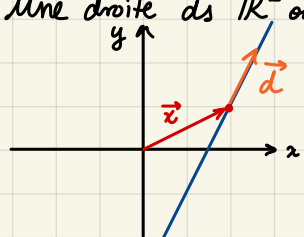


# I.3 Un peu de géométrie à basse dimension ( $\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3$ )

• Une droite ds  $\mathbb{R}^2$  ou  $\mathbb{R}^3$  - forme paramétrique:



$$\vec{x}(\lambda) \equiv \begin{pmatrix} x(\lambda) \\ y(\lambda) \end{pmatrix} = \vec{x}_0 + \lambda \cdot \vec{d}$$

paramètre  $\lambda \in \mathbb{R}$   
un vecteur direction

$$d = \{ \vec{x}(\lambda) \in \mathbb{R}^n, \lambda \in \mathbb{R} \}$$

$n = 2, 3, \dots$

une droite ds  $\mathbb{R}^n$

• Un plan  $p \in \mathbb{R}^3$ :

2 paramètres

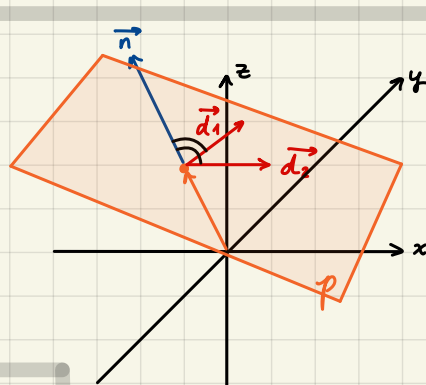
$$\vec{x}(\lambda, \mu) = \vec{x}_0 + \lambda \cdot \vec{d}_1 + \mu \cdot \vec{d}_2$$

• forme paramétrique:

$$p = \{ \vec{x}(\lambda, \mu), \lambda, \mu \in \mathbb{R} \}$$

un pt. sur p.

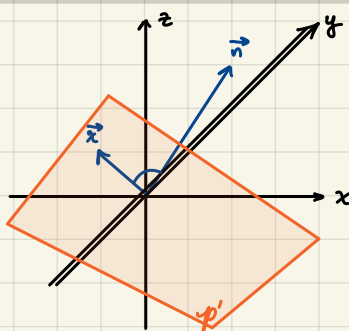
deux vecteurs de direction  $(\vec{d}_1 \times \vec{d}_2)$



• forme cartésienne: le produit scalaire

$$p' = \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \langle \vec{n} \mid \vec{x} \rangle = 0 \}$$

$$p = \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \langle \vec{n} \mid \vec{x} - \vec{x}_0 \rangle = 0 \}$$



Rappel:  $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$ ,  $\langle \vec{x} \mid \vec{y} \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$ . on observe que  $\langle \vec{a} \mid \vec{b} + \vec{c} \rangle = \langle \vec{a} \mid \vec{b} \rangle + \langle \vec{a} \mid \vec{c} \rangle$

alors.  $\langle \vec{n} \mid \vec{x} - \vec{x}_0 \rangle = \langle \vec{n} \mid \vec{x} \rangle - \langle \vec{n} \mid \vec{x}_0 \rangle = 0$   
 $:= b \in \mathbb{R}$

$$p = \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \langle \vec{n} \mid \vec{x} \rangle = b \}$$

( $\vec{n}, b$  fixés)

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid n_1 \cdot x + n_2 \cdot y + n_3 \cdot z = b \right\}$$

plus généralement:

une équation lin ds  $\mathbb{R}^n$ ,

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n = b$$

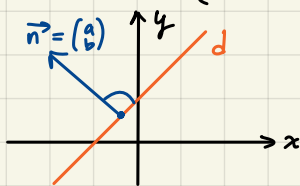
décrit un hyperplan = plan de dimension  $n-1$ .

$n=3$  hyper-plan = plan

$n=2$  hyperplan = droite

Forme cartésienne d'une droite en  $\mathbb{R}^2$

$$d \text{ ds } \mathbb{R}^2: d = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid ax + by = c \right\}$$



Forme cartésienne d'une droite en  $\mathbb{R}^3$

$$d = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} A_{11} \cdot x_1 + A_{12} \cdot x_2 + A_{13} \cdot x_3 = b_1 \\ A_{21} \cdot x_1 + A_{22} \cdot x_2 + A_{23} \cdot x_3 = b_2 \end{array} \right\} \text{ et } \left. \vphantom{\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}} \right\}$$

$$= \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid A \cdot \vec{x} = \vec{b} \}$$

$A \in \mathcal{M}_{2,3}(\mathbb{R}), \vec{b} \in \mathbb{R}^2$

Rappel:  $A \cdot \vec{x} = \vec{b}$ ,  $A \in \mathcal{M}_{m,n}(K), \vec{b} \in K^m$

↓ (\*)

$$A_{11} \cdot x_1 + A_{12} \cdot x_2 + \dots + A_{1m} \cdot x_n = b_1$$

$$\vdots$$

$$A_{m1} \cdot x_1 + A_{m2} \cdot x_2 + \dots + A_{mn} \cdot x_n = b_m$$

OU si  $n=m$  et  $\det A \neq 0$ :  $\vec{x} = A^{-1} \cdot \vec{b}$  (solu<sup>t</sup> unique)  
car  $A^{-1} \cdot A = \mathbb{1}$

$$A^{-1} \cdot (*) \cdot \underbrace{A^{-1} \cdot A}_{\mathbb{1}} \cdot \vec{x} = A^{-1} \cdot \vec{b}$$


□.

