

## Corrigés d'exercices

## Fiche 3

*Rappel 1:* on se donne un espace vectoriel  $E$  sur le corps commutatif  $\mathbf{K}$ .

On appelle *forme linéaire* sur  $E$  toute application linéaire  $\phi : E \rightarrow \mathbf{K}$ .

L'ensemble des formes linéaires sur  $E$  est noté  $E^*$  et est appelé l'*espace dual* de  $E$ . C'est un espace vectoriel sur  $\mathbf{K}$  pour les lois usuelles

$$E^* \times E^* \rightarrow E^* : (\phi, \psi) \mapsto \phi + \psi$$

$$\mathbf{K} \times E^* \rightarrow E^* : (\lambda, \phi) \mapsto \lambda\phi$$

[Pour tout  $x \in E$ ,  $(\phi + \psi)(x) = \phi(x) + \psi(x)$ ,  $(\lambda\phi)(x) = \lambda\phi(x)$ .]

Comme toute application linéaire, une forme  $\phi \in E^*$  est déterminée par l'image d'une base de  $E$ : supposons  $E$  de dimension finie  $n \in \mathbf{N}^*$  de base  $(e_1, \dots, e_n)$  et notons  $\alpha_i = \phi(e_i)$ ,  $i \in \{1, \dots, n\}$ . Pour  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$  on a

$$\phi(x) = \phi\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i\right) = \sum_{i=1}^n x_i \phi(e_i) = \sum_{i=1}^n x_i \alpha_i = (\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

## Exercice 1.

1. La famille  $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right)$  est une base de  $\mathbf{R}^3$  et  $\phi$  est définie par ses valeurs sur cette base. Pour obtenir  $\alpha, \beta, \gamma$  il suffit d'expliciter:

$$\phi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \alpha + \beta + \gamma = 0$$

$$\phi\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = 2\alpha + \gamma = 1$$

$$\phi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right) = \alpha + 2\beta + 3\gamma = 4$$

C'est un système de 3 équations à 3 inconnues dont la solution est

$$\alpha = -1, \quad \beta = -2, \quad \gamma = 3.$$

2.  $\phi\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) = 0$  s'écrit

$$-x - 2y + 3z = 0. \quad (E)$$

Le noyau  $\text{Ker } \phi$  est donc le *plan vectoriel* de  $\mathbf{R}^3$  d'équation (E).

*Remarque:* on sait que tout espace vectoriel réel  $E \neq \{0\}$  admet une *infinité* de bases. Pour expliciter *une* base de  $\text{Ker } \phi$ , on peut par exemple prendre  $y = 1, z = 0$  et  $y = 0, z = 1$ , ce qui donne

$$\text{Ker } \phi = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

---

**Rappel 2:** si l'espace  $E$  est de dimension  $n$  sur  $\mathbf{K}$ , alors  $E^*$  est aussi de dimension  $n$  sur  $\mathbf{K}$ .

Pour le voir il suffit d'exhiber une base de  $E^*$  de cardinal  $n$ : soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$ ; on définit  $n$  formes linéaires  $e_i^*, i \in \{1, \dots, n\}$  sur  $E$  en posant, pour tout  $i, j$ ,

$$e_i^*(e_j) = \delta_{ij}.$$

( $\delta_{ij}$  est le symbole de Kronecker:  $\delta_{ij} = 0$  si  $i \neq j$  et  $\delta_{jj} = 1$ .)

La famille  $(e_1^*, \dots, e_n^*)$  est alors une base de  $E^*$  appelée la *base duale* de  $(e_1, \dots, e_n)$ :

Elle est libre: si  $0 = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i^*$  alors pour tout  $j$ ,  $0 = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i^*(e_j) = \sum_{i=1}^n \lambda_i \delta_{ij} = \lambda_j$ .

Elle est génératrice: si  $\phi \in E^*$  est telle que  $\phi(e_j) = \alpha_j$  alors  $\phi = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i^*$  (observer que leurs valeurs sur  $e_j, j \in \{1, \dots, n\}$  sont égales).

---

### Exercice 2.

1. Par le rappel, il suffit de vérifier que  $(\phi_1, \phi_2)$  est libre, i.e. que  $\lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2 = 0$  entraîne  $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$ . Or  $\lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2 = 0$  ssi  $\lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2$  est nulle sur une base de  $E$  ssi

$$0 = (\lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2)\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \lambda_1 + \lambda_2$$

$$0 = (\lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2)\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \lambda_1 - \lambda_2$$

ce qui donne  $\lambda_1 = 0 = \lambda_2$ .

