

CONTRÔLE FINAL

5 janvier 2016 — durée 2 h

Corrigé

Exercice 1.

On définit une suite $(F_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ de la façon suivante : $F_1 = F_2 = 1$ et $\forall n \geq 1$, $F_{n+2} = F_n + F_{n+1}$.

Démontrer que $\forall n \geq 1$, $\sum_{k=1}^n F_k^2 = F_n \cdot F_{n+1}$.

Solution. Montrons cette proposition par récurrence sur $n \geq 1$.

Initialisation : pour $n = 1$, on a

$$\sum_{k=1}^1 F_k^2 = F_1^2 = 1 = F_1 \cdot F_2.$$

Hérédité : soit $n \in \mathbb{N}^*$. Supposons que $\sum_{k=1}^n F_k^2 = F_n \cdot F_{n+1}$. Alors,

$$\sum_{k=1}^{n+1} F_k^2 = \sum_{k=1}^n F_k^2 + F_{n+1}^2 = F_n \cdot F_{n+1} + F_{n+1}^2 = (F_n + F_{n+1}) \cdot F_{n+1} = F_{n+2} \cdot F_{n+1} = F_{n+1} \cdot F_{(n+1)+1}$$

et l'égalité est donc vérifiée pour $n + 1$.

On en déduit par récurrence que pour tout entier $n \geq 1$, on a $\sum_{k=1}^n F_k^2 = F_n \cdot F_{n+1}$.

Exercice 2.

Soient $\alpha = e^{i\pi/5}$ et $\omega = \alpha^2$.

1. Calculer α^5 et ω^5 .
2. Démontrer la relation $1 + \omega + \omega^2 + \omega^3 + \omega^4 = 0$.
3. Développer et simplifier l'expression $A = \alpha^5(\alpha + \alpha^{-1})(\alpha^2 + \alpha^{-2})$.
4. En déduire la relation : $\cos \frac{\pi}{5} \cos \frac{2\pi}{5} = \frac{1}{4}$.

Solution.

1. On a :

$$\alpha^5 = (e^{i\pi/5})^5 = e^{i\pi} = -1 \quad \text{et} \quad \omega^5 = (e^{i\pi/5})^{10} = e^{2i\pi} = 1.$$

2. Il s'agit de la somme des 5 premiers termes d'une suite géométrique de raison $\omega \neq 1$:

$$1 + \omega + \omega^2 + \omega^3 + \omega^4 = \frac{1 - \omega^5}{1 - \omega} = 0.$$

(Autre solution : cette somme est nulle car c'est la somme des racines 5^{es} de l'unité.)

3. On a :

$$A = \alpha^5(\alpha + \alpha^{-1})(\alpha^2 + \alpha^{-2}) = \alpha^5(\alpha^3 + \alpha^{-1} + \alpha + \alpha^{-3}) = \alpha^8 + \alpha^4 + \alpha^6 + \alpha^2 = \omega^4 + \omega^2 + \omega^3 + \omega = -1$$

4. Remarquons que $\alpha + \alpha^{-1} = e^{i\pi/5} + e^{-i\pi/5} = 2 \cos \frac{\pi}{5}$ d'après la formule d'Euler. On a de même : $\alpha^2 + \alpha^{-2} = 2 \cos \frac{2\pi}{5}$. Ainsi,

$$A = -\left(2 \cos \frac{\pi}{5}\right)\left(2 \cos \frac{2\pi}{5}\right) = -4 \cos \frac{\pi}{5} \cos \frac{2\pi}{5} \text{ et on conclut avec la question précédente.}$$

Exercice 3.

Soit f la fonction de \mathbb{C} dans \mathbb{C} définie pour un complexe z par : $f(z) = (1+i)z + i$.

1. Déterminer le ou les points fixes de f .
2. Déterminer $r > 0$ et $\theta \in \mathbb{R}$ tels que pour tout z complexe, on ait : $f(z) = r e^{i\theta}(z+1) - 1$.
3. Exprimer f comme composée d'une rotation et d'une homothétie ayant le même centre.

Solution.

