

Exercice 5 — i) V est un espace vectoriel réel de dimension finie, $s \in \text{End}(V)$.

(i) \Rightarrow (ii) Supposons $V = W \oplus W'$ et $s(w+w') = w-w'$ pour tous $w \in W, w' \in W'$.

Choisissons une base (e_1, \dots, e_m) de W et une base (e'_1, \dots, e'_ℓ) de W' . La famille $(e_1, \dots, e_m, e'_1, \dots, e'_\ell)$ est une base de V et $s(e_i) = e_i, s(e'_j) = -e'_j$. La matrice de s dans cette base est

$$\left(\begin{array}{c|c} I_m & (0) \\ \hline (0) & -I_\ell \end{array} \right).$$

(ii) \Rightarrow (iii) Supposons que la matrice de s dans une certaine base de V ait la forme

$$M = \begin{pmatrix} \varepsilon_1 & & (0) \\ (0) & \ddots & \\ & & \varepsilon_n \end{pmatrix}, \quad \text{avec } \varepsilon_i \in \{-1, 1\}.$$

La matrice de sos dans cette base est $M^2 = I_n$, donc $sos = \text{id}_V$.

(iii) \Rightarrow (i) Supposons que l'on ait $sos = \text{id}_V$. Le polynôme $X^2 - 1 = (X-1)(X+1)$ annule s et a deux racines

simples, donc s est diagonalisable, à valeurs propres $-1, 1$. On peut donc écrire

$$V = W \oplus W' \quad \text{avec } W = \text{Ker}(s - \text{id}_V) \text{ et } W' = \text{Ker}(s + \text{id}_V),$$

donc $s(w + w') = s(w) + s(w') = w - w'$ pour tous vecteurs $w \in W, w' \in W'$.

2) E est un espace affine réel de dimension finie et s est une application affine de E dans E telle que $s \circ s = \text{id}_E$.

Considérons un point A de E et soit I le milieu du segment $[A s(A)]$. L'application s étant affine, elle transforme le point I en le milieu du segment $[s(A) s(s(A))]$. Or, car $s \circ s = \text{id}_E$, on a $s(s(A)) = A$ et donc $[s(A) s(s(A))] = [A s(A)]$. Par unicité du milieu d'un segment, on en déduit $s(I) = I$.

L'application s possède donc un point fixe.

3) (i) \Rightarrow (ii) Si s est une symétrie affine, alors $s(M) = M$ pour tout point M de E et donc $s \circ s = \text{id}_E$.

(ii) \Rightarrow (i) Supposons $s \circ s = \text{id}_E$. On sait depuis la question précédente que s possède (au moins) un point fixe, noté O .

La partie linéaire de s vérifie $\vec{s} \circ \vec{s} = \vec{s} \circ \vec{s} = \vec{\text{id}}_E = \vec{\text{id}}_E$, donc il s'agit d'une symétrie vectorielle d'après la question 1 : $\vec{E} = \text{Ker}(\vec{s} - \vec{\text{id}}_E) \oplus \text{Ker}(\vec{s} + \vec{\text{id}}_E)$.

Le sous-espace des points fixes de s est $F = O + \text{Ker}(\vec{s} - \vec{\text{id}}_E)$ (cf. exercice 1) et

$$s(M) = s(O + \vec{OM}) = s(O) + \vec{s}(O\vec{M}) = O + (\vec{w} - \vec{w})$$

où \vec{w} est la composante de \vec{OM} dans $\text{Ker}(\vec{s} - \vec{\text{id}}_E)$ et \vec{w} sa composante dans $\text{Ker}(\vec{s} + \vec{\text{id}}_E)$. Ainsi, s est la symétrie par rapport à F , parallèlement à $\text{Ker}(\vec{s} + \vec{\text{id}}_E)$.

Exercice 6

1) La partie linéaire de $s_A \circ s_B$ est $\overrightarrow{s_A \circ s_B} = \overrightarrow{s_A} \circ \overrightarrow{s_B} = (-\text{id}_{\vec{\varepsilon}}) \circ (-\text{id}_{\vec{\varepsilon}}) = \text{id}_{\vec{\varepsilon}}$, donc $s_A \circ s_B$ est une translation.

Comme $(s_A \circ s_B)(B) = s_A(B)$ est le symétrique de B par rapport à A , il s'agit de la translation de vecteur $\overrightarrow{B s_A(B)} = 2\overrightarrow{BA}$.



1)

Pour tout vecteur $\vec{v} \in \vec{\Sigma}$,

$$\begin{aligned}\overrightarrow{s_c \circ t_{\vec{v}} \circ s_c} &= \overrightarrow{s_c \circ t_{\vec{v}} \circ s_c} \\ &= (-id_{\vec{\Sigma}}) \circ id_{\vec{\Sigma}} \circ (-id_{\vec{\Sigma}}) \\ &= id_{\vec{\Sigma}} \\ &= \overrightarrow{t_v}.\end{aligned}$$

Par ailleurs, $s_c \circ t_{\vec{v}} \circ s_c(c) = s_c \circ t_{\vec{v}}(c) = s_c(c + \vec{v}) = s_c(c) - \vec{v} = c - \vec{v}$
 $= t_{-\vec{v}}(c).$

Les deux applications affines $s_c \circ t_{\vec{r}} \circ s_c$ et $t_{-\vec{r}}$ ont la même partie linéaire et elles coïncident sur le point c , donc elles sont égales :

$$s_c \circ t_{\vec{r}} \circ s_c = t_{-\vec{r}}$$

Rq. Remarquons que l'on a $s_c^{-1} = s_c$. Plus généralement, pour toute bijection affine f de \mathcal{E} et tout vecteur $\vec{r} \in \mathcal{E}$,

$$f \circ t_{\vec{r}} \circ f^{-1} = t_{f(\vec{r})}$$

(Principe de conjugaison).

$$3) s_c \circ s_A \circ s_B \circ s_C = s_c \circ t_{\vec{2BA}} \circ s_C \\ = t_{-\vec{2BA}} = t_{\vec{2AB}} = s_B \circ s_A$$

donc, en composant à gauche par $s_c = s_c^{-1}$, nous obtenons $s_A \circ s_B \circ s_C = s_c \circ s_B \circ s_A$.

