]_0^1 = \frac{1}{2}$

Ainsi  $\langle v(1), v(x) \rangle \neq \langle 1, x \rangle$  ce qui montre que  $v$  n'est pas orthogonal.

(c) Montrons que  $\langle v(1), x \rangle \neq \langle 1, v(x) \rangle$  et cela montrera que  $v$  n'est pas autoadjoint

$$\langle v(1), x \rangle = \langle 1, x \rangle = \frac{1}{2} \text{ (calcul ci-dessus)}$$

$$\langle 1, v(x) \rangle = \langle 1, x-1 \rangle = -\frac{1}{2} \text{ (Idem)}$$

D'où la conclusion.

Exercice 4 1) Montrons que:  $A^k = I_n \Leftrightarrow A = I_n$

L'implication  $\Leftarrow$  est triviale. Soit donc  $A \in \mathcal{M}_n$  t.g.  $A^k = I_n$ .

Par le théorème spectral, il existe  $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  et il existe  $D$  diagonale telles que  $P^{-1}AP = D$ . On a  $D^k = (P^{-1}AP)^k = P^{-1}A^kP = P^{-1}I_nP = P^{-1}P = I_n$

les coefficients diagonaux de  $D$  satisfont  $\lambda^k = 1$  mais  $k$  étant impaire cela entraîne  $\lambda = 1$ . Ainsi  $D = I_n$

$$\text{D'où } A = PDP^{-1} = P I_n P^{-1} = PP^{-1} = I_n$$

2) (a)  ${}^t({}^t\Gamma \cdot \Gamma) = {}^t\Gamma \cdot {}^t({}^t\Gamma) = {}^t\Gamma \cdot \Gamma$

(b) Par hypothèse  $\Gamma \cdot {}^t\Gamma \cdot \Gamma = I_n$  donc  $\det(\Gamma)^3 = 1$  d'où  $\Gamma$  inversible. D'où  $\Gamma^{-1} = {}^t\Gamma \cdot \Gamma$

Par (a)  $\Gamma^{-1}$  est symétrique. On a alors  ${}^t\Gamma = {}^t((\Gamma^{-1})^{-1}) = ({}^t(\Gamma^{-1}))^{-1} = (\Gamma^{-1})^{-1} = \Gamma$

3) La symétrie de  $\Gamma$  et l'égalité  $\Gamma {}^t\Gamma \Gamma = I_n$  entraînent  $\Gamma^3 = I_n$

Par la question 1, on peut conclure que  $\Gamma = I_n$ .