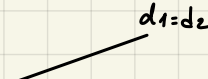
On a résolu un système comme ça pour l'alga. de Gauss.

des systèmes  $n \times n$  revus:

$n=2$   $A \cdot \vec{x} = \vec{b}$  c'est l'intersection de deux droites.

cas 1:  solut° unique  $\Leftrightarrow \text{rg } A = 2 \Leftrightarrow \det A \neq 0$

cas 2:  pas de solut°  $\Leftrightarrow \text{rg } A = 1, \text{rg } \hat{A} \equiv \text{rg } (A, b) = 2$

cas 3:  la solut° est  $\Leftrightarrow \text{rg } A = \text{rg } \hat{A} = 1$   
une droite  
(un paramètre)

$n=3$  l'intersection de trois plans

$\text{rg } A = 3$  solut° unique

( $\det A \neq 0$ )

$\text{rg } A = 2$  ou  $1$  et  $\text{rg } \hat{A} > \text{rg } A \rightarrow$  pas de solut°

$\text{rg } A = \text{rg } \hat{A} = 2 \rightarrow$  une droite (un paramètre).

$\text{rg } A = \text{rg } \hat{A} = 1 \rightarrow$  un plan (deux paramètres).

$$\begin{array}{ccc|c} A_{11} & A_{12} & A_{13} & b_1 \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} & b_2 \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} & b_3 \end{array}$$

↓ Gauss

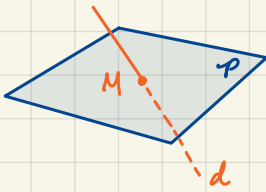
$$\begin{array}{ccc|c} \tilde{A}_{11} & \tilde{A}_{12} & \tilde{A}_{13} & \tilde{b}_1 \\ 0 & \tilde{A}_{22} & \tilde{A}_{23} & \tilde{b}_2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

pour cette colonne,  
(1 paramètre)

Exemple: (Intersection d'un plan  $p$  avec une droite  $d$  (avec plusieurs méthodes):

$$p := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x + 2y - z = 5 \right\} \text{ (forme cartésienne).}$$

$$d := \left\{ \vec{x}(\lambda) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \lambda \in \mathbb{R} \right\} \text{ (forme paramétrique).}$$



Intersection:  $3x(\lambda) + 2y(\lambda) - z(\lambda) = 5$  chercher  $\lambda$   
et mettre ds  $\vec{x}(\lambda) = \begin{pmatrix} x(\lambda) \\ y(\lambda) \\ z(\lambda) \end{pmatrix}$

$$\vec{M} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 \\ 7 \\ 11 \end{pmatrix}$$

$$3 \cdot (1+\lambda) + 2 \cdot (2+\lambda) - (3+2\lambda) = 5 \quad \lambda = \frac{1}{3}$$

$4 + 3\lambda$

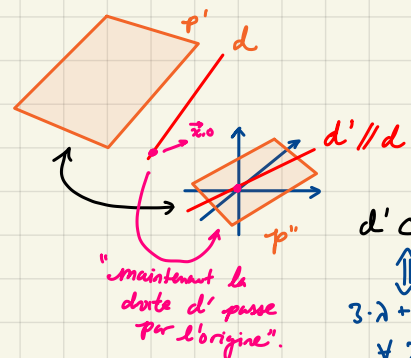
$$p' = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x + y - 2z = 5 \right\}$$

$$d \cap p': 3(1+\lambda) + (2+\lambda) - 2(3+2\lambda) = 5$$

$$\begin{array}{r} 3\lambda \quad + \lambda \quad - 4\lambda \\ 4\lambda \quad - 4\lambda = 0\lambda \\ -1 + 0 \cdot \lambda = 5 \end{array} \rightarrow \text{contradiction}$$

$\Rightarrow d \parallel p'$

$$p'' = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x + y - 2z = 0 \right\} \quad d' = \left\{ \vec{x}(\lambda) = \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \lambda \in \mathbb{R} \right\}$$



$d' \subset p''$

$$3 \cdot \lambda + \lambda - 2 \cdot 2\lambda = 0$$

$\forall \lambda \in \mathbb{R}, 0=0$

$$d = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} 3x + y - 2z = 1 \\ x - y = 1 \end{array} \text{ et } \right\} \text{ (forme cartésienne).}$$