2. Voici comment exprimer une forme linéaire  $\phi \in (\mathbf{R}^2)^*$  dans la base  $(\phi_1, \phi_2)$ : notons  $\phi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \alpha$

et  $\phi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \beta$ .

$\phi = \lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2$  ssi leurs valeurs sur une base sont égales ssi

$$\alpha = \phi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = (\lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2)\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \lambda_1 + \lambda_2$$

$$\beta = \phi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = (\lambda_1 \phi_1 + \lambda_2 \phi_2)\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \lambda_1 - \lambda_2$$

ce qui donne

$$\phi = \frac{\alpha + \beta}{2} \phi_1 + \frac{\alpha - \beta}{2} \phi_2.$$

Pour  $g$ ,  $\alpha = 1$  et  $\beta = 0$ :  $g = \frac{1}{2}\phi_1 + \frac{1}{2}\phi_2$ .

Pour  $h$ ,  $\alpha = 2$  et  $\beta = -6$ :  $h = -2\phi_1 + 4\phi_2$ .

### Exercice 3.

1. La trace est linéaire: pour  $A = (a_{ij}), B = (b_{ij}) \in M_n(\mathbf{R})$  et  $\lambda \in \mathbf{R}$ ,

$$\text{tr}(\lambda A + B) = \sum_{i=1}^n (\lambda a_{ii} + b_{ii}) = \lambda \text{tr}(A) + \text{tr}(B).$$

2. On sait déjà (cf l'exercice sur le produit scalaire matriciel) que, pour tout  $i, j, k, l$ ,

$$E_{ij}E_{kl} = \delta_{jk}E_{il}.$$

Par hypothèse,  $\phi(E_{ij}E_{kl}) = \phi(E_{kl}E_{ij})$ , i.e.

$$\delta_{jk} \phi(E_{il}) = \delta_{li} \phi(E_{kj}).$$

En prenant  $j = k$  et  $i \neq l$ , on obtient  $\phi(E_{il}) = 0$  et en prenant  $j = k$  et  $i = l$ , on obtient  $\phi(E_{ii}) = \phi(E_{jj})$ .

En conclusion,  $\phi$  est nulle sur les matrices non diagonales  $E_{il}, i \neq l$ , et il existe un réel  $\lambda$  tel que  $\phi(E_{ii}) = \lambda$  pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}$ .

La réponse à la question est donc:  $\phi(E_{ij}E_{kl}) = 0$  pour tout  $i, j, k, l$  avec  $i \neq l$  ou  $j \neq k$  et il existe  $\lambda \in \mathbf{R}$  tel que  $\phi(E_{ij}E_{ji}) = \lambda$  pour tout  $i, j$ .

3.  $\text{tr}(E_{il}) = 0$  pour tout  $i \neq l$  et  $\text{tr}(E_{ii}) = 1$  pour tout  $i$ . Dès lors les formes linéaires  $M \mapsto \lambda \text{tr}(M)$  et  $M \mapsto \phi(M)$  prennent les mêmes valeurs sur une base de  $M_n(\mathbf{R})$ . Elles sont donc égales.

---

*Rappel 3:* si  $(E, \langle, \rangle)$  est un espace euclidien, à tout  $x \in E$ , on peut associer la forme linéaire

$$\phi_x : E \rightarrow \mathbf{R} : y \mapsto \langle x, y \rangle.$$

L'application

$$E \rightarrow E^* : x \mapsto \phi_x$$

est alors un isomorphisme, i.e. c'est une bijection linéaire:

*linéarité:* observer que pour  $\lambda \in \mathbf{R}, x, x' \in E$ , on a, pour tout  $y \in E$ ,

$$\phi_{\lambda x + x'}(y) = \langle \lambda x + x', y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle + \langle x', y \rangle = \lambda \phi_x(y) + \phi_{x'}(y) = (\lambda \phi_x + \phi_{x'})(y).$$

*bijektivité:*  $x \mapsto \phi_x$  étant linéaire entre espaces de même dimension  $n$ , il suffit de montrer qu'elle est injective, i.e. de montrer que son noyau est nul: or  $0 = \phi_x$  ssi pour tout  $y \in E$ ,  $0 = \phi_x(y) = \langle x, y \rangle$ ; en particulier  $0 = \langle x, x \rangle$  ce qui entraîne  $x = 0$ .

