

**Devoir surveillé n° 1**  
**Corrigé**

**Exercice 1**

Appliquons la méthode du pivot de Gauss, en effectuant des opérations élémentaires sur les lignes de la matrice augmentée de l'identité :

$$\begin{aligned} & \left( \begin{array}{ccc|ccc} 4 & 8 & 7 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_3 \leftrightarrow L_1} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 8 & 7 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 4L_1}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -5 & 1 & 0 & -4 \end{array} \right) \\ & \xrightarrow{\substack{L_2 \leftarrow L_2 - (1/5)L_3 \\ L_1 \leftarrow L_1 + (3/5)L_3}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 3/5 & 0 & -7/5 \\ 0 & 1 & 0 & -1/5 & 1 & -1/5 \\ 0 & 0 & -5 & 1 & 0 & -4 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{L_1 \leftarrow L_1 - 2L_2 \\ L_3 \leftarrow (-1/5)L_3}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1/5 & 1 & -1/5 \\ 0 & 0 & 1 & -1/5 & 0 & 4/5 \end{array} \right) \end{aligned}$$

Cela montre que  $M$  est inversible et que

$$M^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ -1/5 & 1 & -1/5 \\ -1/5 & 0 & 4/5 \end{pmatrix}$$

**Exercice 2**

1. Soient  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbf{R}$  tels que  $\alpha f + \beta g + \gamma h = 0$ . Cette égalité entre fonctions équivaut à dire que pour tout  $x \in \mathbf{R}$ , on a  $\alpha f(x) + \beta g(x) + \gamma h(x) = 0$ , c'est-à-dire que

$$\forall x \in \mathbf{R}, \quad \alpha(x^2 - 1) + \beta(x - 1) + \gamma(x^2 + x + 1) = 0. \quad (1)$$

En choisissant  $x = 1$ , on obtient ainsi  $3\gamma = 0$ , d'où  $\gamma = 0$ . Par conséquent, la formule (1) se réécrit :

$$\forall x \in \mathbf{R}, \quad \alpha(x^2 - 1) + \beta(x - 1) = 0. \quad (2)$$

Choisir maintenant  $x = -1$  donne  $-2\beta = 0$ , d'où  $\beta = 0$ . Ainsi, la formule (2) devient :

$$\forall x \in \mathbf{R}, \quad \alpha(x^2 - 1) = 0. \quad (3)$$

En prenant finalement  $x = 0$ , on obtient  $-\alpha = 0$ . On a donc démontré que  $\alpha = \beta = \gamma = 0$ , ce qui implique que

La famille  $(f, g, h)$  est une famille libre.

2. La question revient à déterminer s'il existe ou non un triplet  $(\lambda, \mu, \nu) \in \mathbf{R}^3$  différent de  $(0, 0, 0)$  et tel que

$$\lambda(1, 2, -1) + \mu(4, -7, 11) + \nu(2, -1, 3) = (0, 0, 0). \quad (E)$$

Réolvons cette équation (E) :

$$(E) \iff \begin{cases} \lambda + 4\mu + 2\nu = 0 \\ 2\lambda - 7\mu - \nu = 0 \\ -\lambda + 11\mu + 3\nu = 0 \end{cases} \xrightarrow[\substack{E_2 \leftarrow E_2 - 2E_1 \\ E_3 \leftarrow E_3 + E_1}]{\iff} \begin{cases} \lambda + 4\mu + 2\nu = 0 \\ -15\mu - 5\nu = 0 \\ 15\mu + 5\nu = 0 \end{cases} \xrightarrow[\text{car}]{\iff} \begin{cases} \lambda + 4\mu + 2\nu = 0 \\ -15\mu - 5\nu = 0 \end{cases} \xrightarrow{E_3 = -E_2}$$

On a donc

$$(E) \iff \begin{cases} \lambda + 4\mu + 2\nu = 0 \\ 3\mu + \nu = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \lambda = -\frac{2}{3}\nu \\ \mu = -\frac{\nu}{3} \end{cases}.$$

Ce système admet donc une solution  $(\lambda, \mu, \nu) \neq (0, 0, 0)$ , comme par exemple  $(-2, -1, 3)$ , obtenue pour  $\nu = 3$ . Par conséquent,

La famille  $((1, 2, -1), (4, -7, 11), (2, -1, 3))$  est liée.

### Exercice 3

1. Commençons par calculer  $J^2$  :

$$J^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Les matrices  $I_3$ ,  $J$  et  $J^2$  sont donc chacune de la forme  $\begin{pmatrix} a & c & b \\ b & a & c \\ c & b & a \end{pmatrix}$ , puisqu'elles correspondent respectivement à  $(a, b, c) = (1, 0, 0)$ ,  $(a, b, c) = (0, 1, 0)$  et  $(a, b, c) = (0, 0, 1)$ .

Les trois matrices  $I_3$ ,  $J$ ,  $J^2$  sont donc des éléments de  $E$ .

