

Fiche n° 4

Exercice 1. Soit E un espace euclidien. Soient $a \in E$ et α, β, γ trois réels. Résoudre $\alpha \langle x, x \rangle + \beta \langle x, a \rangle + \gamma = 0$.

Exercice 2. En définissant le bon produit scalaire, montrer que pour tout $A, B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ on a

$$(\text{tr}(AB + BA))^2 \leq 4\text{tr}(A^2)\text{tr}(B^2)$$

Exercice 3. Soit E un espace euclidien et $x, y \in E$. Montrer que x et y sont orthogonaux si et seulement si $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \|x + \lambda y\| \geq \|x\|$.

Exercice 4. On considère \mathbb{R}^4 muni de sa structure euclidienne canonique et F le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 défini par

$$F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x + y + z + t = x - y + z - t = 0\}.$$

1. Trouver une base orthonormée de F .
2. Trouver une base orthonormée de F^\perp .
3. Écrire la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^4 de la projection orthogonale sur F .

Exercice 5. On note $O_2(\mathbb{R})$ l'ensemble des matrices orthogonales de taille $(2, 2)$. Le but de l'exercice est d'expliquer les matrices de $O_2(\mathbb{R})$.

1. Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in O_2(\mathbb{R})$.
 - (a) Montrer qu'il existe un réel θ tel que $a = \cos(\theta)$ et $c = \sin(\theta)$.
 - (b) Montrer que le vecteur $(d, -b)$ est colinéaire au vecteur (a, c) .
 - (c) Montrer que A est nécessairement d'une des deux formes suivantes :

$$R_\theta = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} \quad \text{ou} \quad S_\theta = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & \sin(\theta) \\ \sin(\theta) & -\cos(\theta) \end{pmatrix}.$$

2. En déduire que $O_2(\mathbb{R}) = \{R_\theta \mid \theta \in \mathbb{R}\} \cup \{S_\theta \mid \theta \in \mathbb{R}\}$.
3. Soient $\theta, \theta' \in \mathbb{R}$. Montrer que R_θ et $R_{\theta'}$ commutent. Les éléments de $O_2(\mathbb{R})$ commutent-ils entre eux ?
4. On se place dans un plan euclidien E muni d'une base orthonormée \mathcal{B} .
 - (a) Soit $\theta \in \mathbb{R}$. Interpréter géométriquement les endomorphismes r_θ et s_θ ayant pour matrices respectives R_θ et S_θ dans la base \mathcal{B} .
 - (b) Montrer que le produit de deux réflexions s_θ et s_φ est une rotation. Obtient-on ainsi toutes les rotations ?