Théorème (lemme de Gronwall)

Soient I intervalle, $t_0 \in I$, $a, b, c : I \to \mathbb{R}$ continues avec a positive telles que $\forall t \in I,\ t \geq t_0$, on a $y(t) \leq b(t) + \int_{t_0}^{t} a(s)y(s)\, ds$. Alors, on a

$$\forall t \in I,\ t \geq t_0, \quad y(t) \leq b(t) + \int_{t_0}^{t} b(s)\, a(s)\, e^{\int_s^t a(u)\, du}\, ds$$

Si, de plus, $b(t) = b$ est une fonction constante, on a

$$\forall t \in I,\ t \geq t_0, \quad y(t) \leq b\, e^{\int_{t_0}^{t} a(s)\, ds}$$

Théorème (lemme de Gronwall – Forme différentielle)

Soient I intervalle, $t_0 \in I$, $a, b, c : I \to \mathbb{R}$ continues avec y de classe $\mathcal{C}^1$ et $\forall t \in I$, on a $y'(t) \leq b(t) + a(t)y(t)$. Alors, on a

$$\forall t \in I,\ t \geq t_0, \quad y(t) \leq y(t_0)e^{\int_{t_0}^{t} a(s)\, ds} + \int_{t_0}^{t} b(s)\, e^{\int_s^t a(u)\, du}\, ds$$

§2.2 Théorie de Cauchy-Lipschitz

Définition

Soient I intervalle ouvert de $\mathbb{R}$, U ouvert de $\mathbb{R}^d$, $f : I \times U \to \mathbb{R}^d$. Une problème de Cauchy est une système d'équations

$$\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)) & t \in I \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

où $t_0 \in I$, $y_0 \in U$ sont fixés.

Une solution de ce problème est une fonction $y : J \to \mathbb{R}^d$ avec $J \subseteq I$ ouvert contenant t_0, y dérivable sur I et vérifiant le système.

$t_0 \in J$

Définition

$f : I \times U \to \mathbb{R}^d$ est localement lipschitzienne par rapport à la variable d'état si $\forall (t,x) \in I \times U$, il existe $J \subseteq I$ ouvert contenant t, $V \subseteq U$ ouvert contenant x et $L \geq 0$ tels que

$$\forall s \in J, \forall y,z \in V, \ \|f(s,y) - f(s,z)\| \leq L \|y - z\|$$

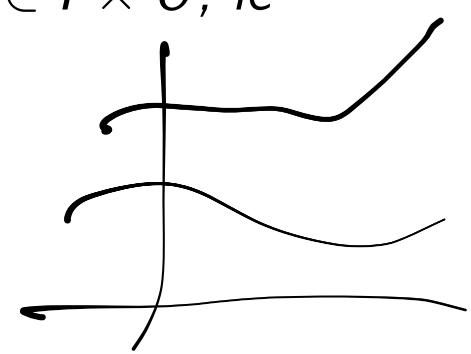
$\forall t$

indep. de s ?

Théorème (Cauchy-Lipschitz)

Soient I intervalle ouvert de $\mathbb{R}$, U ouvert de $\mathbb{R}^d$, $f : I \times U \to \mathbb{R}^d$. Supposons que f est continue sur $I \times U$ et f localement lipschitzienne par rapport à la variable d'état. Alors, pour tout $(t_0, y_0) \in I \times U$, le problème de Cauchy

$$\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)) & t \in I \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$



admet une unique solution maximale définie sur un ouvert $J \subseteq I$. En particulier, les hypothèses sont vérifiées si f est de classe $\mathcal{C}^1$.

Résultat. Deux trajectoires distinctes ne peuvent pas se couper

Théorème (Explosion en temps fini)

Soient $I =]a, b[$ ouvert et $f : I \times \mathbb{R}^d \to \mathbb{R}^d$ vérifiant Cauchy-Lipschitz. Soit y solution maximale de $y'(t) = f(t, y(t))$ définie sur l'ouvert $]\alpha, \beta[$. in $]a;b[$
Alors, on a

- *Si $\beta < b$, alors* $\lim\limits_{t \to \beta^-} \|y(t)\| = +\infty$
- *Si $a < \alpha$, alors* $\lim\limits_{t \to \alpha^+} \|y(t)\| = +\infty$

Résultat. Si f est bornée alors les solutions maximales sont globales

Corollaire

Supposons $f : I \times \mathbb{R}^d \to \mathbb{R}^d$ continue et globalement lipschitzienne par rapport à la variable d'état, c'est-à-dire il existe $k : I \to \mathbb{R}^+$ continue telle que $\forall t \in I$, $\forall x, y \in \mathbb{R}^d$, on a $\|f(t, x) - f(t, y)\| \leq k(t) \|x - y\|$.