Si  $v : E \rightarrow E$  est une application linéaire, on définit

$$v^* : E \rightarrow E : x \mapsto v^*(x)$$

en déclarant que  $v^*(x)$  est l'unique élément de  $E$  tel que pour tout  $y \in E$ ,  $\phi_{v^*(x)}(y) = \phi_{v(y)}(x)$ , i.e. tel que

$$\forall y \in E, \quad \langle v^*(x), y \rangle = \langle x, v(y) \rangle.$$

$v^*$  est linéaire et est appelé l'endomorphisme *adjoint* de  $v$ . Observer que l'on a  $(v^*)^* = v$ .

#### Exercice 4.

Pour obtenir  $\text{Ker}(v^*) = \text{Im}(v)^\perp$ , on observe que pour  $x \in E$ , on a

$$v^*(x) = 0 \Leftrightarrow \forall y \in E, \langle v^*(x), y \rangle = 0 \Leftrightarrow \forall y \in E, \langle x, v(y) \rangle = 0 \Leftrightarrow x \in \text{Im}(v)^\perp.$$

En remplaçant  $v$  par  $v^*$ , on a aussi

$$\text{Ker}(v) = \text{Ker}((v^*)^*) = \text{Im}(v^*)^\perp$$

et donc

$$\text{Ker}(v)^\perp = (\text{Im}(v^*)^\perp)^\perp = \text{Im}(v^*).$$

Pour obtenir l'égalité  $\text{rg}(v) = \text{rg}(v^*)$ , on se sert (i) du fait que pour tout sous-espace  $V \subset E$ ,  $E = V \oplus V^\perp$  (donc  $\dim E = \dim V + \dim V^\perp$ ) et (ii) du théorème du rang: pour tout endomorphisme  $v$  de  $E$ ,  $\dim \text{Ker}(v) + \dim \text{Im}(v) = \dim E$ . On a

$$\text{rg}(v^*) = \dim \text{Im}(v^*) = \dim \text{Ker}(v)^\perp = \dim E - \dim \text{Ker}(v) = \dim \text{Im}(v) = \text{rg}(v).$$

**Exercice 5.** Par le théorème du rang, il suffit de montrer que les noyaux  $\text{Ker}(u)$  et  $\text{Ker}(u^* \circ u)$  ont même dimension. Il se fait que ces noyaux sont égaux:

L'inclusion  $\text{Ker}(u) \subset \text{Ker}(u^* \circ u)$  est immédiate: si  $u(x) = 0$ , alors  $u^*(u(x)) = 0$ .

Pour obtenir l'inclusion  $\text{Ker}(u^* \circ u) \subset \text{Ker}(u)$ , observer que si  $(u^* \circ u)(x) = 0$ , alors  $0 = \langle x, u^*(u(x)) \rangle = \langle u(x), u(x) \rangle$ , ce qui entraîne  $u(x) = 0$ .

#### Exercice 6.

Un endomorphisme  $u : E \rightarrow E$  est dit *symétrique* ou *autoadjoint* si  $u^* = u$ . On sait (cf cours) que tout endomorphisme symétrique est diagonalisable dans une base orthonormée  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $E$ .

Notons  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  la liste des valeurs propres de  $u$ :  $u(e_i) = \lambda_i e_i, i \in \{1, \dots, n\}$ .

Si pour tout  $x \in E, \langle x, u(x) \rangle = 0$ , alors  $0 = \langle e_i, u(e_i) \rangle = \lambda_i \langle e_i, e_i \rangle$  pour tout  $i$ . Comme  $\langle e_i, e_i \rangle \neq 0$ , on a  $\lambda_i = 0$  i.e.  $u(e_i) = 0$  pour tout  $i$  et  $u$  est l'endomorphisme nul.

En clair: un endomorphisme diagonalisable de spectre nul est l'endomorphisme nul.

*Rappel 4:* soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace euclidien de dimension  $n$ .

1. Un endomorphisme  $u : E \rightarrow E$  est dit orthogonal s'il conserve le produit scalaire, i.e. si

$$\forall (x, y) \in E^2, \quad \langle u(x), u(y) \rangle = \langle x, y \rangle.$$

Observer que cette condition équivaut à  $u^* \circ u = id_E$ .

Une matrice  $A \in M_n(\mathbf{R})$  est dite orthogonale si  ${}^t A A = I_n$ .

2. Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormée de  $E$  et  $u$  un endomorphisme de  $E$  de matrice  $M_u$  dans cette base. Alors  $M_{u^*} = {}^t M_u$ : pour voir cela, écrivons  $M_u = (m_{ij})$  et  $M_{u^*} = (m_{ij}^*)$ , autrement dit, écrivons  $u(e_j) = \sum_k m_{kj} e_k$  et  $u^*(e_j) = \sum_k m_{kj}^* e_k$ . On a

$$\langle e_i, u^*(e_j) \rangle = \sum_k m_{kj}^* \langle e_i, e_k \rangle = \sum_k m_{kj}^* \delta_{ik} = m_{ij}^*$$

et

$$\langle e_i, u^*(e_j) \rangle = \langle u(e_i), e_j \rangle = \sum_k m_{ki} \langle e_k, e_j \rangle = \sum_k m_{ki} \delta_{kj} = m_{ji},$$

i.e. pour tout  $i, j$ ,  $m_{ij}^* = m_{ji}$ .

---

### Exercice 7.

Pour rappel: soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$  et  $u$  et  $v$  deux endomorphismes de  $E$  de matrices  $M_u$  et  $M_v$  dans cette base. Alors,

$$u = v \Leftrightarrow \forall j, u(e_j) = v(e_j) \Leftrightarrow M_u = M_v.$$

Supposons maintenant  $(e_1, \dots, e_n)$  orthonormée.

Par le rappel 4, on sait que, dans toute base orthonormée,  $M_{u^*} = {}^t M_u$ .

Pour les endomorphismes autoadjoints on a donc

$$u = u^* \Leftrightarrow M_u = M_{u^*} \Leftrightarrow M_u = {}^t M_u.$$

Pour rappel: la multiplication matricielle est définie par la règle  $M_{v \circ u} = M_v M_u$ .

Pour les endomorphismes orthogonaux, on a donc

$$u^* \circ u = id_E \Leftrightarrow M_{u^* \circ u} = I_n \Leftrightarrow M_{u^*} M_u = I_n \Leftrightarrow {}^t M_u M_u = I_n.$$

### Exercice 8.

1. Je commence par une question (un peu) plus générale: que peut-on dire du spectre d'un endomorphisme  $u : E \rightarrow E$  d'un espace vectoriel réel  $E$  de dimension  $2n + 1, n \in \mathbf{N}$ ?

Le polynôme caractéristique  $\chi_u(X)$  de  $u$  s'écrit  $\chi_u(X) = (-1)^{2n+1} X^{2n+1} + \dots + \det(u)$ . Dès lors, pour l'application polynomiale

$$\mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R} : x \mapsto \chi_u(x)$$

on a

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \chi_u(x) = \mp\infty.$$

Il existe donc un réel  $M > 0$  tel que  $\chi_u(M) < 0$  et  $\chi_u(-M) > 0$ . Le théorème de la valeur intermédiaire nous assure alors que l'application continue  $\chi_u : [-M, M] \rightarrow \mathbf{R}$  prend toute valeur entre  $\chi(M)$  et  $\chi(-M)$ , en particulier, il existe  $x_0 \in ]-M, M[$  tel que  $\chi_u(x_0) = 0$ .

*Conclusion:* tout endomorphisme  $u$  d'un espace réel  $E$  de dimension impaire admet une valeur propre réelle.

2. Observer que si  $\lambda$  est une valeur propre réelle de l'endomorphisme orthogonal  $u$ , alors  $\lambda \in \{1, -1\}$ : en effet, pour un vecteur propre  $x \in E \setminus \{0\}$  de valeur propre  $\lambda$ , on a

$$\langle x, x \rangle = \langle u(x), u(x) \rangle = \langle \lambda x, \lambda x \rangle = \lambda^2 \langle x, x \rangle,$$

i.e.  $\lambda^2 = 1$  car  $\langle x, x \rangle \neq 0$ .

Notons  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  les valeurs propres de  $u$  avec  $\lambda_1 \in \{1, -1\}$ . Il y a deux cas:

1. les valeurs propres sont réelles. La condition  $1 = \det(u) = \lambda_1 \lambda_2 \lambda_3$  n'étant pas satisfaite pour  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = -1$ , l'une d'elles vaut 1.

L'exemple type est l'endomorphisme  $u$  de  $\mathbf{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique  $(e_1, e_2, e_3)$  est

$$M_u = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Il s'agit du demi-tour d'axe  $e_1$ :  $u$  fixe  $e_1$  (l'axe du demi-tour) et pour  $x \in \langle e_1 \rangle^\perp = \langle e_2, e_3 \rangle$ ,  $u(x) = -x$  (le demi-tour).

2. l'une des valeurs propres, disons  $\lambda_2$ , n'est pas réelle. Le polynôme caractéristique  $\chi_u(X)$  étant à coefficients réels, on a aussi  $\chi_u(\bar{\lambda}_2) = 0$ , i.e.  $\lambda_3 = \bar{\lambda}_2$ . La condition  $1 = \det(u) = \lambda_1 |\lambda_2|^2$  montre que  $\lambda_1 > 0$ , i.e.  $\lambda_1 = 1$ .