1. Soit $\omega \in \mathbb{C}$. On a $f(\omega) = \omega$ ssi $\omega = (1+i)\omega + i$ ssi $i\omega = -i$ ssi $\omega = -1$. La fonction f a donc pour unique point fixe -1 .
2. Soit $z \in \mathbb{C}$. On a $f(z) = (1+i)(z+1) - (1+i) + i = (1+i)(z+1) - 1$. Or $|1+i| = \sqrt{2}$ et $1+i = \sqrt{2}(\sqrt{2}/2 + i\sqrt{2}/2) = \sqrt{2}e^{i\pi/4}$, donc $r = \sqrt{2}$ et $\theta = \pi/4$ conviennent.
3. D'après la question précédente, f est la composée de la rotation r d'angle $\pi/4$ et de centre -1 , et de l'homothétie h de rapport $\sqrt{2}$ et de même centre. En effet, pour tout $z \in \mathbb{C}$, on a

$$\begin{aligned} r \circ h(z) &= r(\sqrt{2}(z+1) - 1) \\ &= e^{i\pi/4} \left((\sqrt{2}(z+1) - 1) + 1 \right) - 1 \\ &= e^{i\pi/4} \sqrt{2}(z+1) - 1 = f(z). \end{aligned}$$

Exercice 4.

1. (Question de cours) Énoncer l'identité de Bézout.
2. Calculer le PGCD de 222 et 117.
3. Trouver un couple $(x_0, y_0) \in \mathbb{Z}^2$ tel que $222x_0 + 117y_0 = 6$.
4. Déterminer tous les couples $(x, y) \in \mathbb{Z}^2$ tels que $222x + 117y = 6$.

Solution.

1. Soient a et b deux entiers non tous deux nuls. Alors, il existe deux entiers u et v tels que $au + bv = \text{PGCD}(a, b)$.
2. Calculons le PGCD de 222 et 117 en utilisant l'algorithme d'Euclide :

$$\begin{aligned} 222 &= 117 + 105 \\ 117 &= 105 + 12 \\ 105 &= 8 \times 12 + 9 \\ 12 &= 9 + 3 \\ 9 &= 3 \times 3. \end{aligned}$$

On a donc : $\text{PGCD}(222, 117) = 3$.

3. D'après ce qui précède, on a :

$$\begin{aligned} 3 &= 12 - 9 = 12 - (105 - 12 \times 8) = 12 \times 9 - 105 = (117 - 105) \times 9 - 105 \\ &= 117 \times 9 - 105 \times 10 = 117 \times 9 - (222 - 117) \times 10 = 222 \times (-10) + 117 \times 19. \end{aligned}$$

On multiplie cette équation par 2 et on obtient $6 = 222 \times (-20) + 117 \times 38$.

Ainsi, le couple $(-20, 38)$ est une solution particulière de $222x + 117y = 6$.

4. Soit $(x, y) \in \mathbb{Z}^2$ vérifiant $222x + 117y = 6$. Alors, $222(x + 20) + 117(y - 38) = 0$ et en simplifiant par 3, on a

$$74(x + 20) + 39(y - 38) = 0.$$

En particulier 39 divise $74(x + 20)$. Comme 39 et 74 sont premiers entre-eux, le lemme Gauss entraîne que 39 divise $(x + 20)$. Il existe donc $k \in \mathbb{Z}$ tel que $x + 20 = 39k$. Par l'équation précédente, on a également $y - 38 = -74k$, et ainsi $(x, y) = (39k - 20, 38 - 74k)$. Réciproquement, pour tout $k \in \mathbb{Z}$, on a $74(39k - 20) + 39(38 - 74k) = 74 \times (-20) + 39 \times 38$, et en multipliant par 3,

$$222(39k - 20) + 117(38 - 74k) = 222 \times (-20) + 117 \times 38 = 6.$$

L'ensemble des couples $(x, y) \in \mathbb{Z}^2$ tels que $222x + 117y = 6$ est donc l'ensemble

$$\{(39k - 20, 38 - 74k) : k \in \mathbb{Z}\}.$$

Exercice 5.

On note $\beta = (e_1, e_2)$ la base canonique de \mathbb{R}^2 . Soit $p : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ l'application définie pour tout $u = (x, y) \in \mathbb{R}^2$ par

$$p(u) = p(x, y) = \left(\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y, \frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y \right).$$

1. Démontrer que p est une application linéaire.
2. Déterminer la matrice P de p dans la base canonique et montrer que p est une projection.
3. Déterminer un vecteur directeur de $\ker(p)$ et un vecteur directeur de $\text{im}(p)$.
4. Soient $u_1 = (1, 1)$ et $u_2 = (1, -2)$. Montrer que $\beta' = (u_1, u_2)$ est une base de \mathbb{R}^2 et déterminer la matrice de p dans la base β' .

Solution.