Alors ~~toute les solutions maximales sont globales~~.

la solution max. est globale

Exercice.

On considère le problème de Cauchy suivant :

$$\begin{cases} y'(t) = \sqrt{|y(t)|}, \quad t \in \mathbb{R} \\ y(0) = 0. \end{cases}$$

1. Construire une solution non nulle.
2. Le théorème de Cauchy-Lipschitz s'applique-t-il ici ? Pourquoi ?

Exercice.

On considère le problème de Cauchy suivant

$$\begin{cases} y'(t) = -\dfrac{1}{t} y(t)^2 + \dfrac{2}{t} y(t), \quad t > 0 \\ y(1) = 4. \end{cases}$$

1. Montrer que ce problème admet une unique solution maximale $y : J \to \mathbb{R}$ définie sur un intervalle ouvert J.
2. Montrer que, pour tout $t \in J$, $y(t) \neq 0$.
3. On définit $z : J \to \mathbb{R}$ par $z(t) = 1/y(t)$. Montrer que z est solution sur J de l'équation différentielle
$$z'(t) = -\frac{2}{t} z(t) + \frac{1}{t}, \quad t > 0.$$
4. Déterminer l'ensemble des solutions maximales de l'équation précédente.
5. En déduire l'intervalle J et une expression explicite pour la solution y.

Exercice.

Soit $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ une fonction de classe $\mathcal{C}^1$. On suppose que, pour tout $x \in \mathbb{R}^\times$, $xf(x) < 0$. Soit $y_0 > 0$. On considère le problème de Cauchy suivant

$$\begin{cases} y'(t) = f(y(t)), \quad t \in \mathbb{R} \\ y(0) = y_0. \end{cases} \tag{3}$$

1. Montrer que le problème (**??**) admet une unique solution maximale $y : J \to \mathbb{R}$ définie sur un intervalle ouvert J.
2. Montrer que la fonction $t \mapsto y(t)^2$ est décroissante sur J.
3. En déduire que l'intervalle J contient $[0; +\infty[$ et qu'il existe $\ell \geq 0$ tel que $\lim\limits_{t \to +\infty} y(t)^2 = \ell$.
4. On veut montrer que $\lim\limits_{t \to +\infty} y(t) = 0$. On suppose par l'absurde que $\ell > 0$.
   - 4.1 Montrer que, pour tout $t \geq 0$, $y(t) > 0$ et que $\lim\limits_{t \to \infty} y(t) = \sqrt{\ell}$.
   - 4.2 En déduire que $y'(t)$ admet une limite quand $t \to +\infty$ puis que $f(\sqrt{\ell}) = 0$.
   - 4.3 Conclure.
5. On suppose de plus qu'il existe $\alpha > 0$ tel que, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $xf(x) \leq -\alpha x^2$. Montrer que, pour tout $t \geq 0$, $y(t) \leq y_0 e^{-\alpha t}$.

§2.3 Equations différentielles linéaires

Définition

Soient I intervalle de $\mathbb{R}$, $A : I \to M_d(\mathbb{R})$, $b : I \to \mathbb{R}^d$ continues. Une équation différentielle linéaire est de la forme

$$y'(t) = A(t)y(t) + b(t) \tag{L}$$

Cette équation est homogène si $b = 0$, c'est-à-dire

$$y'(t) = A(t)y(t) \tag{L_H}$$

E ev

$v \in E$

H sev de E

$v + H$ ← directi

(L_H) est l'équation homogène associée à (L)

Théorème

- *Le problème de Cauchy correspondant à (L) admet une unique solution maximale et cette solution est globale*
- *L'ensemble $\mathcal{S}_H$ des solutions de (L_H) est un sev de $\mathcal{C}^1(I, \mathbb{R}^d)$ de dim. d. (L'application $y \mapsto y(t_0)$ est un iso. entre $\mathcal{S}_H$ et $\mathbb{R}^d$)*
- *L'ensemble $\mathcal{S}$ des solutions de (L) est de la forme $y + \mathcal{S}_H$ avec $y \in \mathcal{S}$ (espace affine de direction $\mathcal{S}_H$)*

vecteur + sev

$\phi_i : I \to \mathbb{R}^d$

Définition

Une base de $\mathcal{S}_H$ est un système fondamental de solution de (L_H). Soit $(\phi_1, \ldots, \phi_d)$ une telle base, la matrice $\Phi(t) = (\phi_1(t), \ldots, \phi_d(t))$ est la matrice fondamentale et son déterminant est le wronskien.