L'exemple type est l'endomorphisme  $u$  de  $\mathbf{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est

$$M_u = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}, \theta \notin \pi \mathbf{Z}.$$

Il s'agit de la rotation d'axe  $e_1$  et d'angle  $\theta$  dont les valeurs propres sont  $1, e^{i\theta}, e^{-i\theta}$ .

3. (a) Gram-Schmidt assure l'existence d'une base orthonormée  $(e_1, e_2, e_3)$  complétant  $e_1$ .

(b) Par hypothèse  $u(e_1) = e_1$  et par construction  $\text{Vect}(e_1)^\perp = \text{Vect}(e_2, e_3)$ .

Observer que si  $\langle x, e_1 \rangle = 0$ , alors  $\langle u(x), e_1 \rangle = \langle u(x), u(e_1) \rangle = \langle x, e_1 \rangle = 0$ , i.e.

$$u(\text{Vect}(e_1)^\perp) \subset \text{Vect}(e_1)^\perp.$$

La matrice de  $M_u$  de  $u$  dans cette base est donc diagonale par blocs

$$M_u = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & b \\ 0 & c & d \end{pmatrix}.$$

On peut être plus complet: la restriction

$$u|_{\text{Vect}(e_1)^\perp} : \text{Vect}(e_1)^\perp \rightarrow \text{Vect}(e_1)^\perp : x \mapsto u(x)$$

est un endomorphisme orthogonal en dimension 2 de déterminant 1. Nous verrons (exercice 10) que dans ce cas il existe un réel  $\theta$  tel que

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}.$$

### Exercice 9.

1.

(a) On sait que la matrice  $M_u$  de  $u$  dans toute base orthonormée est orthogonale:  ${}^t M_u M_u = I_n$ . On a  $1 = \det(I_n) = \det({}^t M_u M_u) = \det({}^t M_u) \det(M_u) = (\det(M_u))^2$  et donc  $\det(u) = \det(M_u) \in \{1, -1\}$ .

(b) On a montré (exercice 8) qu'une valeur propre réelle  $\lambda$  de  $u$  vaut 1 ou  $-1$ .

2. Pour rappel, la projection orthogonale  $p_V$  sur un sous-espace  $V \subset E$  est l'application linéaire

$$p_V : E = V \oplus V^\perp \rightarrow E : v + v_\perp \mapsto v,$$

où  $v \in V, v_\perp \in V^\perp$ .

On a  $\text{Ker } p_V = V^\perp$ .

Comme tout endomorphisme orthogonal  $u$  est bijectif (d'inverse  $u^*$ ), si  $p_V$  est orthogonal alors  $\text{Ker } p_V = V^\perp = \{0\}$ . Dans ce cas  $V = E$  et  $p_V = id_E$  est bien orthogonal.

Conclusion:  $p_E = id_E$  est orthogonal, mais un projecteur orthogonal sur un sous-espace strict  $V \subsetneq E$  n'est jamais un endomorphisme orthogonal.

3. Pour rappel, la symétrie orthogonale de sous-espace  $V$  est l'application linéaire

$$s_V : E = V \oplus V^\perp \rightarrow E : v + v_\perp \mapsto v - v_\perp.$$

Pour  $x = v + v_\perp, y = w + w_\perp \in E$ , on a

$$\langle s_V(x), s_V(y) \rangle = \langle v - v_\perp, w - w_\perp \rangle = \langle v, w \rangle + \langle v_\perp, w_\perp \rangle = \langle v + v_\perp, w + w_\perp \rangle = \langle x, y \rangle,$$

ce qui montre qu'une symétrie orthogonale est un endomorphisme orthogonal.

*Remarque:* on appelle *symétrie* tout endomorphisme  $s : E \rightarrow E$  tel que  $s^2 = s \circ s = id_E$ . Etant annihilée par le polynôme  $X^2 - 1$ , une telle symétrie est diagonalisable et ses valeurs propres sont égales à 1 ou  $-1$ . En posant  $E_\pm = \text{Ker}(s \mp id_E)$ , on a donc  $E = E_+ \oplus E_-$  et

$$s : E = E_+ \oplus E_- \rightarrow E : x_+ + x_- \mapsto x_+ - x_-,$$

où  $x_\pm \in E_\pm$ .

On vérifie alors que  $s$  est un endomorphisme orthogonal ssi  $E_- = E_+^\perp$ , i.e. ssi  $s$  est une symétrie orthogonale.