1. Soient $v_1 = (x_1, y_1)$ et $v_2 = (x_2, y_2)$ deux vecteurs de \mathbb{R}^2 , et λ un réel. On a

$$\begin{aligned} p(v_1 + \lambda v_2) &= p(x_1 + \lambda x_2, y_1 + \lambda y_2) \\ &= \left(\frac{2}{3}(x_1 + \lambda x_2) + \frac{1}{3}(y_1 + \lambda y_2), \frac{2}{3}(x_1 + \lambda x_2) + \frac{1}{3}(y_1 + \lambda y_2) \right) \\ &= \left(\left(\frac{2}{3}x_1 + \frac{1}{3}y_1 \right) + \lambda \left(\frac{2}{3}x_2 + \frac{1}{3}y_2 \right), \left(\frac{2}{3}x_1 + \frac{1}{3}y_1 \right) + \lambda \left(\frac{2}{3}x_2 + \frac{1}{3}y_2 \right) \right) \\ &= \left(\frac{2}{3}x_1 + \frac{1}{3}y_1, \frac{2}{3}x_1 + \frac{1}{3}y_1 \right) + \lambda \left(\frac{2}{3}x_2 + \frac{1}{3}y_2, \frac{2}{3}x_2 + \frac{1}{3}y_2 \right) \\ &= p(v_1) + \lambda p(v_2). \end{aligned}$$

L'application p est donc linéaire.

(Autres solutions : [1] On montre que $p(v_1 + v_2) = p(v_1) + p(v_2)$ et $p(\lambda v_1) = \lambda p(v_1)$ pour tous v_1, v_2 de \mathbb{R}^2 et tout λ réel. [2] On montre que $p(\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2) = \lambda_1 p(v_1) + \lambda_2 p(v_2)$ pour tous v_1, v_2 de \mathbb{R}^2 et tous λ_1, λ_2 réels. [3] Par définition de p , il existe des réels a, b, c et d tels que pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, on a $p(x, y) = (ax + by, cx + dy)$, ce qui, d'après le cours, caractérise les applications linéaires de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^2 .)

2. $p(e_1) = p(1, 0) = (\frac{2}{3}, \frac{2}{3})$ et $p(e_2) = p(0, 1) = (\frac{1}{3}, \frac{1}{3})$, et la matrice de p dans la base canonique est donc

$$P = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}.$$

On a

$$P^2 = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \times \frac{2}{3} + \frac{1}{3} \times \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \times \frac{1}{3} + \frac{1}{3} \times \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} \times \frac{2}{3} + \frac{1}{3} \times \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \times \frac{1}{3} + \frac{1}{3} \times \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} = P.$$

Ainsi $p^2 = p$, et p est donc une projection (p n'étant ni l'application nulle, ni l'application identité).

3. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. On a $(x, y) \in \ker(p)$ si et seulement si $p(x, y) = (0, 0)$ si et seulement si $(\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y, \frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y) = (0, 0)$ si et seulement si $\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y = 0$ si et seulement si $2x + y = 0$. Le noyau de p est donc la droite vectorielle d'équation $2x + y = 0$, qui a par exemple pour vecteur directeur $(1, -2)$.

Soit $(x', y') \in \mathbb{R}^2$. On a $(x', y') \in \text{im}(p)$ si et seulement si il existe $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ tel que $p(x, y) = (x', y')$ si et seulement si il existe $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ tel que $\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y = x'$ et $\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y = y'$ si et seulement si il existe $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ tel que $x' = y'$ et $\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y = x'$ si et seulement si $x' = y'$.

L'image de p est donc la droite vectorielle de vecteur directeur $(1, 1)$.

(Autre solution : p étant une projection, on sait que son noyau et son image sont des droites vectorielles. Remarquons que $p(1, -2) = (0, 0)$, donc $(1, -2)$ est un des vecteurs directeurs de $\ker(p)$. Par ailleurs, $p(1, 0) = (\frac{2}{3}, \frac{2}{3})$ est un vecteur non nul de l'image de p , donc l'un de ces vecteurs directeurs.)

4. Les vecteurs u_1 et u_2 ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de \mathbb{R}^2 .

$p(u_1) = p(1, 1) = (1, 1) = u_1$ et $p(u_2) = p(1, -2) = \vec{0}$. Ainsi, $p(u_1)$ et $p(u_2)$ ont respectivement pour coordonnées $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ dans la base β' . La matrice de p dans cette base vaut donc $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.