

unitaires $f_1 = f_1'$ ou $f_1 = -f_1'$.

car $f_1 = f_1'$: la matrice de passage de B à B' est de la forme $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} R$ avec $R \in SO_2(\mathbb{R})$ (car B et B' de même orientation). On a donc

$P^{-1} \text{Mat}_{B'}(u) P = \text{Mat}_B(u)$ u qui induit l'égalité $R^{-1} \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} R = \begin{pmatrix} c & -d \\ d & c \end{pmatrix}$ mais comme $SO_2(\mathbb{R})$ est abélien alors $\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c & -d \\ d & c \end{pmatrix}$.

car $f_1 = -f_1'$ Or pose $B'' = (f_1, f_2', f_2)$ qui est un B' et B'' est B' donc $f_1 = -f_1'$ $\text{Mat}_{B''}(u) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & c & d \\ 0 & -d & c \end{pmatrix}$. Par le même argument que u -dessus $\text{Mat}_{B''}(u) = \text{Mat}_B(u)$ donc $b = -d$.

conclusions : contrairement à la dimension 2, par d'unité pour la matrice d'une rotation en une base.

$\exists a, b \in \mathbb{R}$ tel que pour toute base dont le premier vecteur est fixé par u (appartenant à $\text{Ker}(u - \text{id})$) la matrice de u est $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & b \\ 0 & -b & a \end{pmatrix}$ ou $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & b \\ 0 & b & a \end{pmatrix}$.

Soit $f_1 \in \text{Ker}(u - \text{id})$ unitaire. Alors $\exists a, b \in \mathbb{R}$ tq A et B base dont le premier vecteur est f_1 .