

### Exercice 1. (Décomposition polaire)

On considère l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire usuel et l'application linéaire  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique  $\mathcal{B}_0$  est la suivante

$$T = \begin{pmatrix} -2 & -14 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -11 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

Le but de cet exercice est de donner la décomposition polaire de cette matrice. Pour cela

1. On considère le produit  ${}^t T T$ . Sans calcul que peut-on dire sur les valeurs propres et les espaces propres de  ${}^t T T$ ?
2. Calculer les valeurs propres de  ${}^t T T$ ?
3. Déterminer une base orthonormée de  $\mathbb{R}^3$  formée de vecteurs propres de  ${}^t T T$ . On désigne cette base par  $\mathcal{B}$ .
4. Notons  $P$  la matrice de passage de  $\mathcal{B}_0$  à  $\mathcal{B}$ . Calculer l'inverse de  $P$ .
5. Diagonaliser  ${}^t T T$ .
6. Trouver  $S$  - la matrice symétrique définie positive, telle que  $S^2 = {}^t T T$ .
7. Trouver la matrice  $R$  telle que  $RS = T$ . Remarque : la matrice de  $R$  a que trois coefficients non-nuls.
8. Pour la matrice orthogonale  $R$  :
  - (a) Calculer les valeurs propres de  $R$ .
  - (b) Décrire les sous-espaces invariants sous l'action de  $R$ .
  - (c) Est-ce que  $R$  est une rotation, une réflexion, les deux ?

$$1. {}^t T T = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 11 \\ -14 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & -14 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 11 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 125 & 50 & 0 \\ 50 & 200 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

C'est une matrice symétrique :

Positive : soit  $\lambda$  valeur propre de  ${}^t T T$   
et  $v$  - vect. propre corresp.  $\langle {}^t T T v, v \rangle = \lambda \langle v, v \rangle$   
mais aussi  $\langle {}^t T T v, v \rangle = \langle T v, T v \rangle \geq 0$   
par les propriétés de positivité du produit  
scalaire :  $\forall x \langle x, x \rangle \geq 0$ . donc  $\lambda \langle v, v \rangle \geq 0$  avec  
 $\langle v, v \rangle \geq 0 \Rightarrow \lambda \geq 0$

Défini :  $\det T = 150 \neq 0 \Rightarrow \det {}^t T T \neq 0$

et 0 n'est pas une valeur propre.  
On dit que toutes les valeurs propres de  ${}^t T T$   
sont alors positives.

2. Valeurs propres de  ${}^t T T$  :

$$\det \begin{pmatrix} 125 - \lambda & 50 & 0 \\ 50 & 200 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \lambda \end{pmatrix} = (\lambda - 1) \left( (125 - \lambda)(200 - \lambda) - 2500 \right) \\ = -(\lambda - 1)(\lambda - 100)(\lambda - 225)$$

Alors les valeurs propres de  ${}^t T T$  sont

$$\text{Sp } T^T T = \{1, 100, 225\}$$

3. Base de vecteurs propres:

$$\underline{\lambda = 1} \quad \begin{pmatrix} 124 & 50 & 0 \\ 50 & 199 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ donne } \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} t$$

comme vecteur propre, normalisé:  $v_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\underline{\lambda = 100} \quad \begin{pmatrix} 25 & 50 & 0 \\ 50 & 100 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ donne } \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} t$$

normalisé:  $\begin{pmatrix} -2/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\underline{\lambda = 225} \quad \begin{pmatrix} -100 & 50 & 0 \\ 50 & -25 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ donne } \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} t$$

normalisé:  $\begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix}$

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

4.  $P = \begin{pmatrix} 0 & -2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \\ 0 & 1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  c'est une matrice orthogonale

$$\text{donc } P^{-1} = {}^T P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} & 0 \\ 1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} & 0 \end{pmatrix}$$

$$5. T^T T = {}^T P D P = {}^T P \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 100 & 0 \\ 0 & 0 & 225 \end{pmatrix} P$$

$$6. S^2 = T^T T \Rightarrow S = {}^T P \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & 15 \end{pmatrix} P \text{ calculé donne}$$

$$S = \begin{pmatrix} 11 & 2 & 0 \\ 2 & 14 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$7. R = T S^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & -14 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -11 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{7}{15} & -\frac{1}{15} & 0 \\ -\frac{1}{15} & \frac{11}{15} & 0 \\ \frac{7}{15} & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$8. a) \det(R - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & -1 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 \\ -1 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda \cdot \lambda^2 + 1 = 1 - \lambda^3 \\ = \underline{(1 - \lambda)(1 + \lambda + \lambda^2)}$$

$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = \frac{-1 - i\sqrt{3}}{2}, \lambda_3 = \frac{-1 + i\sqrt{3}}{2}$$

b) Il y a deux espaces invariants

un correspondant à  $\lambda_1 = 1$

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} x + y = 0 \\ -y + z = 0 \\ x + z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \text{Vect} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

et l'autre - plan orthogonal  $P \perp \text{Vect} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

On peut alors écrire son équation:

c)  $\det R = 1$  donc  $-x + y + z = 0$   
 $R$  est une rotation de l'axe

$\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  dans le plan  $P$ .