Vérification que c'est vraiment une décrit° de d, par Gauss:

$$\begin{array}{ccc|c} x & y & z & \\ \hline 3 & 1 & -2 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \end{array} \quad \begin{array}{ccc|c} x & y & z & \\ \hline -2 & 1 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \end{array}$$

↑  
μ  
(paramètre)

rg  $\mathcal{A} = 2$ ,  $\mathcal{A} \equiv \begin{pmatrix} 3 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$

$x = \mu$

$-y + x = -1 \Rightarrow y = 1 + \mu$

$-2z + y + 3x = -1 \quad 4\mu$

$-2z + (1 + \mu) + 3\mu = -1$

$\Leftrightarrow 4\mu = 2z - 2 \Leftrightarrow z = 2\mu + 1$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \vec{x}(\mu) \quad \mu = 1 + \lambda$$

$$\vec{x}(\lambda) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

car  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + (1 + \lambda) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

Refaire l'intersection pnd (et p'nd) avec Gauss:

$$\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & -1 \\ \hline 3 & 1 & -2 & -1 \\ 3 & 2 & -1 & 5 \end{array} \quad \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & -1 \\ \hline 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 5 & -1 & 8 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & -1 \\ \hline 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 5 & -1 & 8 \end{array} \quad \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & -1 \\ \hline 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & \frac{3}{2} & \frac{11}{2} \end{array}$$

$3z = 11 \Rightarrow z = \frac{11}{3}$

$2y - z = 1 \Rightarrow 2y - \frac{11}{3} = 1$

$6y - 11 = 3$

$3y = 7 \Rightarrow y = \frac{7}{3}$

$x - y = -1 \Leftrightarrow x - \frac{7}{3} = -1 \Rightarrow x = \frac{4}{3}$

plan de  $\mathbb{R}^3$  plus simple en forme cartésienne:

forme cartésienne  $\xrightarrow{\text{Gauss}}$  paramétrique

Exemple:  $3x + 2y - z = 5$

$$\begin{array}{ccc|c} 3 & 2 & -1 & 5 \\ \hline 2 & -1 & 0 & 5 \end{array} \quad \left. \begin{array}{l} \uparrow \alpha \\ \uparrow \beta \end{array} \right\} \begin{array}{l} 3x + 2y - z = 5 \\ \downarrow \\ 3x = 5 + \beta - 2\alpha \end{array}$$

2 paramètres

$x = \frac{5}{3} + \frac{1}{3}\beta - \frac{2}{3}\alpha$

$y = \alpha$     $z = \beta$

$$\vec{x}(\alpha, \beta) = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ou  $\tilde{\alpha} := \frac{\alpha}{3}$ ,  $\tilde{\beta} := \frac{\beta}{3}$

$$\vec{x}(\tilde{\alpha}, \tilde{\beta}) = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \tilde{\alpha} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \tilde{\beta} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

une forme paramétrique

plan  $p \subset \mathbb{R}^3$ : forme paramétrique  $\xrightarrow{?}$  forme cartésienne

Le produit vectoriel de  $\mathbb{R}^3$   $\leftarrow$  pas ds le programme, mais utile.

$\wedge: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} |b & e| \\ |c & f| \\ -|a & d| \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b e - c f \\ c f - a f \\ -a d + b e \end{pmatrix}$$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \cdot 2 - 3 \cdot (-1) \\ 3 \cdot 1 - 1 \cdot 2 \\ -1 \cdot 1 - 2 \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 + 3 = 7 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix}$

Exemple:

$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ +1 \\ -3 \end{pmatrix}$   $\leftarrow$  ici, on inverse le signe!

$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 2 - 3 \cdot 1 \\ 2 \cdot 1 - 3 \cdot 1 \\ 1 \cdot 1 - 2 \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix}$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot (-1) - 2 \cdot 2 \\ 2 \cdot 1 - 3 \cdot 1 \\ 1 \cdot 1 - 2 \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix}$

Application:

$$\vec{x}(\lambda, \mu) = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$\vec{n} := \vec{d}_1 \wedge \vec{d}_2 = \begin{pmatrix} 9 \\ +6 \\ -3 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$     $\vec{n} := \frac{1}{3} \vec{n} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$

Propriétés:

- $\langle \vec{a} \wedge \vec{b} \mid \vec{a} \rangle = 0$  } c'est sa que nous
- $\langle \vec{a} \wedge \vec{b} \mid \vec{b} \rangle = 0$  } intéresse ici
- $\vec{a} \wedge \vec{b} = -\vec{b} \wedge \vec{a}$  (facile à comprendre)
- $\vec{a} \wedge (\vec{b} \wedge \vec{c}) = (\vec{a} \wedge \vec{b}) \wedge \vec{c} + \vec{b} \wedge (\vec{a} \wedge \vec{c})$   $\rightarrow$  identité de Jacobi  $\rightarrow$  Pas associatif!