4) Posons $s = s_A \circ s_B \circ s_C$. Comme $s \circ s = (s_A \circ s_B \circ s_C) \circ (s_c \circ s_B \circ s_A) = s_A \circ s_B \circ s_c^2 \circ s_B \circ s_A = s_A \circ s_B^2 \circ s_A = s_A^2 = id_E$, s est une symétrie affine en vertu de la caractérisation établie à la question précédente.

La partie linéaire de s est

$$\vec{s} = \vec{s_A} \circ \vec{s_B} \circ \vec{s_C} = (-id_{\vec{E}}) \circ (-id_{\vec{E}}) \circ (-id_{\vec{E}}) = -id_{\vec{E}}$$

donc s est la symétrie relativement à un point de \mathcal{E} .

Soit D le centre de la symétrie s .

Comme $s_D = s_A \circ s_B \circ s_C$, nous obtenons $s_D \circ s_C = s_A \circ s_B$ puis $t_{\vec{2CD}} = t_{\vec{2BA}}$, donc $\vec{AB} = \vec{DC}$. Le point D est donc le quatrième sommet du parallélogramme défini par A, B et C .

Exercice 7

1) Notons M la matrice 2×2 dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} dans la base $\{\vec{i}, \vec{j}\}$, M' la matrice 2×2 dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs $\vec{f(A)}\vec{f(B)}$ et $\vec{f(C)}\vec{f(D)}$ dans cette même base, et enfin F la matrice de l'application linéaire \vec{f} dans cette base. Comme $\vec{f(A)}\vec{f(B)} = \vec{f}(\vec{AB})$ et $\vec{f(C)}\vec{f(D)} = \vec{f}(\vec{CD})$, nous avons

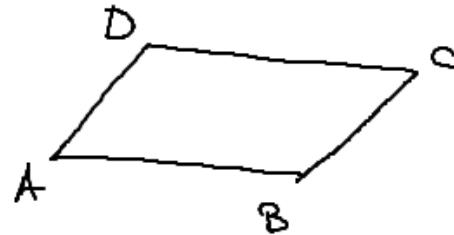
$$M' = F \cdot M.$$

En prenant les déterminants, nous en déduisons

$$\Delta(f(A)f(B)f(C)) = \det(M') = \det(F)\det(M) = \det(\vec{f}) \Delta(ABC).$$

En particulier, les applications affines dont la partie linéaire est de déterminant 1 (resp. ± 1) préserrent les aires algébriques (resp. les aires géométriques).

2) Considérons un parallélogramme $ABCD$

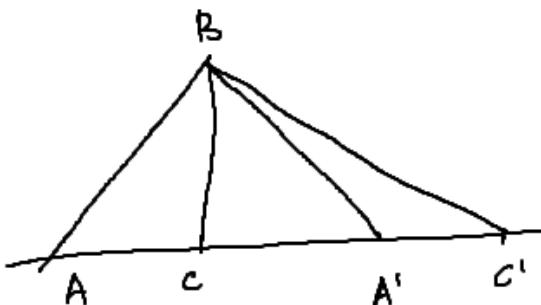


Soit s la symétrie par rapport à (BD) parallèlement à (AC) . On a $s(A)=C$, $s(C)=A$ et $s(B)=B$, $s(D)=D$. Comme $\vec{s} = -\text{id}_{\mathcal{E}}$, $\det(\vec{s}) = (-1)^2 = 1$.

Nous en déduisons :

$$A(BCD) = A(s(B)s(A)s(D)) = \det(\vec{s}) A(BAD) = A(BAD) = A(ADB).$$

3)



Soit f l'application affine telle que

$$f(B)=B, f(A)=A' \text{ et } f(C)=C'.$$

Écrivons la matrice de \vec{f} dans la base $\{\vec{AB}, \vec{AC}\}$:

$$\vec{f}(\vec{AB}) = \overrightarrow{f(A)f(B)} = \vec{A}'\vec{B} = \vec{A}'\vec{A} + \vec{A}\vec{B} = \vec{AB} + \lambda \vec{AC} , \text{ en posant } \vec{AA}' = -\lambda \vec{AC}$$

$$\vec{f}(\vec{AC}) = \overrightarrow{f(A)f(C)} = \vec{A}'\vec{C} = \mu \vec{AC} .$$

$$\text{On a donc } \det(\vec{f}) = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \lambda & \mu \end{pmatrix} = \mu = \frac{\vec{A}'\vec{C}}{\vec{AC}} .$$

Nous en déduisons le taux des proportions:

$$\lambda(A'BC') = \lambda(f(A)f(B)f(C)) = \det(\vec{f}) \lambda(ABC) = \frac{\vec{A}'\vec{C}'}{\vec{AC}} \lambda(ABC)$$

$$\text{et donc } \frac{\lambda(A'BC')}{\lambda(ABC)} = \frac{\vec{A}'\vec{C}'}{\vec{AC}} .$$