2. Pour montrer que  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_3(\mathbf{R})$ , on procède en trois temps :

- $E$  est bien inclus dans  $\mathcal{M}_3(\mathbf{R})$ .
- La matrice nulle est un élément de  $E$ , puisqu'elle correspond à  $(a, b, c) = (0, 0, 0)$ .
- Soient  $\lambda \in \mathbf{R}$  ainsi que  $M, M' \in E$ . Il existe donc des triplets de réels  $(a, b, c)$  et  $(a', b', c')$  tels que

$$M = \begin{pmatrix} a & c & b \\ b & a & c \\ c & b & a \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad M' = \begin{pmatrix} a' & c' & b' \\ b' & a' & c' \\ c' & b' & a' \end{pmatrix}.$$

On a donc

$$\lambda M + M' = \begin{pmatrix} \lambda a + a' & \lambda c + c' & \lambda b + b' \\ \lambda b + b' & \lambda a + a' & \lambda c + c' \\ \lambda c + c' & \lambda b + b' & \lambda a + a' \end{pmatrix}.$$

Cette matrice est un élément de  $E$ , correspondant au triplet de réels  $(\lambda a + a', \lambda b + b', \lambda c + c')$ .

Ainsi,

$E$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_3(\mathbf{R})$ .

3. Pour montrer que la famille  $(I_3, J, J^2)$  est une base de  $E$ , commençons par remarquer que ses éléments sont des éléments de  $E$ . Montrons maintenant que la famille est libre et qu'elle engendre  $E$ .

- Soient  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbf{R}$  tels que  $\alpha I_3 + \beta J + \gamma J^2 = 0$ . Cette égalité s'écrit aussi

$$\begin{pmatrix} \alpha & \gamma & \beta \\ \beta & \alpha & \gamma \\ \gamma & \beta & \alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Identifier les coefficients des membres de gauche et de droite donne immédiatement  $\alpha = \beta = \gamma = 0$ , ce qui montre que la famille  $(I_3, J, J^2)$  est libre.

- Par ailleurs, soit  $M \in E$ . Par définition de  $E$ , il existe trois réels  $a, b, c$  tels que

$$M = \begin{pmatrix} a & c & b \\ b & a & c \\ c & b & a \end{pmatrix}.$$

On peut donc écrire

$$M = a \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = aI_3 + bJ + cJ^2.$$

Ainsi,  $M$  est combinaison linéaire de  $I_3$ ,  $J$  et  $J^2$ . On a donc montré que la famille  $(I_3, J, J^2)$  est une famille génératrice de  $E$ .

En conclusion,

La famille  $(I_3, J, J^2)$  est une base de  $E$ .

#### Exercice 4

1. Sachant qu'on a  $A + I_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ , on calcule  $(A + I_3)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et on trouve ensuite

$$\boxed{(A + I_3)^3 = 0}$$

2. Comme on sait que  $A \cdot I_3 = I_3 \cdot A$ , on peut utiliser la formule du binôme pour développer  $(A + I_3)^3$ . On obtient ainsi

$$(A + I_3)^3 = A^3 + 3A^2 \cdot I_3 + 3A \cdot I_3^2 + I_3^3 = A^3 + 3A^2 + 3A + I_3.$$

On a vu dans la question précédente que cette expression est égale à 0, de sorte que

$$A^3 + 3A^2 + 3A = -I_3,$$

et donc

$$(-A^2 - 3A - 3I_3) \cdot A = I_3.$$

La matrice  $A$  étant carrée, cette égalité montre que

$$\boxed{A \text{ est inversible et } A^{-1} = -A^2 - 3A - 3I_3.}$$

3. Soit  $n \geq 2$ . Posons  $B = A + I_3$ , de sorte que  $A = B - I_3$ . Comme les matrices  $B$  et  $-I_3$  commutent, on peut appliquer la formule du binôme, ce qui donne :

$$A^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} B^k (-I_3)^{n-k} = \sum_{k=0}^n (-1)^{n-k} \binom{n}{k} B^k.$$

Dans la question 1, on a montré que  $B^3 = 0$ , ce qui implique que  $B^k = 0$  pour tout  $k \geq 3$ . Tous les termes de la somme précédente correspondant à des  $k \geq 3$  sont donc nuls, et il reste

$$A^n = \sum_{k=0}^2 (-1)^{n-k} \binom{n}{k} B^k = (-1)^n I_3 + (-1)^{n-1} n B + (-1)^{n-2} \frac{n(n-1)}{2} B^2 = (-1)^n \left( I_3 - n B + \frac{n(n-1)}{2} B^2 \right).$$

Compte tenu de l'expression de  $B$  et du calcul de  $B^2$  vus en question 1, il vient finalement

$$\boxed{A^n = (-1)^n \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{n(3-n)}{2} & 1 & n \\ -n & 0 & 1 \end{pmatrix}}$$