sens difficile $\Rightarrow$

$\Leftarrow$ évident

Théorème

- *Une famille $(y_1, \ldots, y_k)$ de solutions de (L_H) est libre ssi $\exists t_0 \in I$ tel que $(y_1(t_0), \ldots, y_k(t_0))$ est libre ssi $\forall t \in I$ tel que $(y_1(t), \ldots, y_k(t))$ est libre. En particulier $(\phi_1, \ldots, \phi_d)$ est un système fondamental de solution ssi son wronskien ne s'annule jamais.*
- *Le wronskien w est solution de $w'(t) = \mathrm{Tr}(A(t))\, w(t)$ et donc*

$$\boxed{w(t) = w(t_0)\, e^{\int_{t_0}^{t} \mathrm{Tr}(A(s))\, ds}}$$

Théorème (équation linéaire à coefficient constant)

Soit $A \in M_d(\mathbb{R})$. La solution maximale du système $\begin{cases} y'(t) = Ay(t) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$ *est définie sur $\mathbb{R}$ et égale à*

$$y(t) = e^{(t-t_0)A} y_0$$

Note. Pour l'équation non homogène $y'(t) = Ay(t) + b(t)$, on cherche une solution de la forme $e^{tA} v(t)$ (variation de la constante)

conv. abs.

Définition

Soit $M \in M_d(\mathbb{R})$, l'exponentielle de la matrice M est $\boxed{e^M = \sum_{n\geq 0} \frac{M^n}{n!}}$ $\forall M$

e^M avec $\boxed{M \text{ diag}}$ $\rightsquigarrow$ $PMP^{-1} = D \in$ diag

$P^{-1} e^D P$

Résultat.

- Si $M = \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_d)$ alors $e^M = \operatorname{diag}(e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_d})$
- Soit P inversible alors $e^{PMP^{-1}} = Pe^M P^{-1}$
- Si M et N commutent alors e^M et e^N commutent et $\boxed{e^{M+N} = e^M e^N}$
- L'application $t \mapsto e^{tA}$ est dérivable de dérivée $A\, e^{tA}$

calcul de e^M

$P e^M P^{-1}$

$$e^{PNP^{-1}} = \sum_n \frac{(PNP^{-1})^n}{n!} = \sum_n \frac{PN^nP^{-1}}{n!} = P\Big(\sum_n *\Big)P^{-1}$$

Théorème

On considère le cas $d = 2$. Soit $A \in M_2(\mathbb{R})$. Les solutions de l'équation $y'(t) = A\,y(t)$ sont

- *Si A diagonalisable sur $\mathbb{R}$ avec une base de vecteurs propres (v_1, v_2) de valeurs propres λ_1, λ_2 :*

$$\mu_1 e^{\lambda_1 t}\, v_1 + \mu_2 e^{\lambda_2 t}\, v_2, \qquad \mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$$

- *Si A diagonalisable sur $\mathbb{C}$ mais non sur $\mathbb{R}$, les valeurs propres sont $\lambda, \bar{\lambda}$; soit v un vecteur propre associé à λ, on écrit $v = v_1 + iv_2$ avec $v_1, v_2 \in \mathbb{R}^2$ et $\lambda = \alpha + i\beta$ avec $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$:*

$$e^{\alpha t}\left(\mu_1(\cos(\beta t)v_1 - \sin(\beta t)v_2) + \mu_2(\cos(\beta t)v_2 + \sin(\beta t)v_1)\right), \ \mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$$

- *Si A n'est pas diagonalisable avec unique valeur propre λ avec v_1 vecteur propre et v_2 tel que $(A - \lambda I)v_2 = v_1$:*

$$\mu_1 e^{\lambda t}\, v_1 + \mu_2(te^{\lambda t} v_1 + e^{\lambda t}\, v_2), \qquad \mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \leftarrow$$

Exercice.

Exprimer l'équation différentielle suivante :

$$y^{(3)} + 3y'' - 4y = 0$$

comme un système d'équations linéaires d'ordre 1 à 3 inconnues. Puis, résoudre ce système.